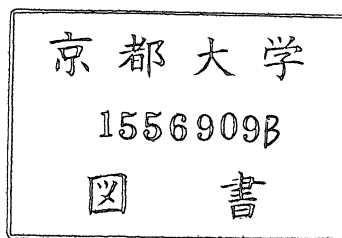


SEMINAR ON PROBABILITY

Vol. 23 - I

分枝マルコフ過程の基礎

池田 信行・長澤 正雄・渡辺 信三



数理解析研究所

1966

確率論セミナー

は し が き

分枝過程はどちらかと言えば確率論の中で応用に近いものと考えられている。応用に近い研究には直観性、個別性がとれないがちである。分枝過程もその例にもれないらしく、われわれがそれを学習したいと思いついた時、それらから来る困難にしばしば当面した。そのような困難に会う度にわれわれは馬鹿の一つ覚えみたいに、Markov過程論の枠組の中で解決を試みた。そのような学習のためのメモの集積がこのノートの内容である。そのような意味ではまだ分枝過程自身の研究にははいておらず、研究の準備をしている段階と言うべきものであろう。しかしながら、われわれと似たような経過や立場で分枝過程に興味を持つ人があれば、中間段階のものであれ、われわれの得た資料を利用することによって、より直線的に分枝過程に近づくことが出来るのではないかと考え、敢えて発表することにした。

ところで、ここにのべたことも予想外に多くなってしまったこと、また、時間的にも余裕がなくなったことのため、基礎としては当然取り入れるべきことも除外せざるを得なかった。また、個々の具体的分枝過程については数多い研究があるにもかかわらず、それらを整理する所まではわれわれの力が及ばなかった。

もしこのノートを読む人があるならば、われわれとしては是非第5章の Examples を参照しながら読んで貰いたいと思っている。そのことによって全体の目的や個々の計算について一そう容易に理解して貰えるであろう。

各章の内容、目的、意味については特に章を設け第0章として詳しくのべたので、その部分を見て貰いたい。そこでは慣例にあまりこだわらず、可能な限り直線的にかつスローガンの的に説明した。それはわれわれ同様、分枝過程にあまりなじみのない人に少しでも多く、趣旨を理解して貰いたいと思ったからである。

なお、このノートを作るに当って研究の出発点で、また途中で、あるいは最後の整理の段階で、実に多くの人々に助言、指導を頂いた。中でも伊藤清教授の京大確率論セミナーでの分枝過程についての報告は分枝過程を学習しようという直接的動機をわれわれに与えた。典型的な場合を例として分枝過程をMarkov過程とみる考えがそのとき提案された。また、数年前より山口昌哉教授に偏微分方程式やその背景をなす応用の事実について助言を得たことが、研究の出発に際して

(2)

も、また実際個々の内容においても、度々役に立った。例えば Kolmogoroff - Petrovsky - Piscounoff [1] や Gelfand の総合報告の内容がわれわれの目的に関連することも同氏によって指摘された。ここに両教授に対して、われわれの謝意を表させて貰いたい。

また、関西、および東京の確率論セミナーの同僚にも、しばしば有益な助言を得た。特に本尾、佐藤、野本氏等には数多い助言、批判をして貰った。更に九州の確率論セミナーの人々には印刷、校正等のわずらわしい仕事を助けて頂いた。末筆ながら、これらの皆さんにわれわれ3人の心からのお礼をのべたい。

1966年1月20日

執 筆 者 一 同

目 次

は し が き	1
第0章 はじめに	5
第1章 Markov過程に関する準備	13
§ 1.1 Markov過程	13
§ 1.2 Lévy system と jumpに関連した種々の分布法則	20
第2章 Branching Markov process の定義	29
§ 2.1 Branching Markov process の定義	29
§ 2.2 Branching Markov process の基本的性質	42
§ 2.3 Theorem 2.1 の証明	51
§ 2.4 個数の process	63
第3章 基本方程式	66
§ 3.1 Moyal equation	66
§ 3.2 Skorohod equation	72
§ 3.3 Semi-linear parabolic equation (Backward equation)	79
§ 3.4 Forward equation	89
§ 3.5 平均個数の方程式	91
第4章 Branching Markov process の変換	97
§ 4.1 Branching Markov process の multiplicative functional	97
§ 4.2 変換の例	102
第5章 Examples	105
§ 5.1 (Continuous parameter) Galton-Watson process	105
§ 5.2 multiple type の Galton-Watson process	109
§ 5.3 Age-dependent branching process 1.	111
§ 5.4 Age-dependent branching process 2. (age-dependent birth and death process)	113
§ 5.5 宇宙線の electron-photon cascade に現われる branching	

(4)

process	131
§ 5.6 Branching Brownian motion	120
§ 5.7 age-dependent Branching Brownian motion	122
§ 5.8 Branching diffusion process	124
§ 5.9 1次元の branching diffusion process	129
§ 5.10 1次元の branching transport process	131
§ 5.11 Remark (Dynkinの定理)	133

第6章 Branching Markov process の構成 (以下 23—II)

- § 6.1 はじめに
- § 6.2 構成の一般論
- § 6.3 Branching Markov processの構成

第7章 Branching semi-group

- § 7.1 Branching semi-group
- § 7.2 Moyal equation の最小解
- § 7.3 Skorohod equation の解
- § 7.4 Backward と Forward equation
- § 7.5 Moyal equation の最小解の branching property の別証明
- § 7.6 Moyal equation の一般解

補 足

- I. 組合せの lemma
- II. 1) infinite cross section
- 2) 固有値問題
- 3) Kolmogoroff-Petrovsky-Piscounoff [1] についての注意

文 献 表

分枝マルコフ過程の基礎

第 0 章 はじめに

分枝過程については、外国に比べると、これまで確率論セミナーのみならず、日本の確率論研究者によって取上げられることは少なかつたように思える。例えば *Seminar on Probability* も既に 20 数冊になるが、今回が始めてである。このような事情で、分枝過程についてはなじみがうすい人も少なくないと思われるので、これまでの慣例にはあまりないことだが、まずこの章で、このノートの背景、内容の概略、および 2, 3 の問題点についてのべたい。

1950年代以来の Markov 過程論の急速な発展の結果が解析学および応用の諸分野でどのような位置を占めるかはここ数年来日本の確率論研究者の多くの人の興味をひいていた。実際、確率論セミナーではその立場から関連分野を検討することが何回となく行なわれた。そのような雰囲気の中で生物学や宇宙線の向題も Gelfand 等の報告等を通してわれわれの興味をひくようになっていた。このような空気の中で偏微分方程式等の研究者と討論する機会も増え、Kolmogoroff-Petrovsky-Piscounoff [1] の論文も話題の 1 つとして出て来た。この論文は 1930年代に発表され、生物の集団現象に関する確率論の立場からの Fisher の研究に関連してある 1 つの典型的な semi-linear な偏微分方程式が導かれることを示したものである。一方分枝過程そのものの研究はソビエト、イギリス、アメリカの一部で盛んに行なわれ、所謂 Markov 過程論の研究者にもいくつかの点においては注意されるようになっていた。Kolmogorov-Dmitriev [1] の論文は言うまでもなく、例えば Moyal [1],[2], Ito-McKean [1], Skorohod [1] 等の研究が現われ始めた。更に、応用に近い立場からの研究も Bartlett [1] に続いて、最近はより集中的に Harris [1] の本にまとめられた。このように見ると、分枝過程を Markov 過程論の立場から体系的に追求する問題については、われわれの主目的条件もまた客観的条件も熟していたと言えるだろう。

生物学や物理学では、分裂を繰返す現象にしばしば当面する。そのような現象のある側面は古くから確率論の 1 つの対象として研究され、それらは分枝過程と

(6)

呼ばれている。ところが、分枝過程の研究は、それぞれの応用分野の特有な性格から定まる方法で行なわれることが多く、相互間に類似性が多いにもかかわらず、一般論としての一貫した体系に欠けているように見える。たとえば *Harris* の本 [1] をみると、各章毎に類似の方程式を、その度毎に導く証明が与えてある。これらの方程式はこのノートでは *Skorohod* 方程式と呼び、統一的に導いた。勿論、分枝過程論に一貫した原理を確立する努力も早くから続けられている。最も典型的なクラスについては 1947 年に *Kolmogoroff-Dmitriev* [1] の論文がある。さらに 1960 年前後にはイギリスの研究者の諸成果を背景に *Moyal* が一連の論文を発表し、その方向の発展に重要な寄与をする考えを出している。それらの考えは、特に *Moyal* [1], [2] に具体的にのべられている。またつい最近、*Skorohod* [1] は *Markov* 過程論の立場からのもう一つの進歩を与えた。

一般に応用または数学の諸分野間の類似性を一つの性格を持った数学的対象までに整理するには常識的ではあるが有力な方法がある。それは対象の類似性の根底にある一つの構造に、集合論的手法で定式化を与え、その基本的反映形態をしらべあげて行くことである。このノートの主な目的は先にのべた、いくつかの論文の精神にならって、分枝過程と呼ばれるものの根底にひそむ構造を明らかにする努力をすることである。このようなことの結果として、一つの対象から成長して行ったある特別の型の *semi-linear* な方程式についての研究と、分枝過程の研究を再び同じ土俵の上にもどして理解することも試みられる。

分枝過程の構造としてまず明らかにされるべきことは *Markov* 性 (実は強 *Markov* 性) である。一般にすべての運動は過去の運動形態をすべて記述するに充分なほど広い状態空間をとれば、*Markov* 性を持つと言える。しかし分枝過程の場合はそのような一般論としてでなく、もっと特徴をもった形で *Markov* 性を前面に出すことが出来る。この方法については既に *Moyal* [1], [2] や *Skorohod* [1] が有力な考えを与えている。そのことは分裂して行く個々の粒子に運動する空間を個々に対応させることによって実現される。もう少し詳しく言えば、1個の粒子が分裂するまでに運動する空間を \mathcal{S} とする。 \mathcal{S} の n 個の直積空間を $\mathcal{S}^{(n)}$ 、その *symmetrization* を \mathcal{S}^n とする。そのとき $\bigcup_{n=1}^{\infty} \mathcal{S}^n$ を考えれば、粒子が高々有限個に分裂している限り、分裂して出来る個々の粒子に相異なる \mathcal{S} を一つずつ対応させることが出来る。後は無限個に爆発してしまった状態を表わすもの $\{\emptyset\}$ と、消滅してしまった状態を表わす空間 $\{\Delta\}$ があれば充分である。そこで各粒子は分裂するまでは、現在の状態を指定すれば過去の履歴がなくなる型の運動をして

おり、更に分裂の瞬間にどのような法則に従うかはそれ以前の運動形態に無関係に定まることに注意すれば、分枝過程を \$S\$ 上で考えて Markov 過程であると理解出来る。いまそれを \$X\$ という記号で表わすとして。

ところで、現在の目標は単に Markov 過程ということだけでなく、その中で特に分枝過程であるというところにある。そこでまず、分枝過程の定義を与えるべきであるが、その定義は Markov 過程 \$X\$ を定める基本的な量に関する可能な限り単純な関係によって与えることが望ましい。そのような関係は、最も簡単な場合には Kolmogoroff-Dmitriev [1] によって明らかにされた。また一般の場合について Skorohod [1] にもその関係が用いられている。具体的にのべると、つぎのようなことである。

\$S\$ 上の有界可測関数の空間 \$B(S)\$ を考え、そこでの unit ball を \$B^*(S)\$ とする。また \$S = \bigcup_{n=0}^{\infty} S^n \cup \{\Delta\}\$, \$S^0 = \{\partial\}\$, とするとき、\$S\$ 上の有界可測関数の空間を \$B(S)\$ として、\$B^*(S)\$ から \$B(S)\$ の中への写像 "\$\hat{\cdot}\$" をつぎの形で定義しよう：

$$(0.1) \quad \hat{\cdot} : B^*(S) \ni f \rightarrow \hat{f}(\bar{x}) = \begin{cases} 1 & , \bar{x} = \partial, \\ \prod_{j=1}^n f(x_j) & , (x_1, \dots, x_n) \in \bar{x} \in S^n, \\ 0 & , \bar{x} = \Delta. \end{cases}$$

このとき Markov 過程 \$X\$ が branching Markov process であるとは、\$X\$ の semi-group \$\{T_t; t \geq 0\}\$ がつぎの条件をみたすことである：

$$(0.2) \quad T_t \hat{f}(\bar{x}) = \widehat{T_t \hat{f}}|_S(\bar{x}), \quad \bar{x} \in S.$$

一般に \$B(S)\$ 上の contraction positive linear operator の semi-group が (0.2) の性質をもち、その semi-group を branching semi-group (単に \$B\$-semi-group) と呼ぶことにする。上の定義によれば、branching Markov process の研究は branching semi-group の研究ということが出来る。

"\$\hat{\cdot}\$" なる写像は直観的にいえば、\$B^*(S)\$ の元の多項式を作る操作になっている。(0.2) をみたす semi-group \$T_t\$ は \$\hat{f}\$ に対する作用素、すなわち \$T_t\$ を \$B(S)\$ 上で考えれば "linear" な operator で、ところが、\$B(S)\$ 上の作用素とみれば "non-linear" である。この両方の見方の関係が (0.2) で定まっているのが上に定義した \$B\$-semi-group である。

このように分枝過程を定式化すると、応用に出て来る多くの分枝過程に1つの

(8)

統一性を与えることが出来る。いくつかの例については、具体的問題を現在の立場で考える方法を第5章でのべる。ここでのべる例の大部分については、1つ1つについて数多い研究があるが、それらを現在の立場で整理するところまでは出来なかつた。5章で実際の述べたことは各例の上の立場による定義と後にのべる意味での基本方程式の具体的な形である。ここに注意すべきことは、上の立場での枠組の中に応用に出て来るすべての分枝過程がはいるとはいえないことである。実際 Harris [1], 第7章の *electron-photon cascades* で *finite cross section* の場合はこの枠組にはいるが、*infinite cross section* の場合はそのままでは駄目である。この例は理論的にも応用上も興味があるので、それに関する2, 3の注意を附録でのべる。

(0.2) を用いる現在の定義と、分枝過程についての多くの文献にみられる種々の定義との関係がどうなっているかは当然問題になる。そのことを(0.2) で与えられる構造が X を規定する基本空間の *measure* $P_{\bar{x}}$, $\bar{x} \in S$ にどのような形で現象するかという問題として定式化して、第2章で論ずる。すなわち第2章でのべる Property B. I—B. III と(0.2) の関係がそのことである。この内容を標語的にいえば、関数の積と積分の順交代換が可能であることとして(0.2) を理解することである。言い換えると、測度の直積性すなわち独立性である。応用で慣習的に用いられている言い方では“各粒子は独立に、しかもすべてが同一法則で運動する”ということである。最後の表現の仕方は実に多様な意味に用いられており、その立場に立てば第2章の内容は直観的には明らかなことの証明をしていることになる。しかし、そのような内容を第2章のように定式化しておくことは分枝過程についての推論で聖賢を基礎にした認識段階まで度毎に帰る必要がなくなるという意味で有用なことと思う。

分枝過程のこれまでの研究には一種の積分方程式が出て来て、その定める量の定性的、定量的な性質が追求されている。これらは Moyal [1], [2], Skorohod [1] の立場によれば、*B-semi-group* を分裂する以前を規定する量と分裂する瞬間の状態を規定する量から定めるための方程式と理解される。このような分解は Markov 過程論の一般論の立場から言えば分裂する時刻という Markov time に関する Dynkin の公式である。Moyal は *semi-group* T_t を $B(S)$ 上で考えた分解を与え、Skorohod は $B(S)$ 上で考えた分解を与えている。前に説明したことから、前者は *linear* な方程式と考えられ、後者は *non-linear* な方程式と考えられる。ここでは便宜上これらをそれぞれ Moyal equation,

Skorohod equation と呼ぶことにする。しかし、その2つの立場は (0.2) と第2章の Property B. III に注意すれば同等で、従って2つの方程式は同じ役割を持っている。それを図式的にいえば、

$$\left\{ \begin{array}{l} \text{Skorohod equation} \\ \text{: } S \text{ 上の non-linear equation} \end{array} \right\} \begin{array}{c} \xrightarrow{\text{Property B. III}} \\ \xleftarrow{(0.2)} \end{array} \left\{ \begin{array}{l} \text{Moyal equation} \\ \text{: } S \text{ 上の linear equation} \end{array} \right\},$$

となる。これらについては第3章と第7章で詳しく論ずる。 T_t のこのような分解をその生成作用素の Q の分解と考えれば今般には semi-linear な偏微分方程式が出て来る。 $T_t \hat{f}$ を S 上の関数と考え Q をそれにほどこすと考えれば linear であるが、 $T_t \hat{f}$ を (0.2) により $T_t \hat{f}|_S$ で表わしておき、 S 上の関数と考えてほどこすと思えば semi-linear になる。このとき3章、7章で詳しく論ずるように、この分解で linear な部分は粒子の分裂する以前の行動と分裂する時刻の決定を支配し、non-linear な部分は分裂の直後の瞬間の行動を支配している。従ってその各々はそれぞれ独立に意味を持っていて、どちらが主でどちらが従というような関係ではない。しいて言えば、とかく擾動項と考えられる non-linear な項の方が branching の法則を多く反映していると言えるだろう。偏微分方程式は通常の Markov 過程の場合と同様に、forward equation と backward equation の2つが考えられる。これらの積分方程式または微分方程式が与えられた時、その解としての semi-group の構成は主として7章で論ずる。これらは分裂するまでを規定する semi-group T_t^0 と分裂する個数の割合 q_n と分裂後の分布 $\pi_n(x, d\bar{y})$ を与えた時の B-semi-group の構成と理解してもよい。これらの構成では逐次近似が用いられるが、例えば、Moyal equation を用いる時の近似の途中それ自身も確率論的意味を持つ量であることは第2章との関連で考えれば容易にわかる。

上の構成を B-semi-group の構成でなく、直接的に branching Markov process を定める measure $P_{\bar{x}}$; $\bar{x} \in S$, の構成で実現しようとするのが第6章である。これは上の Moyal equation を用いるのと実質的には同じであるが、その内容を Volkonsky [1] の形式で実現しようとするものである。原理的には right continuous な countable Markov process を holding の全体と jump の measure 全体が与えられた時の構成法と同じである。この第5章の内容は Branching Markov process 個有のことだけでなく、一般に通用する内容をふくんでいる。このような型の構成法ではこれまで Markov 性だ

(10)

けで強 Markov 性は示されていなかったが、このノートでは後者を示すのに有効な Lemma を用意して、そのことを証明する。そのことによって B-semi-group の構成の方法より、構成されたものの確率論的な性質を示すのに便利になる点が出て来る。

つぎに、分枝過程を個々に取扱うのではなく、ある種の変換で移れるクラスを考えることの重要性は一般論より容易に推論される。それのみならず、ここでは変換したものが再び branching Markov process になるという条件が加わるので、一般論の他に特別の問題が出て来る。そのことは第4章でのべる。しかしこのことに関連しては整理されて言えるほどのものでなく、単に典型的な例について論ずると言った方が妥当であろう。

1章は後で引用するために Markov 過程論の基礎的事項のいくつかを抜き書きしたにすぎない。以上で本文の内容および附録の一部分についての説明は終わった。後、分枝過程の基礎を体系的に論ずる場合に当然ふれるべきであるが、まとめることが出来なかつたものの中から 2,3 を取り出して簡単な注意を附録にのべる。分枝過程の Markov 過程の定式化が具体的諸問題で有効であるためには、単に定義されたり、構成されたりするだけでは不十分である。それには、例えば推移確率 $P(t, x, d\bar{y})$ の性質が解析的にも確かめられる形でわかることが必要である。そのための有力な方法の一つは推移確率の固有関数系による展開である。この問題は離散変数の Galton-Watson process に対しては Karlin-McGregor [1] で論じられている。当然ながらそれは連続変数の時も有効である。更に \mathcal{S} が有限集合の時までは彼等によって論じられている。Karlin-McGregor [1] の場合は、先の説明に出て来る用語によれば、linear な部分は単に関数をかける作用素で基本的部分は non-linear な項である。後者の影響で問題は non-self-adjoint の作用素の固有値問題 になっている。これを一般に論ずることは現在のところ未解決である。附録では "branching" ということの固有値、固有関数等への反映形態のごく一部について Karlin-McGregor [1] を参考にすれば容易にわかる、簡単な注意を与える。ここでは直積ということが種々の形で重要な役割を果たしているように思える。例えば \mathcal{S} と \mathcal{S}^n , $\mathcal{C}(\mathcal{S})$ と $\mathcal{C}(\mathcal{S}^n)$, $d\mu$ と $d\hat{\mu}^{*1)}$, $L_2(\mathcal{S}, d\mu)$ と $L_2(\mathcal{S}^n, d\hat{\mu})$, $T_{\mathcal{E}}\hat{f}_{\mathcal{S}}$ と $\widehat{T_{\mathcal{E}}f_{\mathcal{S}}}$ として直積が出て来ていて、それが固有値、固有関数系のある一部分から生成される

*1) $\hat{\mu}$ の記号については附録参照。

クラスを決めるのに重要な役割を持っているように思える。

つぎに、附録ではもう1つの問題にもふれる。それは第3章でのべる *semi-linear* な偏微分方程式は本質的には *Kolmogoroff-Petrovsky-Piscounoff* [1] で扱われたものの一部分にすぎないともいえる。従って3章で扱ったものは *Kolmogoroff-Petrovsky-Piscounoff* [1] に扱われたものの中で取扱われたものの中で特別視すべきものかどうか、もし特別視すべきだとすればどのような意味でかということが当然問題になる。このことについても現在のところ確定した主張は出来ない。そこでそのような目的に参考になると思われる1つの事実についての注意を附録としてのべる。

更に一般論としては、*branching Markov process* 相互間の収束問題を論ずべきであろうが、ここでは本文でも附録でもそのことにふれることすら出来なかった。その重要性は *Kolmogorov-Petrovsky-Piscounoff* [1] の問題自体が *Fisher* [1] によって導かれた定差方程式より極限定理を介在させることによって得られた偏微分方程式を模型にしていることからだけでも推量出来るであろう。この時、最も好ましいのは *Prohorov* [1] が確率過程一般に主張しているように、確率過程相互の収束からそれらの特性量の収束を導く形の結果を得ることであろうが、いまのところ、その以前の弱い形のものすらも体系的には論じられてはいないようである。

第 1 章 マルコフ過程に関する準備

このノートに必要となるマルコフ過程に関する性質をのべる。いずれもよく知られたものであるが、記号を確定する必要と、引用の為に列記する。第2章以後の必要に応じて参照していただきたい。ほぼ Dynkin [1] の本に従っているが、我々の慣用もとり入れて少し修正してある。この章では原則として証明はのべない。前記 Dynkin の本 [1], Ito-McKean [1], Ito [1], Kondo [1], Meyer [1] 等を参照していただきたい。

§1.1 Markov 過程

state space S は *locally compact Hausdorff space* で *open set* の *countable base* を持つとする。その *topological Borel field* を $\mathcal{B}(S)$ とする。fundamental space Ω は一つの *abstract space* であって、次の σ -field の system が与えられているとしよう。

$\{\mathcal{B}_t; t \in [0, \infty)\}$ は ω の subset の σ -field であって、
$$\mathcal{B}_t \subset \mathcal{B}_s, \quad t < s \text{ のとき}$$

をみたしている。

$X_t(\omega), (t \in [0, \infty))$ は $(\Omega, \mathcal{B}_t) \rightarrow (S, \mathcal{B}(S))$ の *measurable mapping* とする。(断らないかぎり (t, ω) に関し両可測とする。)

\mathcal{N}_t は $\{X_s: \forall s \leq t\}$ を可測にする最小の σ -field とする。従って、

$$\mathcal{N}_t \subset \mathcal{B}_t$$

である。

$\mathcal{B}_\infty = \bigvee_{t>0} \mathcal{B}_t, (\mathcal{N}_\infty = \bigvee_{t>0} \mathcal{N}_t)$ は $\bigcup_{t>0} \mathcal{B}_t, (\bigcup_{t>0} \mathcal{N}_t)$ を含む最小の σ -field とする。

$\theta_t, (t \in [0, \infty))$ は $\Omega \rightarrow \Omega$ の *mapping* である。

$P_x, (x \in S)$ は (Ω, \mathcal{B}) 上の *probability measure* の system である。

ここで $\mathcal{B} \supset \mathcal{B}_\infty$ とした。

(14)

定義 1.1. $X = (\Omega, \mathcal{B}_t, P_x, x \in S, X_t, \theta_t)$ が次の条件をみたすとき Markov process と云う。(混乱のおこらないかぎり単に Markov 過程 X 又は X_t ということもある。)

$$(M.1) \quad X_{t+h} = X_t \circ \theta_h$$

$$(M.2) \quad P_x[X_0 = x] = 1$$

$$(M.3) \quad P_x[X_t \in B] \text{ は任意の } B \in \mathcal{B}(S) \text{ に対し } x \text{ に対し } \mathcal{B}(S)\text{-可測}$$

$$(M.4) \quad (\text{Markov property})$$

$$P_x[X_{t+s} \in B | \mathcal{B}_t] = P_{X_t}[X_s \in B], \quad \text{a.s. } P_x.$$

[注意 1] (i) θ_t は任意の $s \in [0, \infty)$ に対し, $(\Omega, \mathcal{N}_{t+s}) \rightarrow (\Omega, \mathcal{N}_s)$ の measurable mapping である。

(ii) (M.4) は次の性質と同等である。

(M.4') 任意の有界 \mathcal{N}_∞ -可測函数 $F(\omega)$ に対し

$$E_x[F(\theta_t \omega) | \mathcal{B}_t] = E_{X_t}[F], \quad \text{a.s. } P_x$$

ここで E_x は P_x による expectation を表わす。

μ を $(S, \mathcal{B}(S))$ 上の probability measure として, 次の記号を導入する。

$\mathcal{B}^\mu(S)$: $\mathcal{B}(S)$ の μ による completion

$\bar{\mathcal{B}}(S) = \bigcap_\mu \mathcal{B}^\mu(S)$, (但し μ は全ての probability measure を動かす)

$P_\mu[B] = \int P_x[B] \mu(dx)$, $B \in \mathcal{N}_\infty$ とおく

$\bar{\mathcal{N}}_t = \bigcap_\mu \mathcal{N}_t^{P_\mu}$, $\mathcal{N}_t^{P_\mu}$ は \mathcal{N}_t の P_μ による completion

$\bar{\mathcal{N}}_\infty = \bigcap_\mu \mathcal{N}_\infty^{P_\mu}$, $\mathcal{N}_\infty^{P_\mu}$ は \mathcal{N}_∞ の P_μ による completion

$\bar{\mathcal{B}}_t = \bigcap_x \mathcal{B}_t^{P_x}$, $\mathcal{B}_t^{P_x}$ は \mathcal{B}_t の P_x による completion

$\bar{\mathcal{B}}_\infty = \bigcap_x \mathcal{B}_\infty^{P_x}$, $\mathcal{B}_\infty^{P_x}$ は \mathcal{B}_∞ の P_x による completion

P_x は $\bar{\mathcal{B}}_\infty$ 上に, P_μ は $\bar{\mathcal{N}}_\infty$ 上に自然に拡張され,

$$P_\mu[B] = \int P_x[B] \mu(dx), \quad B \in \bar{\mathcal{N}}_\infty$$

がなりたつ。

[注意 2] $\bar{\mathcal{B}}_t$ のかわりに $\bar{\mathcal{B}}'_t = \{B \in \bar{\mathcal{B}}_\infty; \forall x \in S, \exists B'_x \in \mathcal{B}_t \text{ such that } P_x[B \Delta B'_x] = 0\}$ を使っている論文もあるが, 以下にのべる命題 1.3 等

を修正する必要があるため、この Note では使わない。勿論 $\bar{\mathcal{B}}_t \subset \bar{\mathcal{B}}'_t$ である。

命題 1.1 (M.3), (M.4) は $\mathcal{B}(S)$ を $\bar{\mathcal{B}}(S)$ に、 \mathcal{B}_t を $\bar{\mathcal{B}}_t$ におきかえて、それぞれ成立する。

従って、以下では必要に応じて、 $\mathcal{B}(S)$, \mathcal{B}_t , \mathcal{B}_∞ は上のように拡張されていると考えることにする。

以後、このノートで考える Markov 過程はすべて断ることのないかぎり次の仮定がみたされているとしよう。

[右連続性の仮定] 各 $\omega \in \Omega$ について、

$$[0, \infty) \ni t \rightarrow X_t(\omega)$$

は右連続である。

この仮定より直ちに

命題 1.2 $(t, \omega) \rightarrow X_t(\omega)$ は $\mathcal{B}[0, \infty) \times \mathcal{B}_\infty \rightarrow \mathcal{B}(S)$, $(\mathcal{B}[0, \infty) \times \mathcal{B}_\infty \rightarrow \bar{\mathcal{B}}(S))$ の mapping として可測。

定義 1.2 $T(\omega) : \Omega \rightarrow [0, \infty]$ が次の条件をみたすとき、 \mathcal{B}_t -Markov time と呼ぶ：

$$\forall t > 0 \text{ に対し } \{T < t\} \in \mathcal{B}_t$$

\mathcal{N}_t -Markov time 等も同様に定義する。

\mathcal{B}_t -Markov-time に対し

$$\mathcal{B}_{T+} = \{B \in \mathcal{B}_\infty; \text{任意の } t > 0 \text{ に対し, } B \cap \{T < t\} \in \mathcal{B}_t\}$$

とおく。 \mathcal{N}_t -Markov time に対しても \mathcal{N}_t を同様に定義する。($T = t$ のとき $\mathcal{B}_{T+} = \mathcal{B}_{t+} = \bigcap_{s>t} \mathcal{B}_s$ とすることに注意する。)

[注意 3] Dynkin [1] 等では Markov time の定義は

$$\forall t \geq 0, \quad \{T \leq t\} \in \mathcal{B}_t$$

とし、

$$\mathcal{B}_T = \{B \in \mathcal{B}_\infty; \forall t \geq 0, B \cap \{T \leq t\} \in \mathcal{B}_t\}$$

(16)

としてある。この定義を採用すると少し修正を必要とするので、その都度注意をする。

定義 1.3 マルコフ過程 $X = (\Omega, \mathcal{B}_t, P_x, X_t, \theta_t)$ が任意の \mathcal{B}_t -Markov time T に対し

(S.M) $P_x[X_{T+t} \in B, T < \infty | \mathcal{B}_{T+}] = \chi_{\{T < \infty\}} P_{X_T}[X_t \in B], \text{ a.s. } P_x$
をみたすとき, X は強マルコフ過程であると呼ぶ。ここで $B \in \mathcal{B}(S)$, $\chi_{\{T < \infty\}}$ は $\{T < \infty\}$ の定義関数である。

[注意 4] 上の条件 (S.M) は任意の有界 \mathcal{N}_∞ -可測関数 $F(\omega)$ に対し,

$$E_x[\chi_{\{T < \infty\}} F(\theta_T \omega) | \mathcal{B}_{T+}] = \chi_{\{T < \infty\}} E_{X_T}[F]$$

が成立つことと同等である。

Dynkin [1] (p. 102. Th. 3.12), T. Watanabe [1] により

命題 1.3 $X = (X_t, \mathcal{B}_t)$ が強マルコフならば, $\bar{X} = (X_t, \bar{\mathcal{B}}_t)$ も強マルコフ過程である。

従って, 強マルコフ性を考えるときも σ -field \mathcal{B}_t は必要に応じて $\bar{\mathcal{B}}_t$ に拡張されていると考えてよい。

定義 1.4 (X_t, \mathcal{B}_t) をマルコフ過程とする。任意の \mathcal{B}_t -Markov time の増加列 $T_n \uparrow T$ に対し

$$(q.l.c) \quad P_x[\lim_{n \rightarrow \infty} X_{T_n} = X_T, T < \infty] = P_x[T < \infty]$$

がすべての P_x に対し成り立つとき, (X_t, \mathcal{B}_t) の path は quasi-left continuity をもつという。

[注意 5] $T_n \uparrow T$ が \mathcal{N}_t -Markov time のときには (q.l.c) の P_x を P_μ でおきかえてよい。

定義 1.5 マルコフ過程 (X_t, \mathcal{B}_t) が次の各条件をみたすとき, (X_t, \mathcal{B}_t) は Hunt の条件 (A) をみたす。又は Hunt process であるという。

- 1) (X_t, \mathcal{B}_t) は強マルコフである
- 2) $P_x[\forall t \in (0, \infty), X_{t-}(\omega) \text{ が存在する}] = 1 \quad (\forall x \in S)$
- 3) path は quasi-left continuous
- 4) $\bar{\mathcal{B}}_t = \mathcal{B}_t$

[注意 6] Markov time T 及び \mathcal{B}_T の定義を [注意 3] でのべた Dynkin [1] のようにする場合には, (X_t, \mathcal{B}_t) が Hunt の条件 (A) をみたすということとは, 上の条件 4) を

$$4') \bar{\mathcal{B}}_{t+} \equiv \bigcap_n \bar{\mathcal{B}}_{t+\frac{1}{n}} = \mathcal{B}_t \quad \text{がなりたつ}$$

でおきかえる。

[死点をもつマルコフ過程]

$\Delta \in S$ があり次の条件がなりたつとする:

(d.p) 任意の $\omega \in \Omega$ に対し, $X_t(\omega) = \Delta$ ならば, $X_{t'}(\omega) = \Delta, (\forall t' \geq t)$.

このとき, マルコフ過程 (X_t, \mathcal{B}_t) は死点 Δ をもつと云い,

$$\zeta(\omega) = \min\{t: X_t(\omega) = \Delta\}, \quad (= \infty; \{ \} \text{ が空のとき})$$

とおき, $\zeta(\omega)$ を X_t の life time (killing time) と呼ぶ。

定義 1.6 死点 Δ をもつマルコフ過程 $(X_t, \mathcal{B}_t, \zeta)$ が次の条件をみたすとき, (Dynkin の意味の) standard process であるという:

- 1) 強マルコフ過程である
- 2) path は ζ 以前で quasi-left continuous である。すなわち, 任意の \mathcal{B}_t -Markov time の増加列 $T_n \uparrow T$ に対し

$$(q.l.c) \quad P_x[\lim_{n \rightarrow \infty} X_{T_n} = X_T, T < \zeta] = P_x[T < \zeta]$$

がすべての P_x でなりたつ。

$$3) \bar{\mathcal{B}}_t = \mathcal{B}_t$$

(18)

[注意7] Markov time T 及び \mathcal{B}_t 定義を [注意3] のようにするときには条件3)を

$$3) \bar{\mathcal{B}}_{t+} \equiv \bigcap_n \bar{\mathcal{B}}_{t+\frac{1}{n}} = \mathcal{B}_t \quad \text{がなりたつ}$$

でおきかえる。(c.f. Dynkin [1], p.104)

$T_n \uparrow T$ が \mathcal{N}_t -Markov time のときには (q.l.c) で P_x を P_μ でおきかえてよい。

Hunt の条件(A)をみたす Markov process の基本的な存在定理として次のものが知られている。

$\bar{S} = S \cup \{\Delta\}$ を S の一点 compact 化とする (S が compact のときは Δ は孤立点とする)。

$$\hat{C}(S) = \{f: f \text{ は } \bar{S} \text{ 上連続で, } f(\Delta) = 0\}$$

としよう。

さて, T_t は $\hat{C}(S)$ 上の semi-group であって

$$1) 1 \geq f \geq 0 \quad \text{ならば, } 1 \geq T_t f \geq 0$$

$$2) \|T_t f - f\| \rightarrow 0 \quad (t \downarrow 0), \quad \forall f \in \hat{C}(S)$$

をみたすとしてよう。

そのとき

定理 1.1 そのような T_t が与えられると, $\bar{S} = S \cup \{\Delta\}$ 上に Δ を死点にもち, Hunt の条件(A)をみたすマルコフ過程で

$$E_x[f(X_t)] = T_t f(x), \quad (\forall f \in \hat{C}(S))$$

をみたすものが存在する。このような process は (Dynkin [1] の意味の) equivalence を除いて一意的である。

次に additive functional (a.f.) 及び multiplicative functional (m.f.) の定義をのべよう。

定義 1.7 (X_t, \mathcal{B}_t) をマルコフ過程とする。 $[0, \infty) \times \Omega \rightarrow (-\infty, \infty]$ なる mapping $A(t, \omega)$ が, \mathcal{B}_t -a.f. であるというのは, 各 $t > 0$ に対し, $A(t, \omega)$ は \mathcal{B}_t -可測であって, ある $\Omega' \in \mathcal{B}_\infty$ が存在し, $P_x(\Omega') = 1$, ($\forall x \in S$) であって, $\omega \in \Omega'$ ならば次の4条件をみたす:

$$(A.1) \quad A(0, \omega) = 0$$

(A.2) $t \rightarrow A(t, \omega)$ は右連続かつ左極限が存在する

(A.3) $A(t, \omega) = A(\zeta(\omega), \omega)$, $t \geq \zeta(\omega)$ のとき

$$(A.4) \quad A(t+s, \omega) = A(t, \omega) + A(s, \theta_t \omega)$$

もし, (A.4) のかわりに, 各 $t, s \in [0, \infty)$ に対し

$$(A.4') \quad P_x[A(t+s, \omega) = A(t, \omega) + A(s, \theta_t \omega)] = 1, \quad (\forall x \in S)$$

がなりたつときには almost a.f. であるという。

また, $\forall \omega \in \Omega'$ に対し

$$(A, p) \quad A(t, \omega) \geq 0$$

をみたすとき, non-negative a.f. という。

(A.2) のかわりに

$$(A.2') \quad t \rightarrow A(t, \omega) \text{ が連続}$$

をみたすとき, 連続な a.f. と呼ぶ。

[注意8] N_t -additive functional も同様に定義する。そのとき上の条件の P_x は P_μ にかえてよい。混乱のおこらないかぎり以下では単に a.f. と呼ぶことにする。

定義 1.8 (X_t, \mathcal{B}_t) をマルコフ過程とする。 $[0, \infty) \times \Omega \rightarrow [0, \infty)$ なる mapping $M(t, \omega)$ が \mathcal{B}_t -m.f. であるというのは

$$A(t, \omega) = -\log M(t, \omega);$$

としたとき, $A(t, \omega)$ が a.f. になることである。この $A(t, \omega)$ が, almost a.f., positive a.f. 又は continuous a.f. になるにしたがって, $M(t, \omega)$ は almost m.f., contracting m.f. 及び continuous m.f. と呼ぶ。

$M(t, \omega)$ が contracting m.f. であるということは, $\omega \in \Omega'$ に対して

$$M(t, \omega) \leq 1$$

となることである。

m.f. に関し次の定理は基本的である (cf. Dynkin [1], Kunita-Watana-be [1])。

定理 1.2 $(X_t, \mathcal{B}_t, \zeta)$ を S 上の standard process とする。 M_t は X_t の m.f. であつて, 条件

(20)

$$E_x[M_t \chi_{\{t < \xi\}}] \leq 1$$

をみたしているとしよう。そのとき、 S 上の standard process $(\dot{X}_t, \dot{\beta}_t, \dot{\xi})$ が存在して

$$\dot{P}_x[\dot{X}_t \in B, t < \dot{\xi}] = E_x[M_t \chi_{\{t < \xi\}} \cap \{X_t \in B\}]$$

となる。そのような process は equivalence を除いて unique である。

定義 1.9. \dot{X}_t を X_t の M_t -subprocess と呼ぶ。

次に、Markov time σ が条件 " $t < \sigma(\omega)$ ならば $\sigma(\omega) = t + \sigma(\theta_t \omega)$ " を満たすとき、quasi-hitting time という。

又、Markov time σ が任意の $\sigma_n \uparrow \sigma$ に対し、(σ_n は Markov time とする)

$$\sigma(\omega) < \infty \text{ ならば } \exists n, \sigma_n(\omega) = \sigma(\omega) \text{ となるとき}$$

non-accessible な Markov time という。例えば X_t が quasi-left continuous のとき、 $\sigma < \infty$ ならば $X_\sigma \neq X_{\sigma-}$ となるような Markov time σ は non-accessible である。

§1.2 Lévy system と jump に関連した種々の分布法則

第2章において branching Markov process を論ずるが、我々はそれをある大きな空間の上にマルコフ過程と考え、粒子の分裂はその空間に於けるマルコフ過程の path の jump としてとらえる方法を用いる。そのため不連続な path をもったマルコフ過程の理論が必要になってくる。この節ではそれに関連した基本的なこじがらをまとめて論じておくことにする。

(X_t, β_t, P_x) は S 上の強マルコフ過程であって、確率1で $X_t(\omega)$ は左極限をもっているとしよう。

$n(x, dy)$ は $S \times S$ 上の正の kernel* で $n(x, \{x\}) = 0, (\forall x \in S)$ をみた

*) $n(x, dy)$ on $S \times S$ が

1) $B \in \mathcal{B}(S)$ をとると $n(x, B)$ は x の $\mathcal{B}(S)$ -可測函数

2) $x \in S$ をとると B に関し $\mathcal{B}(S)$ 上の測度

となっているとき、 $S \times S$ 上の kernel と呼ぶ。

すとし、 $A_t(\omega)$ は X_t の *non-negative continuous additive functional* とする。

定義 1.10 $B_0^+(S \times S) = \{f: S \times S \text{ 上の } \mathcal{B}(S \times S)\text{-可測な non-negative function であつて, } f(x, x) = 0, (\forall x \in S)\}$ とし、 $f \in B_0^+(S \times S)$ に対し、

$$(1.1) \quad Nf(x) = \int_S n(x, dy) f(x, y)$$

とおく。そのとき、任意の $f \in B_0^+(S \times S)$ に対し

$$(1.2) \quad E_x \left[\sum_{s \leq t} f(X_{s-}, X_s) \right] = E_x \left[\int_0^t Nf(X_s) dA_s \right]$$

が成立するならば、 $\{n(x, dy), A_t\}$ をマルコフ過程 X_t の Lévy system と呼ぶ。

Lévy system の存在に関しては次の定理が知られている (Motoo [1], S. Watanabe [1])。

定理 1.3 (X_t, \mathcal{B}_t) は S 上の Hunt process で条件:

(L) S 上に正の Borel measure が存在して、ある $\alpha > 0$ に対し $m(B) = 0$ なることと、

$$G_\alpha(x, B) \equiv E_x \left[\int_0^\infty e^{-\alpha t} \chi_B(X_t) dt \right] = 0$$

なることが同等である。

をみたすでしょう。そのとき X_t の Lévy system $(n(x, dy), A)$ が存在する。

第2章で我々が考える Branching Markov process では構成の仕方 (第6章参照) から、Lévy system の存在は明らかな場合が多い。

以下では (X_t, \mathcal{B}_t) は強マルコフ過程であつて、Lévy system が存在することを仮定しよう。

$\{n(x, dy), A_t\}$ を Lévy system とすると、任意の $\alpha \geq 0$ 、任意の Markov time T に対し

$$(1.3) \quad E_x \left[\sum_{s \leq T} e^{-\alpha s} f(X_{s-}, X_s) \right] = E_x \left[\int_0^T e^{-\alpha s} Nf(X_s) dA_s \right]$$

が全ての $f \in B_0^+(S \times S)$ に対してなりたつ。

(22)

さて、 $D \subset S$ を S のある開集合とし、 D からの first leaving time を τ_D としよう。すなわち

$$(1.4) \quad \tau_D(\omega) = \inf \{t; X_t(\omega) \notin D\}, \quad (= \infty, \{ \} \text{が空のとき})$$

そのとき、 $x \in D$ として、 P_x に関する $X_{\tau_D^-}$, X_{τ_D} , τ_D の同時分布を考察しよう。

$$B_1 \subset D, \quad B_2 \subset S - D \quad \text{として}$$

$$(1.6) \quad f(x, y) = \chi_{B_1}(x) \chi_{B_2}(y)$$

とおき、 $T = \tau_D$ とすると、(1.3) は

$$(1.7) \quad E_x [e^{-\alpha \tau_D}; X_{\tau_D^-} \in B_1, X_{\tau_D} \in B_2] \\
 = E_x \left[\int_0^{\tau_D} e^{-\alpha t} \chi_{B_1}(X_t) n(X_t, B_2) dA_s \right]$$

となる。故に $B_2 = S - D$ として

$$(1.8) \quad E_x [e^{-\alpha \tau_D}; X_{\tau_D^-} \in B_1] = E_x \left[\int_0^{\tau_D} e^{-\alpha t} \chi_{B_1}(X_t) n(X_t, S - D) dA_s \right]$$

を得る。

そこで、 $x \in D$, $dy \in S - D$ に対し

$$(1.9) \quad \pi_D(x, dy) = \frac{n(x, dy)}{n(x, S - D)}$$

とおくと、(1.7), (1.8) により

$$(1.10) \quad E_x [e^{-\alpha \tau_D}; X_{\tau_D^-} \in B_1, X_{\tau_D} \in B_2] \\
 = E_x \left[\int_0^{\tau_D} e^{-\alpha s} \chi_{B_1}(X_s) n(X_s, S - D) \pi_D(X_s, B_2) dA_s \right] \\
 = E_x [e^{-\alpha \tau_D} \chi_{B_1}(X_{\tau_D^-}) \pi_D(X_{\tau_D^-}, B_2)]$$

を得る。

すなわち、次の定理が証明された。

定理 1.4 D を S のある open set とし、 $x \in D$ とすると、すべての

$B_1, B_2 \in \mathcal{B}(S)$, $B_1 \subset D$, $B_2 \subset S-D$ と $\alpha > 0$ に対して

$$(1.10) \quad E_x[e^{-\alpha\tau_D} \chi_{B_1}(X_{\tau_D^-}) \chi_{B_2}(X_{\tau_D})] = E_x[e^{-\alpha\tau_D} \chi_{B_1}(X_{\tau_D^-}) \pi_D(X_{\tau_D^-}, B_2)]$$

がなりたつ。こゝで π_D は (1.9) で定義された。

この定理から直ちに

Corollary 記号は定理 1.4 と同じとして

$$(1.11) \quad P_x[X_{\tau_D} \in B_2 | X_{\tau_D^-}] = \pi_D(X_{\tau_D^-}, B_2), \quad a.s. P_x \text{ on } \{X_{\tau_D^-} \in D\}$$

がなりたち、 τ_D と X_{τ_D} は $X_{\tau_D^-} \in D$ が与えられたとして、条件付独立である。すなわち

$$(1.12) \quad E_x[e^{-\alpha\tau_D} \chi_{B_2}(X_{\tau_D}) | X_{\tau_D^-}] = E_x[e^{-\alpha\tau_D} | X_{\tau_D^-}] E_x[\chi_{B_2}(X_{\tau_D}) | X_{\tau_D^-}] \\ a.s. P_x \text{ on } \{X_{\tau_D^-} \in D\}$$

[証明] (1.11) は (1.10) から明らか。(1.12) を示そう。任意の $B_1, B_2 \subset D$ に対し

$$\begin{aligned} & E_x[E_x[e^{-\alpha\tau_D} | X_{\tau_D^-}] \pi_D(X_{\tau_D^-}, B_2) \chi_{B_1}(X_{\tau_D^-})] \\ &= E_x[e^{-\alpha\tau_D} \chi_{B_1}(X_{\tau_D^-}) \pi_D(X_{\tau_D^-}, B_2)] \\ &= E_x[e^{-\alpha\tau_D} \chi_{B_1}(X_{\tau_D^-}) \chi_{B_2}(X_{\tau_D})] \quad (\text{by (1.10)}) \\ &= E_x[E_x[e^{-\alpha\tau_D} \chi_{B_2}(X_{\tau_D}) | X_{\tau_D^-}] \chi_{B_1}(X_{\tau_D^-})] \end{aligned}$$

となる。従つて

$$(1.13) \quad E_x[e^{-\alpha\tau_D} \chi_{B_2}(X_{\tau_D}) | X_{\tau_D^-}] \\ = E_x[e^{-\alpha\tau_D} | X_{\tau_D^-}] \pi_D(X_{\tau_D^-}, B_2), \quad a.s. P_x \text{ on } \{X_{\tau_D^-} \in D\}$$

故に (1.11) に注意すれば (1.13) は (1.12) である。

[死点への jump 法則] Lévy system による表現式 (1.10) の特別な場合への応用として、path が死点 Δ へ jump するときを考える。

$\Delta \in S$ を死点とし、 X_t は S 上のマルコフ過程で Hunt の条件 (A) をみたしているとしよう。 $f \in \mathcal{B}(S)$, $f \geq 0$, $f(\Delta) = 0$ として

(24)

$$f(x, y) = f(x) \chi_{\{\Delta\}}(y)$$

とおき, $T = \zeta$ とすると (1.3) からただちに, $x \in S - \{\Delta\}$ に対し

$$(1.14) \quad E_x[e^{-\alpha \zeta} f(X_{\zeta-})] = E_x\left[\int_0^{\zeta} e^{-\alpha s} n(X_s, \{\Delta\}) f(X_s) dA_s\right]$$

を得る。さらに,

$$(1.15) \quad k(x) = n(x, \{\Delta\}), \quad x \in S - \{\Delta\}$$

とおくことにすると

$$(1.14') \quad E_x[e^{-\alpha \zeta} f(X_{\zeta-})] = E_x\left[\int_0^{\zeta} e^{-\alpha s} k(X_s) \cdot f(X_s) dA_s\right]$$

と書くことが出来る。

さて, 今考えているマルコフ過程 X_t が $S - \{\Delta\}$ 上の conservative な Hunt の条件 (A) をみたすマルコフ過程 \tilde{X}_t の $e^{-\tilde{\varphi}_t}$ -subprocess になっているとしよう。そのとき, (1.14') がどうなるか考えてみよう。ここで $\tilde{\varphi}_t$ は \tilde{X}_t の non-negative continuous な additive functional である。

このとき, X_t は \tilde{X}_t より次のようにして構成することが出来る。

\tilde{X}_t とは独立で $P_x[Z \in ds] = e^{-s} ds$ となる確率変数 $Z(\omega)$ を考えて

$$T(\omega) = \inf\{t; \tilde{\varphi}_t(\omega) \geq Z(\omega)\}$$

とおき

$$\begin{aligned} \dot{X}_t &= \tilde{X}_t, & t \leq T \text{ のとき} \\ &= \Delta, & t \geq T \text{ のとき} \end{aligned}$$

とすると, $(\dot{X}_t, T, \tilde{P}_x)$ は (X_t, ζ, P_x) の一つの表現をあたえる。

そこで, \tilde{X}_t の確率連続性に注意すると, 任意の $f \in B(S)$, $f(\Delta) = 0$ に対し

$$(1.16) \quad \begin{aligned} E_x[e^{-\alpha \zeta} f(X_{\zeta-})] &= \tilde{E}_x[e^{-\alpha T} f(\tilde{X}_{T-})] \\ &= \tilde{E}_x\left[\int_0^{\infty} e^{-\alpha t} e^{-\tilde{\varphi}_t} f(\tilde{X}_t) d\tilde{\varphi}_t\right] \end{aligned}$$

を得る。 $\dot{\varphi}_t = \tilde{\varphi}_{t \wedge T}$ とおくと, $\dot{\varphi}_t$ は \dot{X}_t の additive functional であるから, それに対応する X_t の additive functional を $\dot{\varphi}_t$ と書くことにする。

$$\tilde{E}_x\left[\int_0^{\infty} e^{-\alpha t} e^{-\tilde{\varphi}_t} f(\tilde{X}_t) d\tilde{\varphi}_t\right] = \tilde{E}_x\left[\int_0^T e^{-\alpha t} f(\dot{X}_t) d\dot{\varphi}_t\right]^*$$

* $\tilde{E}_x[t < T | \mathcal{B}_t] = e^{-\dot{\varphi}_t}$ であることに注意。

であることに注意すると, (1.16) から

$$(1.17) \quad E_x[e^{-\alpha \xi} f(X_{\xi-})] = E_x\left[\int_0^{\xi} e^{-\alpha t} f(X_t) d\varphi_t\right]$$

を得る.

従って, (1.14') と (1.17) とから, この場合には

$$(1.18) \quad \varphi_t = \int_0^t k(X_s) dA_s = \int_0^t k(X_s, \{\Delta\}) dA_s$$

となっていることがわかった.

さて, 次に死点 Δ への jump があるマルコフ過程で Hunt の条件 (A) をみたす X_t は死点へ jump をしない standard process \tilde{X}_t から killing によって得られることを以下で注意しよう.

X_t の multiplicative functional $M_t = \chi_{\{\xi > t\}}$ を考えて, Ito-Watanabe [1] における分解

$$M_t = M_t^{(0)} M_t^{(1)}$$

を施す. この場合には

$$1 - E_x[M_t] = P_x[t \geq \xi] = E_x\left[\int_0^t k(X_s) M_s dA_s\right]$$

であるから,

$$M_t^{(0)} = M_t \cdot \exp \int_0^t \frac{k(X_s) M_s}{M_s} dA_s = \chi_{\{\xi > t\}} \exp \int_0^t k(X_s) dA_s$$

となることがわかる.

X_t の $M_t^{(0)}$ -subprocess を \tilde{X}_t とすれば, これは死点へ jump をしない standard process である. X_t は \tilde{X}_t から $M_t^{(1)} \leq 1$ による killing によって得られる.

特に $S - \{\Delta\}$ が compact であって, Δ が $S - \{\Delta\}$ の孤立点となっていて, X_t の semi-group T_t が $C(S - \Delta)$ を $C(S - \Delta)$ へ移すようなときには, \tilde{X}_t は $S - \{\Delta\}$ 上の conservative な Hunt の (A) をみたす process となる. (cf. Ito-Watanabe [1], p. 29, 及びこの note 第6章).

以上の結果のうちで, 次の特別の場合がよく用いられるので, それを定理としてあげておくことにしよう.

定理 1.5 S は compact とし, $\{\Delta\}$ は S の孤立点として, $\bar{S} = S \cup \{\Delta\}$ とする. そのとき,

(26)

(i) Hunt の条件 (A) をみたし, Δ を死点としてもつ \bar{S} 上のマルコフ過程 X_t が S 上の conservative process \tilde{X}_t の $e^{-\int_0^t k(\tilde{X}_s) ds}$ -subprocess となっているときには, 任意の $f \in C(S)$ に対し

$$(1.19) \quad E_x[e^{-\alpha t} f(X_{t-})] = E_x\left[\int_0^t e^{-\alpha s} f(X_s) k(X_s) ds\right] \\
 = \tilde{E}_x\left[\int_0^{\infty} e^{-\alpha t} e^{-\int_0^t k(\tilde{X}_s) ds} f(\tilde{X}_t) k(\tilde{X}_t) dt\right]$$

がなりたつ。*)

(ii) 逆に Δ を死点にもつ \bar{S} 上のマルコフ過程 X_t が Hunt の条件 (A) をみたし, その semi-group が $C(S)$ を $C(S)$ に移し, (1.19) の前半の式がなりたつならば, S 上に Hunt の条件 (A) をみたす conservative なマルコフ過程 \tilde{X}_t が存在し X_t は \tilde{X}_t の $e^{-\int_0^t k(\tilde{X}_s) ds}$ -subprocess となる。

[推移確率の微分としての Lévy 測度]

ラフな言い方をすると, $\rho(x, B) > 0$ (但し ρ は S のある距離) に対し

$$\lim_{t \downarrow 0} \frac{P(t, x, B)}{t} = n(x, B)$$

が存在するときには, $(n(x, B), A_t \equiv t \wedge \xi)$ は Lévy system になる。このことは, ある条件の下で, S. Watanabe [1] で論じてあるが, 以下ではこのように $n(x, B)$ を定義したときにもやはり, (1.10) の表現式が成立することを示そう。以下の事実 は Ikeda-Watanabe [1] による。

今, S を compact とし, ρ を S の一つの距離とする。 S 上のマルコフ過程 X_t の semi-group T_t は $C(S)$ 上の Hille-Yosida の意味の強連続な semi-group になっているとする。従って X_t は Hunt の条件 (A) をみたしている。

今後, S のある open set D を固定して考える。さらに次の条件をみたすしよう。

[仮定 A] ある kernel $n(x, B)$, $x \in D$, $B \subset S - D$ が存在して, $f \in C(S)$ かつ $\rho(D, s[f]) > 0$, (但し $s[f]$ は f の support) をみたす f に対し

$$(1) \quad \frac{T_t f}{t} \text{ は } t \text{ について } x \in D \text{ で一様に有界, すなわち}$$

*) cf. Sato-Nagasawa [1]

$$\sup_{t>0} \sup_{x \in D} \left| \frac{T_t f(x)}{t} \right| < +\infty$$

$$(2) \quad \lim_{t \downarrow 0} \frac{T_t f(x)}{t} = \int n(x, dy) f(y) \quad \text{が } x \in D \text{ に対してなりたつ。}$$

そのとき, Ikeda-Watanabe [1] (Th. 1) により, $B \in \mathcal{B}(S)$, $\rho(B, D) > 0$ とすると,

$$(1.19) \quad E_x[e^{-\lambda \tau_D}, X_{\tau_D} \in B] = E_x \left[\int_0^{\tau_D} e^{-\lambda t} n(X_t, B) dt \right]$$

がなりたつ。

[仮定 B] X_t の D 上の subprocess X_t^D (すなわち X_t を D からの first leaving time τ_D で殺した D 上の standard process. これは, D を一点 compact 化した空間 \bar{D} 上で考えれば Hunt の (A) をみたしている) は定理 1.3 のべた仮定 (I) をみたしている。

定理 1.6 X_t は [仮定 A], [仮定 B] をみたしているとしよう。そのとき, $B_1, B_2 \in \mathcal{B}(S)$, $\rho(B_2, D) > 0$, $B_1 \subset D$ に対し,

$$(1.20) \quad E_x[e^{-\lambda \tau_D}; X_{\tau_D} \in B_1, X_{\tau_D} \in B_2] = E_x \left[\int_0^{\tau_D} e^{-\lambda s} \chi_{B_1}(X_s) n(X_s, B_2) ds \right]$$

がなりたつ。

この証明は Ikeda-Watanabe [1] の Th. 2 の証明とまったく同様に出来る。簡単に筋書きだけを書いておくことにしよう。

$$\begin{aligned} u(x) &= E_x[e^{-\lambda \tau_D}; X_{\tau_D} \in B_1, X_{\tau_D} \in B_2] \\ v(x) &= E_x[e^{-\lambda \tau_D}; X_{\tau_D} \in D - B_1, X_{\tau_D} \in B_2] \\ w(x) &= E_x[e^{-\lambda \tau_D}; X_{\tau_D} \in B_2] \end{aligned}$$

とおくと, $w(x) = u(x) + v(x)$ であって, (1.)より

$$(1.21) \quad w(x) = E_x \left[\int_0^{\tau_D} e^{-\lambda t} n(X_t, B_2) dt \right]$$

である。

Ikeda-Watanabe [1] と同様な簡単な計算で $u(x)$, $v(x)$ は X_t^D に関して λ -excessive になることがわかる。そうすると additive functional の一般論により X_t^D -process の2つの additive functional φ_t, ψ_t が存在し

(28)

て

$$u(x) = E_x \left[\int_0^{\tau_D} e^{-\lambda t} d\varphi_t \right]$$

$$v(x) = E_x \left[\int_0^{\tau_D} e^{-\lambda t} d\psi_t \right]$$

となる。

X_t^D は仮定 (I) をみたしているから、その測度を m とし、 B_1 は $m(\partial B_1) = 0$ をみたす closed set とする。このような B_1 に対して (1.20) を示せば、(1.20) の両辺は B_1 に関し $\mathcal{B}(D)$ 上の測度であることに注意して、すべての $B_1 \subset D$, $B_1 \in \mathcal{B}(D)$ で成り立つ。

B_1 への hitting time を σ_{B_1} とすると、Ikeda-Watanabe [1] と同様にして

$$u(x) = E_x [e^{-\lambda \sigma_{B_1}} u(X_{\sigma_{B_1}}); \sigma_{B_1} < \tau_D]$$

$$v(x) = E_x [e^{-\lambda \sigma_{D-B_1}} v(X_{\sigma_{D-B_1}}); \sigma_{D-B_1} < \tau_D]$$

を示すことが出来る。このとき、再び additive functional の一般論により

$$u(x) = E_x \left[\int_0^{\tau_D} e^{-\lambda t} \chi_{B_1}(X_t) d\varphi_t \right]$$

$$v(x) = E_x \left[\int_0^{\tau_D} e^{-\lambda t} \chi_{D-B_1}(X_t) d\psi_t \right]$$

がなりたつ。このことと、(1.21) とから additive functional の一意性により ($m(\partial B_1) = 0$ に注意して)

$$\varphi_t = \int_0^{t \wedge \tau_D} \chi_{B_1}(X_s) n(X_s, B_2) ds$$

$$\psi_t = \int_0^{t \wedge \tau_D} \chi_{D-B_1}(X_s) n(X_s, B_2) ds$$

となり、(1.20) が示される。

第 2 章 Branching Markov process の定義

§2.1 Branching Markov process の定義

宇宙線のカスケード・シャワー，原子炉における中性子の増殖，人口増加等々に現われる分枝現象のモデルになる確率過程をさきに第 0 章でのべた立場で定義しよう。この章で証明は別として結果は大筋としては *Ikeeda-Nagasawa-Watanabe* [1] に従っている。

先ず状態空間の取り方から考えよう。 S を第 2 可算性の公理をみたす *compact Hausdorff space* としよう。よく知られているように，そのような空間は *metrizable* である。その *metric* を ρ で表わそう。 S の n 重直積 $S^{(n)}$ ，すなわち，

$$S^{(n)} = \underbrace{S \times S \times \cdots \times S}_n$$

を考え，その位相は *product topology* とする。 $S^{(n)} \ni (x_1, \dots, x_n)$ の *component* の *permutation* によって生ずる *equivalent relation* を R とする。 R による $S^{(n)}$ の *quotient space* を S^n とする，すなわち

$$S^n = S^{(n)} / R.$$

このとき， S^n の位相は *quotient topology* とする。この *equivalent class* は *compact* (実は有限ケ) である。 $A \subset S^{(n)}$ なる *closed set* A をとると，

$$R[A] = \{y : x \sim y (R) \text{ for some } x \in A\}$$

は

$$R[A] = \bigcup_{\Pi} \{(x_{\Pi(1)}, \dots, x_{\Pi(n)}) ; (x_1, x_2, \dots, x_n) \in A\}$$

と表わされる。上の *sum* は n 文字の *permutation* Π 全体についてとる。ところで $\{(x_{\Pi(1)}, \dots, x_{\Pi(n)}) ; (x_1, x_2, \dots, x_n) \in A\}$ は *closed* で \bigcup は有限和であるので $R[A]$ は *closed* である。従って S^n はまた第 2 可算性の公理をみたす *compact Hausdorff space* になる。^{*1)} 従って， S^n も *metrizable* で，その距離を ρ_n としよう。さらに *extra point* ∂ を別に考え， $S^0 = \{\partial\}$ とする。

*1) Kelley [1], p148, pp 97~99 参照。

(30)

こゝでは後々の便宜のために $\bigcup_{n=0}^{\infty} S^n$ につぎのような metric ρ を導入する。

$$(2.1) \quad \rho(\bar{x}, \bar{y}) = \begin{cases} \frac{1}{2} \frac{\rho_n(\bar{x}, \bar{y})}{1 + \rho_n(\bar{x}, \bar{y})} & , \quad \text{if } \bar{x}, \bar{y} \in S^n, \\ |n-m| & , \quad \text{if } \bar{x} \in S^n, \bar{y} \in S^m, n \neq m. \end{cases}$$

$\bigcup_{n=0}^{\infty} S^n$ は locally compact space である。 $\bigcup_{n=0}^{\infty} S^n$ の Δ による one-point compact 化 S : すなわち

$$S = \bigcup_{n=0}^{\infty} S^n \cup \{\Delta\}$$

を考える。今後 $\bigcup_{n=0}^{\infty} S^{(n)}$ と $\bigcup_{n=0}^{\infty} S^n$ の対応をしばしば用いる。そのとき、 $\bigcup_{n=0}^{\infty} S^{(n)}$ から $\bigcup_{n=0}^{\infty} S^n$ への projection γ , すなわち、各 n に対して

$$(2.2) \quad \gamma: S^{(n)} \ni \bar{x} = (x_1, \dots, x_n) \longrightarrow \gamma(x_1, \dots, x_n) = \{\bar{y}; \bar{y} \sim \bar{x}(R)\} \in S^n$$

は重要な役割を果たす。

[Remark] 上のような空間 S を考え、 n 個に分裂した粒子は、 S^n の中を運動していると理解する考えは、 Moyal [2] によって始められ、 Skorohod [1] によって有効に用いられた。こゝで S^n すなわち、 $S^{(n)}$ の R による quotient space を考えることは、分裂した個体間の区別をつけないことを意味する。

つぎに、 S, S^n, S 上の関数空間について次の記号を導入する。

$$B(S) = S \text{ 上の有界可測関数の全体}^{*1)}$$

$$B(S^n) = S^n \text{ 上の有界可測関数の全体}$$

$$B(S) = S \text{ 上の有界可測関数の全体}$$

$$C(S) = S \text{ 上の有界連続関数の全体}$$

$$C(S^n) = S^n \text{ 上の有界連続関数の全体}$$

$$C_0(S) = S \text{ 上の有界連続関数で } f(\Delta) = 0 \text{ となるものの全体}$$

$$C(S^n) = S^n \text{ 上の有界連続関数の全体}$$

各々の空間で正の元の全体を $+$ をつけてあらわす。例えば

*1) 以下も同じであるが、ノルムは通常のとおり

$$\|f\| = \sup_{x \in S} |f(x)|$$

とする。

$$B(S)^+ = \{f \in B(S), f \geq 0\} \quad \text{等々.}$$

次に

$$B^*(S) = \{f \in B(S), \|f\| < 1\}$$

$$C^*(S) = \{f \in C(S), \|f\| < 1\}$$

$$\bar{B}^*(S) = \{f \in B(S), \|f\| \leq 1\}$$

$$\bar{C}^*(S) = \{f \in C(S), \|f\| \leq 1\} \quad \text{とおく.}$$

次に branching Markov process を定義するのに有用な $\bar{B}^*(S)$ から $B(S)$ への mapping を導入する*2)

$$(2.3) \quad \wedge : \bar{B}^*(S) \ni f \longrightarrow \hat{f}(\bar{x}) = \begin{cases} 1 & \bar{x} = \emptyset \\ \prod_{i=1}^n f(x_i) & \bar{x} \in S^n, \\ & \bar{x} \ni (x_1, \dots, x_n) \\ 0 & \bar{x} = \Delta \end{cases}$$

$f \in C^*(S)$ ならば $\hat{f} \in C_0(S)$ である。

次に $\hat{f}|_{S^n}$ は \hat{f} の S^n への制限によって出来る関数をあらわす。この記号は一般に $g \in B(S)$ に対して $g|_{S^n}$ として全く同じ意味に用いる。

また, S, S^n, S 等の topological σ -field を $\mathcal{B}(S), \mathcal{B}(S^n), \mathcal{B}(S)$ なる記号を用いる。上の関数空間で可測といったのはそれぞれこれらに関するものである。

そこで S 上の Markov process $X = (\Omega, X_t, \mathcal{B}_t, \theta_t, \zeta, P_{\bar{x}}, \bar{x} \in S)$ を考

*2) この記号は Skorohod [1] で " \wedge " が用いてある。実は Ikeda-Nagasawa-Watanabe [1] ではしばしば出て来るので書くのに便利であろうと考えて、このように " \wedge " にした。ところが、後でのべるように、(2.3) で積を和におきかえたようなもの考える必要が出て来て、それらに対をなす意味から " \wedge " にした方が便利である。それでは Skorohod [1] と変えた意味がなくなるのだが、既に日本ではわれわれの記号も使われ始めているようなので、このノートでは Ikeda-Nagasawa-Watanabe [1] に従った記号を用いることにする。

(32)

えよう。これをしばしば *Markov process* X , または *Markov process* X_t と略称する。

[Definition] 2.1 (*branching Markov process*). S 上の *Markov process* X_t の半群 $\{T_t; t \geq 0\}$ がつぎの条件をみたすとき, X_t を branching Markov process と呼ぶ:

$$(2.4) \quad T_t \hat{f} = \widehat{(T_t \hat{f}|_S)} \quad , \quad f \in \bar{B}^*(S).$$

この定義の意味するところは簡単には, 第0章でのべたが, 一見した所では応用の方で分枝過程と呼ばれているものとの関係はわからない。それらについては §2.3 で詳しくふれるので, こゝではのべない。(2.4) の関係は *Skorohod* [1] では, はっきりこの形で用いられているが, それより先に *Moyal* [1], [2] 等, 主としてイギリス系の確率論関係者の間では,

$$g \in B(S), \quad g \geq 0, \quad \lambda \geq 0 \quad \text{とするとき,}$$

$$f = e^{-\lambda g}$$

の形の関数に対して成立つ式として用いられているようである。その外, 特別の f に対しては後で詳しくのべるように分枝過程の諸量の確率法則を決定する方程式を導くために多くの研究者によって用いられている。

一般的な説明に進む前に *Definition 2.1* と *Kolmogoroff-Dmitriev* [1] の場合との関係を先ずのべよう。

Example 2.1 (*連続整数の Galton-Watson process*). いま S が一点 a からなる集合, すなわち $\{a\}$ とする。このとき, $n \geq 1$ のとき S^n は一点の集合: $\{\underbrace{a, a, \dots, a}_{n\text{回}}\}$ となる。そこで $n \geq 1$ に対しては S^n は n と同一視出来る。 S^0 は 0 と同一視し, $\{\Delta\}$ を ∞ と同一視する。そのときは

$$S \sim \{0, 1, 2, \dots, +\infty\} \equiv \mathbb{Z}^+$$

なる対応が得られる。すなわち S は 0 又は正整数の集合の一点 compact 化である。このとき S すなわち \mathbb{Z}^+ 上の *branching Markov process* を (連続整数の Galton-Watson process) と呼ぶ。これは *Harris* [1] で *Markov branching process* と呼ばれているものであるが, こゝでは離散整数の場合にならって上のよう呼ぶことにする。

いま X_t の推移確率を $P(t, x, d\bar{y})$ とすれば,

$$P(t, i, n) = P(t, \underbrace{(a, \dots, a)}_{i\text{個}}, \underbrace{\{(a, \dots, a)\}}_{n\text{個}})$$

とおくことが出来る。すなわち $P(t, i, n)$ は Galton-Watson process を \mathbb{Z}^+ 上で考えたときの推移確率である。Kolmogoroff-Dmitriev [1] はつぎの式で Galton-Watson process をつぎの式で定義した。

$$(2.5) \quad P(t, i, k) = \sum_{\substack{r_1 + \dots + r_i = k \\ r_j \in \mathbb{Z}^+, j=1, 2, \dots, i}} \prod_{m=1}^i P(t, 1, r_m), \quad t > 0; i, k \in \mathbb{Z}^+.$$

この場合は (2.4) と (2.5) は同等である。この事実の証明は、一般の場合にこれからしばしば用いる方法と同じであるが、最も簡単で、しかも典型的な場合であるので重複をいとわずその概略をつぎにのべる。

$0 \leq \lambda < 1$ なる実数を考え、 λ 上の関数 $f(x) = \lambda$ を考える。このとき、

$$\hat{f}(n) = \lambda^n, \quad n \in \mathbb{Z}^+$$

に先ず注意する。従つて、 $i \in \mathbb{Z}^+$ に対して

$$\begin{aligned} \widehat{T_t f|_{\lambda}}(i) &= \left(\sum_{j=0}^{\infty} P(t, 1, j) \lambda^j \right)^i \\ (2.6) \quad &= \sum_{r_1=0}^{\infty} \dots \sum_{r_i=0}^{\infty} P(t, 1, r_1) \dots P(t, 1, r_i) \lambda^{r_1 + \dots + r_i} \\ &= \sum_{k=0}^{\infty} \lambda^k \sum_{\substack{r_1 + \dots + r_i = k \\ r_j \in \mathbb{Z}^+, j=1, \dots, i}} \prod_{m=1}^i P(t, 1, r_m) \end{aligned}$$

一方

$$(2.7) \quad T_t \hat{f}(i) = \sum_{k=0}^{\infty} \lambda^k P(t, i, k), \quad i \in \mathbb{Z}^+$$

である。

上の (2.6), (2.7) が任意の $0 \leq \lambda < 1$ に対して成立つことから (2.4) と (2.5) が同等なことが示される。

(2.5) の直観的な意味はつぎのようになる。 i 個の粒子が七時間後に k 個になる確率は、 i 個の粒子がそれぞれ独立に七時間後に r_1, \dots, r_i (ただし $r_1 + \dots + r_i = k$) 個になる確率を、その可能な場合についてすべて加えあわせたものに等しい。すなわち、各粒子は互に他に影響されることなく、それぞれは同じ確率法則で分裂、消滅を行なっているということである。

なお、この process はそれ自体が一つの典型であるのみならず、一般の branching Markov process で、ある一つの条件があれば、粒子の個数の変

(34)

化がこの process で表わされること示される意味でも重要である。そのことについては § 2.4 参照。従ってこの process については良く研究されている。例えば Harris [1] 参照。またその推移確率の解析的性質は充分弱い仮定の下で Karlin-McGregor [1] によって研究されている。

必ずしも branching Markov process と限らず, S 上の Markov process $\{\Omega, X_t, \beta_t, \theta_t, \zeta, P_{\bar{x}}; \bar{x} \in S\}$ に対して, つぎのような量を定義しよう。

$$(2.8) \quad \begin{cases} \xi_t(\omega) = n, & \text{if } X_t(\omega) \in \mathcal{S}^n, \quad *1) \\ e_{\Delta}(\omega) = \inf\{t; X_t(\omega) = \Delta\}, & (\inf \phi = \infty) \\ e_{\partial}(\omega) = \inf\{t; X_t(\omega) = \partial\}, & (\quad \quad \quad) \\ \tau(\omega) = \inf\{t; \xi_0(\omega) \neq \xi_t(\omega)\} & (\quad \quad \quad) \\ \tau_0(\omega) = 0, \tau_1(\omega) = \tau(\omega), \tau_n(\omega) = \tau_{n-1}(\omega) + \theta_{\tau_{n-1}} \tau(\omega), \quad n \geq 2, \\ \tau_{\infty}(\omega) = \lim_{n \uparrow \infty} \tau_n(\omega) \end{cases}$$

[Definition] 2.2 いま X は branching Markov process とする。

そのとき, $\xi_t, e_{\Delta}, e_{\partial}, \tau, \tau_n$ をそれぞれ, つぎのように呼ぶ。

- $\xi_t(\omega)$: 粒子の個数,
- $e_{\Delta}(\omega)$: explosion time (爆発時間),
- $e_{\partial}(\omega)$: extinction time (消滅時間),
- $\tau(\omega)$: first branching time ((最初の)分枝時間),
- $\tau_n(\omega)$: n -th branching time (n 回目の分枝時間)。

上のような呼び方をする直観的な意味は \mathcal{S}^n , S に対する直観的説明より明らかであろう。また τ の定義は

$$(2.9) \quad \tau(\omega) = \inf\{t; \rho(X_0(\omega), X_t(\omega)) \geq 1\}, \quad (\inf \phi = \infty),$$

としても同等であることは $\bigcup_{n=0}^{\infty} \mathcal{S}^n$ における ρ の定義より明らか。

次にこれらに関する重要な量が $T_t \hat{f}$ の形であらわされることに注意しよう*2)

(i) $f = 1$ とおくと

$$(2.10) \quad T_t \hat{f}(\bar{x}) = P_{\bar{x}}[e_{\Delta}(\omega) > t], \quad \bar{x} \in S$$

*1) $X_t(\omega) = \Delta$ のときは便宜上 $\xi_t(\omega) = \infty$ とおく。

*2) $e_{\partial}, \tau, \tau_n$ は N_t -Markov time であるが, e_{Δ} については少し問題がある。そのことはすぐ後に論ずる。

右辺を $e_\Delta(t, \bar{x})$, $\bar{x} \in S$ とおき

$$e_\Delta(\infty, \bar{x}) = \lim_{t \uparrow \infty} e_\Delta(t, \bar{x})$$

とする。 $1 - e_\Delta(\infty, \bar{x}) = P_{\bar{x}}[e_\Delta(\omega) < \infty]$ は (\bar{x} から出発した粒子の) explosion probability をあらわす。

(ii) $f = 0$ とおけば

$$(2.11) \quad T_t \hat{f}(\bar{x}) = P_{\bar{x}}[e_0(\omega) \leq t] .$$

右辺を $e_0(t, \bar{x})$ とおき、

$$e_0(\infty, \bar{x}) = \lim_{t \uparrow \infty} e_0(t, \bar{x})$$

とする。

$e_0(\infty, \bar{x}) = P_{\bar{x}}(e_0(\omega) < \infty)$ は (\bar{x} から出発した粒子の) extinction probability をあらわす。

(iii) $0 \leq |\lambda| < 1$ に対し $f(x) = \lambda$ とおけば

$$(2.12) \quad T_t \hat{f}(\bar{x}) = E_{\bar{x}}[\lambda^{\xi_t(\omega)}] = \sum_{n=0}^{\infty} \lambda^n P_{\bar{x}}[\xi_t(\omega) = n] .$$

上式の右辺を $\varphi(\bar{x}, t)$ とおく。これは個数 $\xi_t(\omega)$ の generating function に他ならない。

以上の諸量は $x \in S$ の場合のみが興味がある。実際この場合がわかれば $\bar{x} \in S$ のときは T_t の基本性質からわかる。また (2.4) の関係は、厂的にみると、これらの諸量の性質として知られていたものである。

定義に関する注意 上の formulation で実際の問題を論ずるとき、問題の性質によっては次のような配慮が必要になる。

今、 X_t は S 上の Def. 2.1 の意味の branching Markov process としよう。さらに compact 空間 S は 1 点 δ を含み、 $\delta, (\delta, \delta), \dots, (\delta, \dots, \delta), \dots \in S$ の各点はすべて trap であるか、あるいはこれらの点からでる path はその点をはなれたら必ず ∂ へ行くと仮定する。考える問題の性質によっては X_t が ∂ のみならず $\delta, (\delta, \delta), \dots, (\delta, \dots, \delta), \dots$ のどれかに到達したときも粒子がすべて消滅したと考えるのが自然である。このようなときには Def. 2.2 のかわりに

$$\xi_t'(\omega) = \sum_{i=1}^n \chi_{\delta-\delta}(X_t^{(i)}(\omega)), \quad X_t(\omega) \ni [X_t^{(1)}(\omega), \dots, X_t^{(n)}(\omega)] \in S^n \quad \text{のとき}$$

$$n = 0, 1, 2, \dots$$

$$e_0'(\omega) = \inf \{t : X_t \in \{\partial, \delta, (\delta, \delta), \dots, (\delta, \dots, \delta), \dots\}\}$$

(36)

$$= +\infty \quad \text{もし } \{ \cdot \} = \emptyset$$

とおき、それぞれ粒子の個数、extinction time と定義する。例えば B.A. Sevast'janov [1], S. Watanabe [2] であつかわれている問題ではこのような修正が必要になる。(この場合 $S = D \cup \delta$ は R^n の有界領域の 1 点 compact 化となっている。第 5 章参照)。

尚、このように修正された ξ'_t, e'_δ に対しても前と同様にそれらに関する量は $T_t \hat{f}$ の形にあらわされる。実際

$$f = \begin{cases} 0 & x \in S - \delta \\ 1 & x = \delta \end{cases}$$

とおけば

$$T_t \hat{f}(\bar{x}) = P_{\bar{x}}(e'_\delta \leq t)$$

$$f = \begin{cases} \lambda & x \in S - \delta \\ 1 & x = \delta \end{cases}$$

とおけば

$$T_t \hat{f}(\bar{x}) = E_{\bar{x}}[\lambda^{\xi'_t}] \quad : \text{個数の moment generating function}$$

となる。

一般に右連続な path をもつ Markov 過程 X_t では、open set G への hitting time は N_t -Markov time である。実際 σ を open set G への hitting time とすれば $\{\sigma < t\} = \bigcup_{\substack{r \leq t \\ \text{有理数}}} \{X_r \in G\} \in N_t$ 。

このことより e_δ, τ_Δ (したがって τ_n) はすべて N_t -Markov time である。ところで e_Δ に関しては、ある種の条件がないとこれが Markov time であることを示すのは困難であるが、例えば次の条件があれば e_Δ は \bar{N}_t -Markov time である：

今、

$$\sigma_m = \inf \left\{ t : X_t \in \bigcup_{n \geq m} S^n \cup \{\Delta\} \right\} \\ = +\infty \quad \text{if } \{ \cdot \} = \emptyset$$

は open set G への hitting time であるから N_t -Markov time である。又、あさらに σ_m は単調増加である。

$$\sigma = \lim_m \sigma_m$$

とおくと、 σ は N_t -Markov time で $\sigma \leq e_\Delta$ である。

今、

$$\text{条件}^{*1)} \quad P_{\bar{x}}(X_\sigma = \Delta, \sigma < \infty) = P_{\bar{x}}(\sigma < \infty)$$

がみたされると, e_Δ は \bar{N}_t -Markov time になる。実際 $\sigma = e_\Delta$ a.s. $P_{\bar{x}}$ がいえることよりわかる。もし X_t が quasi-left continuous であれば, 当然この条件はみたされる。

もう一つ, この条件がなりたつための十分条件として,

$$(2.13) \quad t > 0 \text{ のとき, } \sup_{x \in S} T_t \hat{o}(x) < 1 \quad *2)$$

がある。まず (2.13) がなりたてば $f \in C(S)$ で $0 < f \leq \lambda$ (但し $\lambda < 1$) をとるとき $\sup_{x \in S} T_t \hat{f}(x) < 1$ がなりたつ ($t > 0$) 。

実際 $x \in S$ とすると

$$\begin{aligned} T_t \hat{f}(x) &= E_x[\hat{f}(X_t) : \tau \leq t] \\ &\quad + E_x[\hat{f}(X_t) : \tau > t] \\ &\leq T_t \hat{o}(x) + \lambda P_x(\tau \geq t) \\ &= \lambda + (1-\lambda) T_t \hat{o}(x) \\ &\leq \lambda + (1-\lambda) \sup_{x \in S} T_t \hat{o}(x) < 1 \end{aligned}$$

すると $T_t \hat{f}(x) = \widehat{T_t \hat{f}}|_S(\bar{x})$ より

$$\lim_{\bar{x} \rightarrow \Delta} T_t \hat{f}(\bar{x}) = 0 \quad \text{がわかる。}$$

$$\text{故に } \lim_{\bar{x} \rightarrow \Delta} \int_0^\infty e^{-\lambda t} T_t \hat{f}(\bar{x}) dt = 0$$

又 $f > 0$ より $\int_0^\infty e^{-\lambda t} T_t \hat{f}(\bar{x}) dt > 0$, $\bar{x} \in S - \{\Delta\}$

もあきらかである。そこで条件の証明であるが, 各 $a > 0$ に対し $\sigma \wedge a = \sigma'$, $\sigma_m \wedge a = \sigma'_m$ とおいて

$$P_{\bar{x}}(X_{\sigma'_m} \rightarrow X_{\sigma'}) = 1$$

がいえればよい。ところでこのためには

$$\forall n. \sigma'_n(\omega) < \sigma'(\omega) \text{ となる } \omega \text{ に対しては } X_{\sigma'_n}(\omega) \rightarrow \Delta \text{ であり}$$

$$\text{又 } \exists n. \sigma'_n(\omega) = \sigma'(\omega) \text{ となる } \omega \text{ に対しては } X_{\sigma'_n}(\omega) \rightarrow X_{\sigma'} \text{ は明らかであ}$$

*1) この条件は構成のしかたから明らかなことが多い (第6章参照)。

*2) 定義より $\hat{o}(\bar{x}) = \begin{cases} 1 & \bar{x} = \partial \\ 0 & \bar{x} \neq \partial \end{cases}$

(38)

ることに注意すると

$$(2.14) \quad P_{\bar{x}}(X_{\sigma'} = \Delta, \forall n, \sigma'_n < \sigma') = P_{\bar{x}}(\forall n, \sigma'_n < \sigma')$$

がいえればよい。

ところで $G_\lambda \hat{f}(\bar{x}) = \int_0^\infty e^{-\lambda t} T_t \hat{f}(\bar{x}) dt$ とおいて

$$\begin{aligned} \lim_{m \rightarrow \infty} E_{\bar{x}}[G_\lambda \hat{f}(X_{\sigma'_m})] &= \lim_{m \rightarrow \infty} E_{\bar{x}}[e^{\lambda \sigma'_m} \int_{\sigma'_m}^\infty e^{-\lambda t} \hat{f}(X_t) dt] \\ &= E_{\bar{x}}[e^{\lambda \sigma} \int_\sigma^\infty e^{-\lambda t} \hat{f}(X_t) dt] = E_{\bar{x}}[G_\lambda \hat{f}(X_\sigma)] \end{aligned}$$

一方 $G_\lambda f(X_{\sigma'_m}) \rightarrow 0$ ($X_{\sigma'_m} \rightarrow \Delta$) であるから

$$\lim_{m \rightarrow \infty} E_{\bar{x}}[G_\lambda \hat{f}(X_{\sigma'_m})] = E_{\bar{x}}[G_\lambda \hat{f}(X_{\sigma'}) ; \exists n, \sigma'_n = \sigma'] .$$

$$\text{これより } E_{\bar{x}}[G_\lambda \hat{f}(X_{\sigma'}) ; \forall n, \sigma'_n < \sigma'] = 0$$

$$\begin{aligned} \text{しかし } G_\lambda \hat{f}(\bar{x}) &> 0 \quad \bar{x} \neq \Delta \text{ であったから} \\ &= 0 \quad = \Delta \end{aligned}$$

このことは (2.14) がなりたつことを意味する。 $q. e. d.$

再び一般論にかえり、後で必要になる性質を考えよう。

[条件 C.1] ∂, Δ は trap, すなわち

$$(i) P_\partial[X_t = \partial, t \geq 0] = 1$$

$$(ii) P_\Delta[X_t = \Delta, t \geq 0] = 1$$

[条件 C.2] e_Δ が Markov time で, 任意の $\bar{x} \in S$ に対し,

$$P_{\bar{x}}[\tau_\infty(\omega) = e_\Delta(\omega), \tau_\infty(\omega) < \infty] = P_{\bar{x}}[\tau_\infty(\omega) < \infty].$$

[条件 C.3] 任意の $\bar{x} \in S$, 任意の $t \geq 0$ に対し,

$$P_{\bar{x}}[\tau(\omega) = t] = 0 .$$

これらに関して先ずつぎのことが言える。

Proposition 2.1 X_t は branching Markov process とする。そのとき, ∂, Δ は trap である, すなわち (C.1) をみたす。さらに X_t が強マルコフ性を持ち, e_Δ が Markov time ならば, 任意の $\bar{x} \in S$ に対して,

$$(i) P_{\bar{x}}[X_t = \partial, t \geq e_\partial] = 1, \quad (ii) P_{\bar{x}}[X_t = \Delta, t \geq e_\Delta] = 1, \text{ をみたす。}$$

[Proof] \hat{f} の定義と (2.4) より

$$T_t \hat{f}(\partial) = \widehat{T_t \hat{f}}|_S(\partial) = 1 \quad \text{for } t \geq 0$$

そこで特に $f=0$ とする。(2.11)により

$$T_t \hat{f}(\partial) = P_\partial [X_t = \partial]$$

であるので,

$$P_\partial [X_t = \partial] = 1$$

である。そこで X_t の右連続性を用いると,

$$(2.15) \quad P_\partial [X_t = \partial, \text{ for } \forall t \geq 0] = 1.$$

このことは ∂ が "trap" であることを示している。

強 Markov 性を用いるとつぎの変形が出来る。

$$\begin{aligned} P_{\bar{z}} [X_t = \partial, \forall t \geq e_\partial, \text{ if } X_0 = \partial] \\ &= P_{\bar{z}} [e_\partial = \infty] + P_{\bar{z}} [X_t = \partial, \forall t \geq e_\partial, e_\partial < \infty] \\ &= P_{\bar{z}} [e_\partial = \infty] + E_{\bar{z}} [P_{X_{e_\partial}} [X_t = \partial, \forall t \geq 0]; e_\partial < \infty] \end{aligned}$$

ここで (2.13) を用いると,

$$= P_{\bar{z}} [e_\partial = \infty] + P_{\bar{z}} [e_\partial < \infty] = 1$$

従って (i) が示された。

つぎに, (2.4) と \wedge の定義により,

$$T_t \hat{f}(\Delta) = \widehat{T_t \hat{f}}|_{\Delta}(\Delta) = 0, \quad \forall t \geq 0.$$

ここで $f=1$ とおく。(2.10)により

$$T_t \hat{f}(\Delta) = P_\Delta [X_t \in \bigcup_{n=0}^{\infty} S^n] = 0, \quad \forall t \geq 0.$$

従って

$$P_\Delta [X_t = \Delta] = 1, \quad \forall t \geq 0.$$

この式から (ii) を導く方法は (i) の場合と全く同じである。

q. e. d.

Proposition 2.2 X_t が $0 \leq t < \infty$ で quasi-left continuous ならば, 条件 (C.2) をみたす。

[Proof] この仮定のもとで, e_Δ が Markov time になることはすでに注意した。quasi-left continuity から,

$$(2.16) \quad P_{\bar{z}} [\lim_{n \rightarrow \infty} X_{\tau_n} = X_{\tau_\infty}, \tau_\infty < \infty] = P_{\bar{z}} [\tau_\infty < \infty].$$

ところが, もし $X_{\tau_\infty} \in S^m$ ならば, ある番号から先は必ず $X_{\tau_n} \in S^m$ となり, τ_n の定義に矛盾する。従って $X_{\tau_\infty} = \Delta$ 。従って, $\tau_\infty = \Delta$ である。

故に (2.16) により

(40)

$$P_{\bar{Z}}[\tau_{\infty} = e_{\Delta}; \tau_{\infty} < \infty] = P_{\bar{Z}}[\tau_{\infty} < \infty].$$

q. e. d.

[Remark] 多くの場合, 条件 (C.1), (C.2) は process の構成の仕方から明らかなが多い。

Proposition 2.3 同じ S 上の 2 つの branching Markov process を考える。それぞれの semi-group を $\{T_t^{(1)}; t \geq 0\}$, $\{T_t^{(2)}; t \geq 0\}$ とする。任意の $f \in C^*(S)$ に対して $T_t^{(1)}\hat{f} = T_t^{(2)}\hat{f}$ ならば, そのとき $X_t^{(1)}$ と $X_t^{(2)}$ は equivalent である。^{*1)}

この証明は次の Lemma (iii) より明らかである。

Lemma 2.1 (i) $f_1, \dots, f_n \in B(S)$ に対して,

$$(2.17) \quad \sum_{\pi} \prod_{j=1}^n f_{\pi(j)}(x_j) = \prod_{j=1}^n \left(\sum_{k=1}^n f_k(x_j) \right) - \sum_{(k_1, \dots, k_{n-1})} \prod_{j=1}^{n-1} \left(\sum_{q=1}^{n-1} f_{k_q}(x_j) \right) \\ + \sum_{(k_1, \dots, k_{n-2})} \prod_{j=1}^{n-2} \left(\sum_{q=1}^{n-2} f_{k_q}(x_j) \right) - \dots - (-1)^{n-1} \sum_k \prod_{j=1}^n f_k(x_j),$$

が成り立つ。ここで \sum_{π} は n 文字のすべての permutation π についての和。

$\sum_{(k_1, \dots, k_r)}$, $r \leq n-1$, は $(1, 2, \dots, n)$ より相異なる r 文字の組 (k_1, \dots, k_r) をえらぶすべてのとり方についての和を表わす。

(ii) S を compact とすると, $\hat{C}(S^n)$ の linear hull は $C(S^n)$ の中で dense.

(iii) $f \in C^*(S)^+$ に対して作った \hat{f} の作る linear hull: $\left\{ \sum_{i=1}^n c_i \hat{f}_i, f_i \in C^*(S)^+ \right\}$ は $C_0(S)$ で dense.

Proof (i) の証明は permanent に関する補足 Lemma を用いると明らかである。

(ii) の証明. (i) により,

$$\left\{ \sum_{\pi} \prod_{j=1}^n f_{\pi(j)}(x_j); f_1, \dots, f_n \in C(S) \right\}$$

の linear hull A が $C(S^n)$ で dense なことを言えば充分である。ところが,

*1) equivalent は, 任意の $f \in C(S)$ に対して

$$T_t^{(1)}f = T_t^{(2)}f$$

が成立することを意味する。

A は明らかに algebra であって, S^n の点を separate し, constant をふくむ。従って, Stone-Weierstrass の定理により A は $C(S^n)$ で dense である。*1)

(iii) の証明。 $f \in C^*(S)$ ならば

$$\hat{f} \in C_0(S) \quad \text{は定義より明らか。}$$

$C_0(S)$ の dual space は $S - \{\Delta\}$ 上の有界変動測度の全体である。したがって μ をそのような測度とするとき

$$\mu(\hat{f}) = 0, \quad \forall f \in C^*(S)$$

から $\mu \equiv 0$ がしたがうことをいえばよい。

ところで $0 \leq \lambda < 1$ とすると $\lambda \hat{f} \in C^*(S)$ であるから

$$\mu(\lambda \hat{f}) = \sum_{n=0}^{\infty} \lambda^n \int_{S^n} \hat{f}(x) \mu(dx) = 0$$

故に $\forall n$ について

$$\int_{S^n} \hat{f}(x) \mu(dx) = 0$$

これより $\mu|_{S^n} = 0$ は上の (ii) よりしたがう。

q. e. d.

Proposition 2.4 X_t は branching Markov process とする。任意に $0 \leq t_1 < t_2 < \dots < t_m$, $f_1, \dots, f_m \in B^*(S)$ をとると, つぎのことが成り立つ:

$$(2.18) \quad E_{\bar{x}} \left[\prod_{k=1}^m \hat{f}_k(X_{t_k}) \right] = E_{\bar{x}} \left[\widehat{\prod_{k=1}^m \hat{f}_k(X_{t_k})} \right] |_S(\bar{x}).$$

[Proof] induction によって示す。 $m=1$ のときは (2.18) は (2.4) そのものである。

$m-1$ のとき成り立つとしよう。 Markov 性により,

$$E_{\bar{x}} \left[\prod_{k=1}^m \hat{f}_k(X_{t_k}) \right] = E_{\bar{x}} \left[\prod_{k=1}^{m-1} \hat{f}_k(X_{t_k}) T_{t_m - t_{m-1}} \hat{f}_m(X_{t_{m-1}}) \right]$$

いま

$$g(\bar{x}) = \hat{f}_{m-1}(\bar{x}) T_{t_m - t_{m-1}} \hat{f}_m(\bar{x})$$

*1) 例えは Loomis [1] を参照。

(42)

とおけば (2.4) により

$$g(\bar{x}) = \widehat{g}_{\mathcal{I}_s}(\bar{x})$$

である。induction の仮定を使えば

$$E_{\bar{x}} \left[\prod_{k=1}^m \hat{f}_k(X_{t_k}) \right] = \overline{E. \left[\prod_{k=1}^{m-2} \hat{f}_k(X_{t_k}) \hat{g}(X_{t_{m-1}}) \right]_{\mathcal{I}_s}(\bar{x})}$$

ところが, $x \in \mathcal{S}$ に対して,

$$E_x \left[\prod_{k=1}^{m-2} \hat{f}_k(X_{t_k}) \hat{g}(X_{t_{m-1}}) \right] = E_x \left[\prod_{k=1}^m \hat{f}_k(X_{t_k}) \right]$$

であるので,

$$E_{\bar{x}} \left[\prod_{k=1}^m \hat{f}_k(X_{t_k}) \right] = \overline{E. \left[\prod_{k=1}^m \hat{f}_k(X_{t_k}) \right]_{\mathcal{I}_s}(\bar{x})}$$

である。

q. e. d.

§2.2 branching Markov process の基本的性質

さきに, 第0章でのべたように, branching Markov process の議論をするには, その定義の条件, すなわち (2.4) が, $P_{\bar{x}}$ に如何なる形で現象するかをしらべることが重要である。こゝでは, そのことについてのべる。

まず branching Markov process を特徴づけているいくつかの量を定義しよう。

Definition 2.3 branching Markov process X_t を τ で killing して得られる X_t の \mathcal{S}^n 上の part process ^{*1)} $X_t^{(0)}$ を X_t の \mathcal{S}^n 上の non-branching part とよぶ。とくに, \mathcal{S} 上の non-branching part を単に non-branching part とよぶ。

上の定義の branching Markov process の non-branching part は直観的には, 粒子が分裂する直前までの行動を表わす数学的模型である。

Definition 2.4 \mathcal{S} 上の非負可測関数の系 $\{q_n(x), n=0, 2, 3, \dots, +\infty\}$ と $\mathcal{S} \times \mathcal{S}^n$ 上の非負 kernel ^{*2)} $\pi_n(x, d\bar{y})$ が存在して, $P_{\bar{x}}$ -measure 1 で,

*1) part process の定義については, 第1章, または Dynkin [], 参照。

$$(2.19) \quad \begin{cases} P_x[X_\tau \in S^n | X_{\tau-}] = q_n(X_{\tau-}), & x \in S, \quad *3) \\ P_x[X_\tau = \Delta | X_{\tau-}] = q_\infty(X_{\tau-}), & x \in S \\ P_x[X_\tau \in A | X_\tau \in S^n, X_{\tau-}] = \int_A \pi_n(X_{\tau-}, d\bar{y}), & x \in S, A \in \mathcal{B}(S^n), \end{cases}$$

が成り立つとき、 $\{q_n(x), \pi_n(x, d\bar{y}); n=0, 2, 3, \dots\}$ を X_t の branching system という。

上に定義した *branching system* で、 $q_n(x)$ は $X_{\tau-} = x$ で分枝するという条件の下で、 n 個に分枝する条件付確率である。 $\pi_n(x, d\bar{y})$ は $X_{\tau-} = x$, $X_\tau \in S^n$ という条件の下で $X_\tau \in d\bar{y}$ という条件付確率、すなわち、 x で n 個に分枝したという条件の下で $d\bar{y}$ という所に分布する条件付の割合を表わす。

今 $\pi(x, dy) = \sum_{\substack{n=0 \\ n \neq 1}}^{\infty} q_n(x) \pi_n(x, dy \cap S^n)$ *4) とおくと、明らかに

$$(2.20) \quad P_x[X_\tau \in dy | X_{\tau-}] = \pi(X_{\tau-}, dy), \quad x \in S$$

となる。逆に $S \times (S - S)$ 上の kernel $\pi(x, dy)$ で (2.20) が成り立つとき

$$q_n(x) = \pi(x, S^n), \quad \pi_n(x, dy) = \frac{1}{q_n(x)} \pi(x, dy), \quad dy \subset S$$

とおけば、あきらかに (q_n, π_n) は *branching system* である。

上の定義では *branching system* $\{q_n, \pi_n, n=0, 2, \dots, +\infty\}$ の存在を仮定したが、その存在は *branching Markov process* の構成より明らかの場合も多い。例えばこのノートの第6章で取扱うような時は、(2.19) が成り立つように X_t を構成して行く。その外、 X_t が *semi-group* T_t で与えられるよう

*2) $S \times S^n$ 上の非負 kernel $\pi_n(x, d\bar{y})$ とは、つぎのことを意味する。

任意の $B \in \mathcal{B}(S^n)$ に対して $\pi_n(x, B)$ は x の $\mathcal{B}(S)$ -measurable な関数。

任意の $x \in S$ に対して、 $\pi_n(x, \cdot)$ は $\mathcal{B}(S^n)$ 上の *non-negative measure* で *total mass* が 1 より小である。

*3) 今後任意の *Markov time* σ に対して、 $X_{\sigma-} = \lim_{t \uparrow \sigma} X_t$ と書く。

*4) $\sum_{n=0}^{\infty}$ は $n=0, 1, 2, \dots, +\infty$ についての和。 S^∞ は $\{\Delta\}$ と理解する。

時に応じて $q_1(x) \equiv 0$ として定義されている。

(24)

は時は、例えばつぎのような比較的弱い条件の下でその存在が示される。

Proposition 2.5 X_t は branching Markov process で、Hunt process であるとする。更に第1章でのべた条件(L)がみたされるとする。そのとき、 X_t の branching system $\{g_n(x), \pi_n(x, d\bar{y})\}$ が存在する。さらに X_{τ} と τ は $X_{\tau-}$ を与えた時、条件付独立である、すなわち

$$P_x[\tau \in dt, X_{\tau} \in d\bar{y} | X_{\tau-}] = P_x[\tau \in dt | X_{\tau-}] P_x[X_{\tau} \in d\bar{y} | X_{\tau-}], \quad x \in S,$$

である。証明は第1章参照。

これからこの目では、特に断らない限り、 X_t は単に S 上の右連続な Markov process とし、branching Markov process であることは、a priori には前提としない。

まず始めに、 n 個の粒子から出発した時は、各粒子は運動の全時間の行動においてお互いに独立であるという特徴を定式化しよう。このことは応用の方で分枝過程という時は、無意識にしろ、非常にしばしば論証なしで用いられる。時にはそれが定義になっている。この直観的には単純な性格も Markov 過程論の中で定式化することは形式上はそれほど簡単でない。

S の n 個の直積空間を $S^{(n)}$ とする。このとき、

$$\gamma: \bigcup_{n=1}^{\infty} S^{(n)} \longrightarrow S$$

なる mapping γ をつぎの形で定義する。

いま、 $\bar{x}_1, \dots, \bar{x}_m \in S$ としよう。そのとき、

- 1) ある i に対して $\bar{x}_i = \Delta$,
- 2) すべての i に対して $\bar{x}_i = \emptyset$,
- 3) すべての i に対して $\bar{x}_i \neq \Delta$ で、ある i に対しては確かに $\bar{x}_i \neq \emptyset$ となる。

の3つの場合が可能である。

$$(2.21) \quad \gamma(\bar{x}_1, \bar{x}_2, \dots, \bar{x}_m) = \begin{cases} \Delta & , \quad 1) \text{ のとき,} \\ \emptyset & , \quad 2) \text{ のとき,} \\ \gamma(x_{11}, x_{12}, \dots, x_{1n_1}, \dots, x_{m1}, x_{m2}, \dots, x_{mn_m}) & , \quad 3) \text{ のとき,} \end{cases}$$

とする。ここで 3) においては、代表

$(x_{11}, x_{12}, \dots, x_{1n_1}) \in \bar{x}_1, \dots, (x_{m1}, x_{m2}, \dots, x_{mn_m}) \in \bar{x}_m$
 なる代表を $\bar{x}_j \neq \emptyset$ なる j に対応するものについてとり出してならべる。

(2.21) で与えられる γ は確かに $\bigcup_{n=1}^{\infty} S^{(n)}$ から S への mapping になる。

[Remark] Example 2.1 の連続生成の Galton-Watson process のときは、 $S \cong \mathbb{Z}^+$ と考えてよい。いま $n_1, \dots, n_m \in \mathbb{Z}^+$ とすれば、(2.21) の γ は

$$(2.22) \quad \gamma(n_1, n_2, \dots, n_m) = n_1 + n_2 + \dots + n_m$$

である。

つぎに、 X_t の fundamental space を Ω とし、その n 個の直積を $\Omega^{(n)}$ とする。さらに、

$$\tilde{\Omega} = \bigcup_{n=1}^{\infty} \Omega^{(n)}$$

とおく。 $\tilde{\Omega} \ni \tilde{\omega}$ に対しては $\tilde{\omega} \in \Omega^{(n)}$ のとき、

$$\tilde{\omega} = (\omega^1, \dots, \omega^n)$$

のような記号を用いる。 $\tilde{\Omega} \cap \Omega^{(n)} \ni \tilde{\omega} \quad (\omega^1, \dots, \omega^n)$ に対して、 $X_t(\tilde{\omega})$ を

$$(2.23) \quad \tilde{X}_t(\tilde{\omega}) = \gamma[X_t(\omega^1), X_t(\omega^2), \dots, X_t(\omega^n)] \quad , \quad t \geq 0, \quad *1)$$

によって定義する。

$\tilde{X}_s, s \leq t$, から生成される $\tilde{\Omega}$ 上の σ -field を \tilde{N}_t とし、 $\tilde{N}_\infty = \bigvee_{t=0}^{\infty} \tilde{N}_t$ とおく。この measurable space $(\tilde{\Omega}, \tilde{N}_\infty)$ 上に新たな probability measure $\tilde{P}_{\bar{x}}$, $\bar{x} \in S$, をつぎの形で導入する： $S^n \ni \bar{x} \ni (x_1, \dots, x_n)$ に対して

$$(2.24) \quad \tilde{P}_{\bar{x}}[A] = \begin{cases} P_{x_1} \times \dots \times P_{x_n}[A], & *2) \quad A \in \tilde{N}_\infty, A \subset \Omega^{(n)} \text{ のとき,} \\ 0 & , \quad A \in \tilde{N}_\infty \text{ かつ } A \subset \Omega^{(m)}, m \neq n \text{ のとき.} \end{cases}$$

$\bar{x} = \emptyset, \Delta$ に対しては、

$$(2.25) \quad \tilde{P}_{\bar{x}}[A] = \begin{cases} P_{\bar{x}}[A], & A \in \tilde{N}_\infty, \text{ かつ } A \subset \Omega \text{ のとき,} \\ 0 & ; \quad A \in \tilde{N}_\infty, \text{ かつ } A \subset \Omega^{(m)}, m \neq 1 \text{ のとき,} \end{cases}$$

*1) $X_t(\omega^j), j=1, \dots, n$, は S に属するので、(2.21) によりその組に対して γ が定義される。

*2) $P_{x_1} \times \dots \times P_{x_n}$ は $P_{x_j}, j=1, \dots, n$, の直積測度を意味する。

(4b)

とおく。

そうすると、つぎのことが言える。

Proposition 2.6 任意の $A \in \tilde{N}_\infty$ に対して、 $\tilde{P}_{\bar{x}}[A]$ は \bar{x} の表現 (x_1, \dots, x_n) のとり方に無関係である。すなわち、 $\tilde{P}_{\bar{x}}[A]$ が well-defined である。

Definition 2.5 Markov process $(\Omega, X_t, N_t, P_{\bar{x}}; \bar{x} \in S)$ がつぎの性質をもちつとき、Property B, I をもちという：

Property B, I $(\Omega, X_t, N_t, P_{\bar{x}}; \bar{x} \in S)$ とそれに対して上で定義した $(\tilde{\Omega}, \tilde{X}_t, \tilde{N}_t, \tilde{P}_{\bar{x}}; \bar{x} \in S)$ が equivalent な Markov process である。^{*1)}

[Proof of Proposition 2.6]

任意に $0 \leq t_1 < t_2 < \dots < t_q$, $g_1, g_2, \dots, g_q \in \mathcal{C}(S)$ をとるとき

$$E_{x_1} \times \dots \times E_{x_n} [g_1(\tilde{X}_{t_1}) \dots g_q(\tilde{X}_{t_q})], \quad x_j \in S, \quad j = 1, 2, \dots, n$$

が (x_1, \dots, x_n) の permutation ^{*2)} に無関係なことを言えばよいが、Lemma 2.1 (iii) に注意すると g_1, \dots, g_q がそれぞれ $\hat{f}_1, \dots, \hat{f}_q$ の形をしているときにいえればよい。直積測度の性質から

$$\begin{aligned} E_{x_1} \times \dots \times E_{x_n} [\hat{f}_1(\tilde{X}_{t_1}) \dots \hat{f}_q(\tilde{X}_{t_q})] \\ = \prod_{j=1}^n E_{x_j} [\hat{f}_j(\tilde{X}_{t_j}) \dots \hat{f}_q(\tilde{X}_{t_q})] \end{aligned}$$

となり明らかに右辺は (x_1, \dots, x_n) の permutation に不変である。

q. e. d.

もう一つの性質をのべるために 2.3 の記号を準備する。 X_t の S^n における stopped process, すなわちつぎのような process を考える。

$$(2.2b) \quad \tau_{(n)}^*(\omega) = \begin{cases} \tau(\omega), & X_0(\omega) \in S^n \text{ のとき,} \\ 0, & \text{その他のとき,} \end{cases}$$

*1) equivalent とは任意の cylinder set 上の measure が一致することを意味する。また、 $(\tilde{\Omega}, \tilde{X}_t, \tilde{N}_t, \tilde{P}_{\bar{x}}; \bar{x} \in S)$ は Markov process になることは一般に証明出来る。そのことに対しては、例えば Dynkin [1] 参照。

*2) $(1, \dots, n)$ の permutation π に対して、 $(x_{\pi(1)}, \dots, x_{\pi(n)})$ をとることを (x_1, \dots, x_n) の permutation ということにする。

$$X_t^*(\omega) = \begin{cases} X_t(\omega) & , \quad t < \tau_{(n)}^*(\omega) \text{ のとき,} \\ X_{\tau_{(n)}^*}(\omega) & , \quad t \geq \tau_{(n)}^*(\omega) \text{ のとき,} \end{cases}$$

とおく。\$X_s^*\$, \$s \le t\$, から生成される \$\sigma\$-field を \$N_t^*\$ として

$$(2.27) \quad X_n = \{ \Omega, X_t^*, \tau_{(n)}^*, N_t^*, P_{\bar{x}}; \bar{x} \in S \}$$

を考える。

\$X_t\$ と equivalent な process

$$(2.28) \quad Y^{(k)} = \{ \Omega^{(k)}, Y_t^{(k)}, \tau^{(k)}, N_t^{(k)}, P_{\bar{x}}^{(k)}; \bar{x} \in S \}, \quad k = 1, 2, \dots, n,$$

を考える。

$$\bar{\Omega}^n = \Omega^{(1)} \times \Omega^{(2)} \times \dots \times \Omega^{(n)},$$

$$\bar{Y}_t(\bar{\omega}) = (Y_t^{(1)}(\omega^{(1)}), \dots, Y_t^{(n)}(\omega^{(n)})), \quad \bar{\omega} = (\omega^{(1)}, \dots, \omega^{(n)}) \in \bar{\Omega}^n,$$

$$\tau^*(\bar{\omega}) = \min(\tau^{(1)}(\omega^{(1)}), \dots, \tau^{(n)}(\omega^{(n)}))$$

$$\bar{Y}_t^*(\bar{\omega}) = \begin{cases} \bar{Y}_t(\bar{\omega}) & , \quad t < \tau^*(\bar{\omega}) \text{ のとき,} \\ \bar{Y}_{\tau^*}(\bar{\omega}) & , \quad t \geq \tau^*(\bar{\omega}) \text{ のとき,} \end{cases}$$

$$Y_t^*(\bar{\omega}) = \delta \bar{Y}_t^*(\bar{\omega}), \quad \text{ただし } \delta \text{ は (2.21) の mapping とする.}$$

$$\bar{N}_t^* \text{ は } Y_s^*(\bar{\omega}), s < t, \text{ で生成される } \sigma\text{-field, } \bar{N}_\infty^* = \bigvee_{t=0}^{\infty} \bar{N}_t^*,$$

$$(2.29) \quad \bar{P}_{\bar{x}} = P_{x_1}^{(1)} \times \dots \times P_{x_n}^{(n)}, \quad \bar{x} \in S^n, (x_1, \dots, x_n) \in \bar{x} \text{ のとき,}$$

$$(2.30) \quad Y_n^* = \{ \bar{\Omega}^n, Y_t^*, \tau^*, \bar{N}_t^*, \bar{P}_{\bar{x}}; \bar{x} \in S^n \}.$$

とおく。さらに \$\bar{x} \in S^n\$ に対しては、\$Y_n^*\$ を

$$\bar{P}_{\bar{x}} [Y_t^*(\bar{\omega}) = Y_0^*(\bar{\omega}); t \ge 0] = 1$$

となるように拡張する。それを改めて \$Y_n^*\$ と書く。

このとき、先ずつぎのことが言える。

Proposition 2.7 (2.29) の \$\bar{P}_{\bar{x}}\$ は任意の \$A \in \bar{N}_\infty^*\$ に対して \$\bar{P}_{\bar{x}}[A]\$ の値は \$\bar{x}\$ の代表の取り方に無関係、すなわち \$\bar{P}_{\bar{x}}\$ は well-defined である。

Definition 2.6 Markov process \$(\Omega, X_t, N_t, P_{\bar{x}}, \bar{x} \in S)\$ がつぎの性

(48)

質をゆつとき、Property B.IIをゆつという：

Property B.II (2.27) の X_n と上に定義した $Y_n^*(\bar{\omega})$ が任意の $n=1, 2, \dots$ に対し *equivalent* である。

この条件は Property B.I が全時間にわたる運動状態についての条件であったのに対し、今度は任意個から出発したとき、第1回の分裂の直後までの状態に関する条件である。応用では強 Markov 性は常に前提されているので、任意個から出発し第1回の分裂直後まで各粒子が独立に運動すれば Property B.I にのべた性質が出てくることは直観的には明らかであろう。

[Proof of Proposition 2.7] 任意に $0 \leq t_1 < t_2 < \dots < t_q$, $g_1, \dots, g_q \in C(S)$ をえらんだときに、

$$E_{x_1}^{(1)} \times \dots \times E_{x_n}^{(n)} \left[\prod_{j=1}^q g_j(Y_{t_j}^*) \right]$$

が (x_1, \dots, x_n) の permutation に無関係であることを言えばよい。 Y_t^* の個数を ξ_t^* と書くことにする。定義の仕方から、

$$\begin{aligned} & E_{x_1}^{(1)} \times \dots \times E_{x_n}^{(n)} \left[\prod_{j=1}^q g_j(Y_{t_j}^*) \right] \\ &= \sum_{m=0}^{\infty} \sum_{r=0}^q E_{x_1}^{(1)} \times \dots \times E_{x_n}^{(n)} \left[\prod_{j=1}^q g_j(Y_{t_j}^*); \xi_{t_1}^* = n, \dots, \xi_{t_r}^* = n, \xi_{t_{r+1}}^* = m, \dots, \xi_{t_q}^* = m \right] \end{aligned}$$

である。Lemma 2.1, (ii) を考えれば、上式が $f_1, \dots, f_q \in C^*(S)$ に対して、 $\hat{f}_1, \dots, \hat{f}_q$ を作り、それを g_1, \dots, g_q とするとき (x_1, \dots, x_n) の permutation に無関係になることを示せば充分である。いま $Y_t^{(k)}$ の個数を $\xi_t^{(k)}$ と書くことにしよう。そのとき

$$\begin{aligned} & E_{x_1}^{(1)} \times \dots \times E_{x_n}^{(n)} \left[\prod_{j=1}^q \hat{f}_j(Y_{t_j}^*); \xi_{t_1}^* = n, \dots, \xi_{t_r}^* = n, \xi_{t_{r+1}}^* = m, \dots, \xi_{t_q}^* = m \right] \\ (2.31) \quad &= \sum_{(p^{(1)}, \dots, p^{(n)})} \prod_{k=1}^n E_{x_k}^{(k)} \left[\prod_{j=1}^q \hat{f}_j(Y_{t_j}^{(k)}); \xi_{t_1}^{(k)} = 1, \dots, \xi_{t_r}^{(k)} = 1, \xi_{t_{r+1}}^{(k)} = p^{(k)}, \dots, \xi_{t_q}^{(k)} = p^{(k)} \right] \end{aligned}$$

となる。

ここで $\sum_{(p^{(1)}, \dots, p^{(m)})}^{(m)}$ は $p^{(1)} + \dots + p^{(m)} = m$, $p^{(1)}, \dots, p^{(m)} \geq 0$ をみたす整数の組 $(p^{(1)}, \dots, p^{(m)})$ 全体についての和を表わす。

(2.31)の最後の式は明らかに \bar{z} の代表の取り方に無関係である。 *q. e. d.*

つぎには, Property B.II をさらに2つの部分に分けることを考える。分裂する直前まで粒子が相互に独立に運動するという条件と, 1個だけが分裂1, 残りはそのままという条件におきかえる。すなわち,

Definition 2.7 Markov process $(\Omega, X_t, N_t, P_{\bar{z}}; \bar{z} \in S)$ がつぎの性質をもつとき, Property B.IIIをもつという:

Property B.III : 任意の $f \in C^*(S)$, $\bar{z} \in S^n$ に対して,

$$(i) \quad E_{\bar{z}}[\hat{f}(X_t); t < \tau] = \prod_{j=1}^n E_{z_j}[\hat{f}(X_t); t < \tau],$$

$$(ii) \quad E_{\bar{z}}[\hat{f}(X_\tau); \tau \leq t] = \sum_{k=1}^n \int_0^t E_{z_k}[\hat{f}(X_\tau); \tau \in dS] \prod_{j \neq k} E_{z_j}[\hat{f}(X_s); s < \tau],$$

が成り立つ。ここで $(z_1, z_2, \dots, z_n) \in \bar{z}$ で, $n = 2, 3, \dots$ とする。

以上の準備の下につぎの定理が証明される。この定理は *branching Markov process* についての議論をする際, しばしば重要な役割を果たす。

Theorem 2.1 $\{\Omega, X_t, N_t, P_{\bar{z}}; \bar{z} \in S\}$ を右連続な強 Markov process とする。^{*1)} いまつぎの命題を考える。

- (i) X_t は *branching Markov process* である。
- (ii) X_t は Property B.I をもち条件 (C.1) をみたす。
- (iii) X_t は Property B.II をもち条件 (C.1) をみたす。
- (iv) X_t は Property B.III をもち条件 (C.1) をみたす。

そのとき, つぎの主張が成り立つ。

- (a) (i) と (ii) は同等である。
- (b) (ii) より (iii) が導かれる。
- (c) 条件 (C.3) をみたすならば (iii) より (iv) が導かれる。

*1) つぎの3の証明をみればわかるが, この定理が成立つためには, $\{\tau_n; n = 1, 2, \dots\}$ と $e_{\alpha} e_{\beta}$ に対して強 Markov 性が成立しておればよい。

(50)

(d) 更に条件 (C.2), (C.3) をみたすならば (iv) より (i) が言える.
 この定理は長くなるので節をあらためて, つぎの節で行なう.

[Remark] 上の定理で分裂法則の T_t, \bar{P}_x の形での反映形態はわかったが, 最も infinitesimal な表現である, T_t の生成作用素の形の反映形態が残っている. これを一般の形で言うには, 定義域について 2, 3 の困難がある. いま S : compact とし, branching Markov process X_t の semi-group T_t は Feller 型, すなわち $\mathcal{C}(S)$, を不変にするとする. 吉田-Hille のクラスであるので, その生成作用素 \mathcal{Q} , およびその定義域 $\mathcal{D}(\mathcal{Q})$ が定まる.

いま $\mathcal{D} \subset \mathcal{D}(\mathcal{Q})$ が存在し,

$$\hat{\mathcal{D}} = \{ \hat{f}|_S; f \in \mathcal{D}, \|f|_S\| < 1 \} \subset \mathcal{D}(\mathcal{Q})$$

と仮定する. いま次のように定義しよう.

Definition 2.8 $f \in \mathcal{C}^*(S), g \in \mathcal{C}(S)$ に対して

$$(2.32) \quad \langle f|g \rangle(\bar{x}) = \begin{cases} 0, & \bar{x} = \partial \\ \sum_{k=1}^n g(x_k) \prod_{j \neq k} f(x_j), & \bar{x} \ni (x_1, \dots, x_n), \bar{x} \in S^n \\ 0, & \bar{x} = \Delta \end{cases}$$

とおく.

そのとき, $\hat{f} \in \hat{\mathcal{D}}$ に対して,

$$(2.33) \quad \mathcal{Q}\hat{f}(\bar{x}) = \langle \hat{f}|_S | (\mathcal{Q}\hat{f})|_S \rangle(\bar{x})$$

が成立つ.

[Poof] (2.4), すなわち

$$T_t \hat{f}(\bar{x}) = \widehat{T_t \hat{f}}(\bar{x})$$

に注意する. いま Feller クラスであるので, X_t は右連続で強 Markov process と考えてよい.

(2.33) は $\bar{x} = \partial$, または Δ の時は成りたつ. 故に

$n \geq 2, 3, \dots, \bar{x} \ni (x_1, \dots, x_n) \in S^n$ としてよい.

$$(2.34) \quad \frac{T_t \hat{f}(\bar{x}) - \hat{f}(\bar{x})}{t} = \frac{1}{t} \left[\prod_{j=1}^n T_t \hat{f}(x_j) - \prod_{j=1}^n \hat{f}(x_j) \right]$$

$$= \frac{1}{n} \left\{ \frac{1}{t} \sum_{k=1}^n [T_t \hat{f}(x_k) - \hat{f}(x_k)] \prod_{j \neq k} T_t \hat{f}(x_j) + \frac{1}{t} \sum_{k=1}^n \hat{f}(x_k) [\prod_{j \neq k} T_t \hat{f}(x_j) - \prod_{j \neq k} \hat{f}(x_j)] \right\}$$

こゝで *induction* を用いるために、 $n-1$ の時は (2.33) が成立しているとしよう。 $t \rightarrow 0$ の時、

第1項は Qf の定義より

$$\sum_{k=1}^n Qf \hat{f}(x_k) \prod_{j \neq k} f(x_j)$$

第2項は *induction* の仮定より

$$\begin{aligned} & \sum_{k=1}^n f(x_k) \sum_{\substack{m=1 \\ m \neq k}}^n Qf \hat{f}(x_m) \prod_{j \neq m, k} f(x_j) \\ &= \sum_{k=1}^n \sum_{\substack{m=1 \\ m \neq k}}^n Qf \hat{f}(x_m) \prod_{j \neq m} f(x_j) \\ &= \sum_{k=1}^n \sum_{m=1}^n Qf \hat{f}(x_m) \prod_{j \neq m} f(x_j) - \sum_{k=1}^n Qf \hat{f}(x_k) \prod_{j \neq k} f(x_j) \end{aligned}$$

となるので (2.46) で $t \rightarrow 0$ として、

$$Qf \hat{f}(\bar{x}) = \sum_{m=1}^n Qf \hat{f}(x_m) \prod_{j \neq m} f(x_j) = \langle \hat{f}_{|S} | (Qf \hat{f})_{|S} \rangle(\bar{x})$$

を得る。

具体的な *branching Markov process* では上の仮定がみたされ、しかも $\hat{\mathcal{H}}$ の *linear hull* が $\mathcal{H}(Qf)$ の中で *dense* になることがしばしばあり、(2.33) が実際使われることがある。これらの条件についてはつぎの章であらためてふれる。

§2.3 Theorem 2.1 の Proof

こゝでは Theorem 2.1 の証明をするのが目的である。

Proposition 2.8 X_t を *branching Markov process* とする。そのとき、 X_t は Property B.I をもち条件 (C.1) をみたす。

[Proof] *branching Markov process* で右連続で強 Markov 性をもつとき、条件 (C.1) をみたすことは、既に Proposition 2.1 で示した。Property B.I の定義をした、Definition 2.5 で X_t より構成した \tilde{X}_t を考え

(52)

よう。それに関して、任意に $0 \leq t_1 < t_2 < \dots < t_q < \infty$, $g_1, \dots, g_q \in \mathcal{C}(S)$ をとり、

$$(2.35) \quad E_{\bar{z}} \left[\prod_{j=1}^q g_j(X_{t_j}) \right] = \tilde{E}_{\bar{z}} \left[\prod_{j=1}^q g_j(\tilde{X}_{t_j}) \right]$$

を示せば充分である。ところで、Lemma 2.1 (iii) より各 g_j が \hat{f}_j の形のときにいえればよい。しかしそれは

$$\tilde{E}_{\bar{z}} \left(\prod_{j=1}^q \hat{f}_j(\tilde{X}_{t_j}) \right) = \prod_{i=1}^q E_{x_i} \left[\prod_{j=1}^q \hat{f}_j(X_{t_j}) \right], \quad \bar{z} \ni (x_1, \dots, x_n)$$

に注意すれば Prop. 2.4 より直ちにわかる。

q. e. d.

Proposition 2.9 X_t が Property B. I をもち、条件 (C.1) をみたせば、 X_t は branching Markov process である。

[Proof] $f \in \mathcal{C}^*(S)$, $\bar{z} \in S^n$, ($n=1, 2, \dots$), とする。

X_t と Property B. I の \tilde{X}_t は equivalent であるので、

$$\begin{aligned} T_t \hat{f}(\bar{z}) &= E_{\bar{z}} [\hat{f}(X_t)] = \tilde{E}_{\bar{z}} [\hat{f}(\tilde{X}_t)] \\ &= \tilde{E}_{\bar{z}} [\hat{f}(X_t(\omega^1)) \hat{f}(X_t(\omega^2)) \dots \hat{f}(X_t(\omega^n))] \\ &= E_{x_1} \times \dots \times E_{x_n} [\hat{f}(X_t(\omega^1)) \dots \hat{f}(X_t(\omega^n))] \\ &= \prod_{j=1}^n E_{x_j} [\hat{f}(X_t)] = \prod_{j=1}^n T_t \hat{f}(x_j). \end{aligned}$$

$\bar{z} = \emptyset, \Delta$ に対しては条件 (C.1) をみたしているので

$$T_t \hat{f}(\emptyset) = 1, \quad T_t \hat{f}(\Delta) = 0$$

となる。故に

$$T_t \hat{f}(\bar{z}) = \widehat{T_t \hat{f}}_{|S}(\bar{z})$$

である。

q. e. d.

[Remark] Proposition 2.8, 2.9 より、Theorem 2.1 の (a) は証明された。上の証明で解るように Proposition 2.9 はほぼ定義そのままである。すなわち、Property B. I と条件 (C.1) とより、branching の条件 (2.4) を導くのは簡単なことである。しかし後でのべるように、Property B. II と条件

(C.1), または Property B. III と条件 (C.1) とから (2.4) を導くのは論理的にはあまり簡単でない。ところがこれまで所謂分枝過程の研究ではこれらを如何にも定義かの如く考え, Property B. I 又は (2.4) 式をその性質として用いてあることがしばしば見られる。その意味では向題はあったかもしれないが, しかしこれから示すように, 結果的には 2,3 の附帯条件はあるが, それらは保証されることである。

Proposition 2.10 Markov 過程 X_t が強 Markov 性をもつとする。そのとき X_t が Property B. I をもてば, Property B. II をみたす。

[Proof] 記号として, Property B. I, Property B. II を定義するときに用いたものはそのまま用いる。また \tilde{X}_t の first branching time を $\tilde{\tau}$ とする。Property B. I より, X_t と \tilde{X}_t が equivalent であるので, X_t を τ で stop した process と \tilde{X}_t を $\tilde{\tau}$ で stop した process は equivalent である。 \tilde{X}_t の定義より, $\tilde{\omega} = (\omega^1, \dots, \omega^n)$ に対して,

$$\tilde{\tau}(\tilde{\omega}) = \min \{ \tau(\omega^1), \dots, \tau(\omega^n) \}$$

であることに注意すれば, 任意の $\bar{x} \in S^n$, $n = 2, 3, \dots$ に対し \tilde{X}_t を $\tilde{\tau}(\tilde{\omega})$ で stop した process と, Property B. II を定義する際に (2.30) で与えられた, Y_n^* は equivalent である。よって Property B. II が言えたことになる。

q. e. d.

[Remark] 上の Proposition 2.10 により Theorem 2.1 の (b) の証明が終ったことになる。

Proposition 2.11 Markov 過程 X_t が強 Markov とする。そのとき, X_t が Property B. II をもち, 条件 (C.3) をみたすならば, Property B. III がみたされる。

[Proof] Property B. II の定義のときの記号はそのまま用いる。 $\bar{x} \in S^n$, $\bar{x} \ni (x_1, \dots, x_n)$, $n = 1, 2, \dots$ とする。 f と $C^*(S)$ に対して

$$\begin{aligned} & E_{\bar{x}} [\hat{f}(X_t); t < \tau] \\ &= \bar{E}_{\bar{x}} [\hat{f}(Y_t^*); t < \tau] \\ &= E_{x_1}^{(1)} \times \dots \times E_{x_n}^{(n)} \left[\prod_{j=1}^n f(Y_t^{(j)}); t < \tau^{(k)}, k = 1, 2, \dots, n \right] \\ &= \prod_{j=1}^n E_{x_j}^{(j)} [f(Y_t^{(j)}); t < \tau^{(j)}] \end{aligned}$$

(54)

$$= \prod_{j=1}^n E_{x_j} [f(X_t); t < \tau]$$

すなわち, Property B. III の (i) を得る.

つぎに

$$(2.3b) \quad \begin{aligned} & E_{\bar{x}} [\hat{f}(X_\tau); \tau \leq t] \\ &= \bar{E}_{\bar{x}} [\hat{f}(Y_{\tau^*}^*); \tau^* \leq t] \end{aligned}$$

ここで条件 (C.3) により, $k \neq j$ ならば

$$\bar{P}_{\bar{x}} [\tau^{(k)}(\omega^{(k)}) = \tau^{(j)}(\omega^{(j)})] = 0$$

であるから, つぎの式を得る.

$$\begin{aligned} (2.3b) &= \sum_{k=1}^n \bar{E}_{\bar{x}} [\hat{f}(Y_{\tau^*}^*); \tau^* = \tau^{(k)}(\omega^{(k)}), \tau^* \leq t] \\ &= \int_0^t \sum_{k=1}^n \bar{E}_{\bar{x}} [\hat{f}(Y_{\tau^*}^*); \tau^* = \tau^{(k)}(\omega^{(k)}); \tau^{(k)}(\omega^{(k)}) \in ds, s < \tau^{(j)}, j \neq k] \\ &= \int_0^t \sum_{k=1}^n E_{x_k}^{(k)} [\hat{f}(Y_{\tau^*}^*); \tau^{(k)} \in ds] \prod_{j \neq k} E_{x_j}^{(j)} [\hat{f}(Y_s^{(j)}); s < \tau^{(j)}] \\ &= \int_0^t \sum_{k=1}^n E_{x_k} [\hat{f}(X_\tau); \tau \in ds] \prod_{j \neq k} E_{x_j} [\hat{f}(X_s); s < \tau]. \end{aligned}$$

よって Property B. III, (ii) を得る.

q.e.d.

[Remark] この Proposition 2.11 により, Theorem 2.1 の (c) が示されたことになる.

最後に Theorem 2.1 は (d) を示すことだけになったが, そのためには 2,3 の準備が必要になる. 第7章でも同じ量を用いるので, それについての記号をまず導入しよう.

$$(2.37) \quad \begin{cases} T_t^{(r)} f(\bar{x}) = E_{\bar{x}} [f(X_t); \tau_r \leq t < \tau_{r+1}], & f \in \mathcal{B}(S), r=0, 1, 2, \dots \\ \bar{\Psi}^{(n)}(\bar{x}; ds d\bar{y}) = P_{\bar{x}} [\tau_n \in ds, X_{\tau_n} \in d\bar{y}], & n=0, 1, 2, \dots \\ \bar{\Psi}^{(1)} = \bar{\Psi} \\ \Psi^{(n)}(\bar{x}, t, d\bar{y}) = \int_0^t \bar{\Psi}^{(n)}(\bar{x}; ds d\bar{y}), & n=0, 1, 2, \dots \\ \bar{\Psi}_m(\bar{x}, ds d\bar{y}) = \bar{\Psi}(\bar{x}, ds d\bar{y})|_{S^m} (= P_{\bar{x}} [\tau \in ds, X_\tau \in d\bar{y}, \xi_\tau = m]), & m=0, 1, 2, \dots \end{cases}$$

これらの記号を用いると Property B.Ⅲはつぎのように書ける:

Property B.Ⅲ. $f \in C^*(S)$ とすれば $\bar{x} \in S^n$, $(x_1, \dots, x_n) \in \bar{x}$ に対し

$$(2.38) \quad (i) \quad T_t^{(0)} \hat{f}(\bar{x}) = \prod_{k=1}^n T_t^{(0)} f(x_k)$$

$$(ii) \quad \int_0^t \int_S \bar{\Psi}(\bar{x}, ds d\bar{y}) \hat{f}(\bar{y}) = \sum_{k=1}^n \int_0^t \int_S \bar{\Psi}(x_k, ds d\bar{y}) \hat{f}(\bar{y}) \prod_{j \neq k} T_s^{(0)} f(x_j),$$

がなりたつ。

Proposition 2.12 Markov 過程 X_t が右連続で強 Markov ならば、つぎのことが成り立つ。

$$(2.39) \quad \Psi^{(n)}(\bar{x}, t, d\bar{y}) = \int_0^t \int_S \bar{\Psi}^{(k)}(\bar{x}; dv d\bar{z}) \Psi^{(n-k)}(\bar{z}, t-v, d\bar{y}),$$

$k = 0, 1, 2, \dots, n$

$$(2.40) \quad T_t^{(n)} f(\bar{x}) = \int_0^t \int_S \bar{\Psi}^{(k)}(\bar{x}, dv d\bar{z}) T_{t-v}^{(n-k)} f(\bar{z}),$$

$k = 0, 1, 2, \dots, n,$
 $f \in B(S),$

がなりたつ。

[Proof] 定義により、 $k \leq n$ に対し、

$$\begin{aligned} \Psi^{(n)}(\bar{x}, t, d\bar{y}) &= P_{\bar{x}}[\tau_n \leq t; X_{\tau_n} \in d\bar{y}] \\ &= \int_0^t P_{\bar{x}}[\tau_k \in dv, \tau_n \leq t, X_{\tau_n} \in d\bar{y}] \\ &= \int_0^t P_{\bar{x}}[\tau_k \in dv, E_{X_{\tau_k}}[\tau_{n-k} \leq t-v, X_{\tau_{n-k}} \in d\bar{y}] |_{v=\tau_k}] \\ &= \int_0^t \int_S \bar{\Psi}^{(k)}(\bar{x}, dv d\bar{z}) \Psi^{(n-k)}(\bar{z}, t-v, d\bar{y}) \end{aligned}$$

よって (2.39) が示された。

$$\begin{aligned} T_t^{(n)} f(\bar{x}) &= E_{\bar{x}}[f(X_t); \tau_n \leq t < \tau_{n+1}] \\ &= \int_0^t E_{\bar{x}}[f(X_t); \tau_k \in dv, \tau_n \leq t < \tau_{n+1}] \\ &= \int_0^t E_{\bar{x}}[\tau_k \in dv, E_{X_{\tau_k}}[f(X_{t-v}); \tau_{n-k} \leq t-v < \tau_{n+1-k}] |_{v=\tau_k}] \\ &= \int_0^t \int_S \bar{\Psi}^{(k)}(\bar{x}, dv, d\bar{z}) T_{t-v}^{(n-k)} f(\bar{z}). \end{aligned}$$

(56)

よって (2.40) が示された。

q. e. d.

Lemma 2.2 Markov 過程 X_t が強 Markov 性を持ち、さらに条件 (C.1), (C.2) が成りたつとする。そのとき、 $f(\Delta) = 0$ なる任意の $f \in \mathcal{B}(S)$ に対して、

$$(2.41) \quad T_t f(\bar{x}) = \sum_{r=0}^{\infty} T_t^{(r)} f(\bar{x}), \quad \bar{x} \in S$$

が成りたつ。

[Proof]

$$T_t f(\bar{x}) = E_{\bar{x}}[f(X_t); \tau_{\infty} = \infty] + E_{\bar{x}}[f(X_t); \tau_{\infty} < \infty]$$

ここで右辺の第1項を I, 第2項を II とする。

$$I = \sum_{r=0}^{\infty} E_{\bar{x}}[f(X_t); \tau_r \leq t < \tau_{r+1}, \tau_{\infty} = \infty]$$

$$II = \sum_{r=0}^{\infty} E_{\bar{x}}[f(X_t); \tau_r \leq t < \tau_{r+1}, \tau_{\infty} < \infty] + E_{\bar{x}}[f(X_t); e_{\Delta} \leq t < \infty, \tau_{\infty} < \infty]$$

上式の第1項を II_1 , 第2項を II_2 とする。

$$I + II_1 = \sum_{r=0}^{\infty} E_{\bar{x}}[f(X_t); \tau_r \leq t < \tau_{r+1}] = \sum_{r=0}^{\infty} T_t^{(r)} f(\bar{x})$$

$$|II_2| \leq E_{\bar{x}}[E_{\Delta}[|f|(X_{t-v})] |_{v=e_{\Delta}}] = 0$$

よって (2.41) を得る。

q. e. d.

Lemma 2.3 X_t は右連続で強 Markov process とする。そのとき、 $[0, \infty) \times S$ 上の任意の有界可測関数 $f(t, \bar{y})$ に対し、

$$(2.42) \quad T_v^{(0)} \left\{ \int_0^t \int_S \bar{\Psi}(\cdot, ds d\bar{y}) f(s, \bar{y}) \right\} (\bar{x}) = \int_u^{t+v} \int_S \bar{\Psi}(\bar{x}, ds d\bar{y}) f(s-v, \bar{y})$$

が成りたつ。

[Proof]

$$T_v^{(0)} \{ E_{\cdot} [f(\tau, X_{\tau}); \tau \leq t] \} (\bar{x})$$

$$= E_{\bar{x}} [E_{X_v} [f(\tau, X_{\tau}); \tau \leq t]; v < \tau]$$

$$= E_{\bar{x}} [f(\tau(\theta_v \omega), X_{\tau(\theta_v \omega)}(\theta_v \omega)); \tau(\theta_v \omega) \leq t, v < \tau]$$

こゝで

$$\{v + \tau(\theta_v, \omega) = \tau(\omega), v < \tau\} = \{v < \tau\}$$

であるから,

$$\begin{aligned} &= E_{\bar{x}}[f(\tau - v, X_\tau), v < \tau \leq v + t] \\ &= \int_v^{v+t} \int_S \bar{\Psi}(\bar{x}, ds d\bar{y}) f(s - v, \bar{y}) \end{aligned}$$

となり結論を得る.

q. e. d.

Lemma 2.4 Markov 過程 X_t は右連続で, 強 Markov process とする.
 そのとき, $f \in C^*(\mathcal{S})$ に対し,

$$(2.43) \quad T_v^{(0)} T_{t-v}^{(r)} \hat{f}(\bar{x}) = \int_v^t \int_S \bar{\Psi}(\bar{x}, ds d\bar{y}) T_{t-s}^{(r-1)} \hat{f}(\bar{y}), \quad r \geq 1,$$

が成り立つ.

[Proof] (2.40) により,

$$T_{t-v}^{(r)} \hat{f}(\bar{x}) = \int_0^{t-v} \int_S \bar{\Phi}(\bar{x}; ds d\bar{y}) T_{t-v-s}^{(r-1)} \hat{f}(\bar{y})$$

である. 従って,

$$T_v^{(0)} T_{t-v}^{(r)} \hat{f}(\bar{x}) = T_v^{(0)} \left\{ \int_0^{t-v} \int_S \bar{\Phi}(\cdot; ds d\bar{y}) T_{t-v-s}^{(r-1)} \hat{f}(\bar{y}) \right\}(\bar{x})$$

こゝで Lemma 2.3 を使えば

$$\begin{aligned} &= \int_v^t \int_S \bar{\Psi}(\bar{x}; ds d\bar{y}) T_{t-v-s+v}^{(r-1)} \hat{f}(\bar{y}) \\ &= \int_v^t \int_S \bar{\Psi}(\bar{x}; ds d\bar{y}) T_{t-s}^{(r-1)} \hat{f}(\bar{y}) \end{aligned}$$

q. e. d.

Lemma 2.5 $T_t^{(0)}$, $\bar{\Psi}(\bar{x}, ds d\bar{y})$ は (2.38) (Property B. III) をみたすとする. $m \geq n-1$, $m \neq n$, $(x_1, \dots, x_n) \in \bar{x}$, $\bar{x} \in \mathcal{S}^n$ に対し,

$$(2.44) \quad \int_0^t \int_{\mathcal{S}^m} \bar{\Psi}_m(\bar{x}, ds d\bar{y}) \hat{f}(\bar{y}) = \int_0^t \sum_{k=1}^m \int_{\mathcal{S}^{m-(n-1)}} \bar{\Phi}_{m-(n-1)}(x_k, ds d\bar{y}) \hat{f}(\bar{y}) \prod_{j \neq k} T_s^{(0)} f(x_j)$$

, $f \in C^*(\mathcal{S})$,

が成り立つ.

[Proof] $0 \leq \lambda \leq 1$ に対して, (2.38), (ii) により,

(58)

$$\int_0^t \int_S \Psi(\bar{x}, dsd\bar{y}) \widehat{\lambda f}(\bar{y}) = \sum_{k=1}^n \int_0^t \int_S \Psi(x_k, dsd\bar{y}) \widehat{\lambda f}(\bar{y}) \prod_{j \neq k} T_s^{(0)}(\lambda f)(x_j)$$

である。ところが

$$\int_0^t \int_S \Psi(\bar{x}, dsd\bar{y}) \widehat{\lambda f}(\bar{y}) = \sum_{m=0}^{\infty} \lambda^m \int_0^t \int_{S^m} \Psi_m(\bar{x}; dsd\bar{y}) \widehat{f}(\bar{y})$$

$$\sum_{k=1}^n \int_0^t \int_S \Psi(x_k, dsd\bar{y}) \widehat{\lambda f}(\bar{y}) \prod_{j \neq k} T_s^{(0)}(\lambda f)(x_j)$$

$$= \sum_{k=1}^n \sum_{r=0}^{\infty} \lambda^{r+n-1} \int_0^t \int_{S^r} \Psi_r(x_k, dsd\bar{y}) \widehat{f}(\bar{y}) \prod_{j \neq k} T_s^{(0)} f(x_j)$$

以上の3つの等式を併せると、(2.44) が成り立つ。

q. e. d.

前にのべたように、

$$(2.45) \quad A = \left\{ \frac{1}{m!} \sum_{\pi} \prod_{j=1}^m f_{\pi(j)}(x_j); f_1, \dots, f_m \in C^*(S) \right\}$$

の linear hull は $C(S^m)$ の中で dense である。そこで (2.45) の形の関数に対して、 $\Psi_m(\bar{x}; dsd\bar{y})$ がどう働くかを つぎにしらべる。

Lemma 2.6 $T_t^{(0)}$, $\Psi(\bar{x}, dsd\bar{y})$ は (2.38) (Property B. III) をみたしているとする。

そのとき、 $\bar{x} \in S^n$, $\bar{x} \ni (x_1, \dots, x_n)$, $m \geq n-1$, $m \neq n$, $f_1, \dots, f_m \in C^*(S)$ とすれば、つぎの関係式が成り立つ。

$$(2.46) \quad \int_0^t \int_{S^m} \Psi_m(\bar{x}; dsd\bar{y}) \left\{ \frac{1}{m!} \sum_{\pi} \prod_{j=1}^m f_{\pi(j)}(y_j) \right\} \\ = \int_0^t \sum_{k=1}^n \frac{1}{m C_{n-1}(q_1, \dots, q_{m-n+1})} \frac{1}{(n-1)!} \sum_{\pi}^{(\hat{q})} \int_{S^{m-n+1}} \Psi_{m-n+1}(x_k, dsd\bar{y}') \\ \times \left\{ \frac{1}{(m-n+1)!} \sum_{\pi}^{(q)} \prod_{h=1}^{m-n+1} f_{q_{\pi(h)}}(y'_h) \right\} \prod_{j \neq k} T_s^{(0)} f_{\hat{\pi}(j)}(x_j),$$

ここで $\sum_{(q_1, \dots, q_{m-n+1})}$ は $(1, \dots, m)$ より (q_1, \dots, q_{m-n+1}) をとり出すえらび方全体についての和を表わす。 $\sum_{\pi}^{(q)}$ は (q_1, \dots, q_{m-n+1}) の permutation についての和、すなわち $m-n+1$ 文字の permutation π についての和。 $\sum_{\hat{\pi}}^{(\hat{q})}$ は $(1, \dots, m)$ より (q_1, \dots, q_{m-n+1}) をとり出した残り、 $(\hat{q}_1, \dots, \hat{q}_{n-1})$ の permutation、すなわち $n-1$ 文字の permutation $\hat{\pi}$ についての和。 $\bar{y}' \ni (y'_1, \dots, y'_{m-n+1})$ とする。

[Proof] まず Lemma 2.1, (i) により

$$\sum_{\pi} \prod_{j=1}^m f_{\pi(j)}(y_j) = \prod_{j=1}^m \left(\sum_{q=1}^m f_q(y_j) \right) - \sum_{(k_1, \dots, k_{m-1})} \prod_{j=1}^m \left(\sum_{q=1}^{m-1} f_{k_q}(y_j) \right) + \dots + (-1)^{m-1} \sum_{k'} \prod_{j=1}^m f_{k'}(y_j)$$

となるから、 $\Psi_m(\bar{x}, dsd\bar{y})$ により項別して、各項毎に Lemma 2.5 を適用することが出来る。その結果

$$\begin{aligned} & \int_0^t \int_{S^m} \Psi_m(\bar{x}, dsd\bar{y}) \left\{ \sum_{\pi} \prod_{j=1}^m f_{\pi(j)}(y_j) \right\} \\ &= \sum_{k=1}^n \int_0^t \int_{S^{m-n+1}} \Psi_{m-n+1}(x_k, dsd\bar{y}') \left\{ \prod_{r=1}^{m-n+1} \left(\sum_{q=1}^m f_q(y'_r) \right) \prod_{j \neq k} T_s^{(0)} \left(\sum_{q=1}^m f_q \right) (x_j) \right. \\ & \quad \left. - \sum_{(k_1, \dots, k_{m-1})} \prod_{r=1}^{m-n+1} \left(\sum_{q=1}^{m-1} f_{k_q}(y'_r) \right) \prod_{j \neq k} T_s^{(0)} \left(\sum_{q=1}^{m-1} f_q \right) (x_j) + \dots + \right. \\ & \quad \left. (-1)^{m-1} \sum_{k'} \prod_{r=1}^{m-n+1} \left(f_{k'}(y'_r) \right) \prod_{j \neq k} T_s^{(0)}(f_{k'}) (x_j) \right\} \end{aligned}$$

となる。上式を I とおく。上式の右辺の $\{ \}$ の中に、補足の Lemma を用いると、

$$I = \sum_{k=1}^n \int_0^t \int_{S^{m-n+1}} \Psi_{m-n+1}(x_k, dsd\bar{y}') \left\{ \sum_{\pi} \prod_{r=1}^{m-n+1} f_{\pi(r)}(y'_r) \prod_{j \neq k} T_s^{(0)}(f_{\pi(r_j)}) (x_j) \right\}$$

ここで $(\pi(m-n+2), \dots, \pi(m))$ を $\{\pi(r_j)\}$ と書いた。さらに、

$$\sum_{\pi} = \sum_{(q_1, \dots, q_{m-n+1})} \sum_{\hat{\pi}}^{(\hat{q})} \sum_{\pi}^{(q)}$$

と分解すれば、

$$I = \sum_{k=1}^n \int_0^t \sum_{(q_1, \dots, q_{m-n+1})} \sum_{\hat{\pi}}^{(\hat{q})} \int_{S^{m-n+1}} \Psi_{m-n+1}(x_k, dsd\bar{y}') \left\{ \sum_{\pi}^{(q)} \prod_{h=1}^{m-n+1} f_{q_{\pi(h)}}(y'_h) \right\} \times \prod_{j \neq k} T_s^{(0)} f_{\hat{q}_{\pi(j)}}(x_j)$$

を得る。

上式から (2.46) を得るのは ${}_m C_{n-1} = m! / (n-1)! (m-n-1)!$ より明らか。

q. e. d.

後で引用する必要からつぎの Lemma は少し一般にのべておく。

Lemma 2.7 $\Psi(\bar{x}, dsd\bar{y})$ は $\Psi(\bar{x}, [0, \infty) \times S) \leq 1$ なる kernel であつて、 ds に関して point mass を持たない。 $T_s^{(0)}$ は $B(S)$ 上の norm が 1 より小さい連続な semi-group とする。 $T_t^{(n)}$, $n \geq 1$, は (2.40) 式により、

(60)

Ψ と $T_t^{(0)}$ より逐次定義する。さらに、 $T_t^{(n)}$, $\Psi(x, dsd\bar{y})$ は (2.43) をみたすとする。

そのとき、

$$(2.47) \quad \sum_{(r_1, \dots, r_n)}^{(r)} \int_0^t \sum_{k=1}^n \int_S \Psi(x_k, dv d\bar{y}) T_{t-v}^{(r_k)} \hat{f}(\bar{y}) \prod_{j \neq k} T_v^{(0)} T_{t-v}^{(r_j)} \hat{f}(x_j) \\ = \sum_{(r_1, \dots, r_n)}^{(r+1)} \prod_{j=1}^n T_t^{(r_j)} \hat{f}(x_j) \quad *1)$$

である。

[Proof] いま

$$T_v^{(0)} T_{t-v}^{(r_j)} \hat{f}(x_j) = g^{(r_j)}(x_j, v)$$

とおく。 $r_j = 0$ のときは、 $g^{(r_j)}(x_j, v)$ は実は v に無関係である。 $r_j \geq 1$ のときは、 (2.43) より

$$g^{(r_j)}(x_j, v) = \int_v^t \int_S \Psi(x_j, ds d\bar{y}) T_{t-s}^{(r_j-1)} \hat{f}(\bar{y})$$

である。従つて

$$(2.48) \quad \sum_{(r_1, \dots, r_n)}^{(r)} \int_0^t \sum_{k=1}^n \int_S \Psi(x_k, dv d\bar{y}) T_{t-v}^{(r_k)} \hat{f}(\bar{y}) \prod_{j \neq k} T_v^{(0)} T_{t-v}^{(r_j)} \hat{f}(x_j) \\ = \sum_{(r_1, \dots, r_n)}^r \int_0^t \sum_{k=1}^n d_v(-g^{(r_{k+1})}(x_k, v)) \prod_{j \neq k} g^{(r_j)}(x_j, v) .$$

ここで r_{k+1} を r_k と書きなおし、 $r_k = 0$ のときには $dg^{(r_k)}(x_k, v) \equiv 0$ であることを注意すれば、

$$(2.48) = \sum_{(r_1, \dots, r_n)}^{(r+1)} \int_0^t \sum_{k=1}^n d_v(-g^{(r_k)}(x_k, v)) \prod_{j \neq k} g^{(r_j)}(x_j, v) .$$

仮定より、 $g^{(r_j)}(x_j, v)$ は v について連続であるから、

$$(2.48) = \sum_{(r_1, \dots, r_n)}^{(r+1)} \int_0^t d \left(- \prod_{j=1}^n g^{(r_j)}(x_j, v) \right) \\ = \sum_{(r_1, \dots, r_n)}^{(r+1)} \prod_{j=1}^n g^{(r_j)}(x_j, 0)$$

*1) $\sum_{(r_1, \dots, r_n)}^{(r)}$, $\sum_{(r_1, \dots, r_n)}^{(r+1)}$ は (2.30) 式と同じ意味である。

$$= \sum_{(r_1, \dots, r_n)}^{(r+1)} T_t^{(r_j)} \hat{f}(x_j)$$

となる。

q. e. d.

Lemma 2.8 $\Psi(\bar{x}, dsd\bar{y})$ は $\Psi(\bar{x}, [0, \infty) \times S) \leq 1$ なる kernel で,
 $\bar{x} \in S^n$ のときは,

$$\Psi(\bar{x}, [0, \infty) \times \bigcup_{k=0}^{n-2} S^k) = 0$$

とする。さらに ds に関して *point-mass* を持たないとする。 $T_t^{(0)}$ は $B(S)$ 上の *semi-group* で, *norm* が 1 より大でない。 $T_t^{(n)}$, $\Psi^{(n)}(\bar{x}, dsd\bar{y})$ を $T_t^{(0)}$, $\Psi(\bar{x}, dsd\bar{y})$ より (2.37), (2.39), (2.40) により逐次定義する。さらに, それらが (2.43), (2.44) をみたしているとする。また, $T_t^{(0)}$ は (2.38) の (i) をみたすとする。

そのとき, $r \geq 0$ に対し,

$$(2.49) \quad T_t^{(r)} \hat{f}(\bar{x}) = \sum_{(r_1, \dots, r_n)}^{(r)} \prod_{j=1}^n T_t^{(r_j)} \hat{f}(x_j), \quad \bar{x} \ni (x_1, \dots, x_n),$$

がなりたつ。

[Proof] Induction で証明しよう。

$r=0$ の時は (2.49) は仮定の $T_t^{(0)}$ が (2.38) の (i) をみたすことである。

(2.49) が $r(\geq 0)$ で成立するとする。(2.40) より

$$T_t^{(r+1)} \hat{f}(\bar{x}) = \int_0^t \int_S \Psi(\bar{x}, dv d\bar{y}) T_{t-v}^{(r)} \hat{f}(\bar{y})$$

つぎに, Ψ の S^m への制限を Ψ_m と書き, $T_{t-v}^{(r)}$ に対して *induction* の仮定を用いると

$$(2.50) \quad \int_0^t \int_S \Psi(\bar{x}, dv d\bar{y}) T_{t-v}^{(r)} \hat{f}(\bar{y}) \\ = \sum_{m=0}^{\infty} \int_0^t \int_{S^m} \Psi_m(\bar{x}, dv d\bar{y}) \sum_{(r_1, \dots, r_m)}^{(r)} \prod_{j=1}^m T_{t-v}^{(r_j)} \hat{f}(y_j), \quad \bar{y} \ni (y_1, \dots, y_m),$$

となる。いま

$$\sum_{(r_1, \dots, r_m)}^{(r)}$$

は $\sum_{(r_1, \dots, r_m)}^{(r)}$ で, m 文字の *permutation* Π により (r_1, \dots, r_m) を同一視したとき

(62)

の和, すなわち, $r_1 + \dots + r_m = r$ なる (r_1, \dots, r_m) で (r_1, \dots, r_m) と $(r_{\pi(1)}, \dots, r_{\pi(m)})$ を同一視したときの組のえらび方全体についての和とする。

$$(2.50) = \sum_{m=0}^{\infty} \sum_{(r_1, \dots, r_m)}^{(r)} \int_0^t \int_{S^m} \Psi_m(\bar{x}, d\nu d\bar{y}) \left\{ \sum_{\pi} \prod_{j=1}^m T_{t-\nu}^{(r_{\pi(j)})} \hat{f}(y_j) \right\}$$

となる。ここで Ψ_m に対する性質 (2.46) を用いると,

$$(2.50) = \sum_{m=0}^{\infty} \sum_{(r_1, \dots, r_m)}^{(r)} \int_0^t \sum_{k=1}^m \sum_{(\ell_1, \dots, \ell_{m-n+1})} \sum_{\hat{\pi}}^{(\hat{r})}$$

$$\int_{S^{m-n+1}} \Psi_{m-n+1}(x_k, d\nu d\bar{y}') \left\{ \sum_{\pi}^{(q)} \prod_{h=1}^{m-n+1} T_{t-\nu}^{(\bar{r}_h)} \hat{f}(y'_h) \prod_{j \neq k} T_{\nu}^{(0)} T_{t-\nu}^{(\hat{r}_j)} \hat{f}(x_j) \right\}$$

となる。ここで $\bar{r}_h = r_{\ell_{\pi(h)}}$, $\hat{r}_j = r_{\hat{\pi}(j)}$ とおいた。つぎに

$$\sum_{(r_1, \dots, r_m)}^{(r)} \sum_{(\ell_1, \dots, \ell_{m-n+1})} \sum_{\hat{\pi}}^{(\hat{r})} \sum_{\pi}^{(q)} = \sum_{(r_1, \dots, r_n)}^{(r)} \sum_{(\bar{r}_1, \dots, \bar{r}_{m-n+1})}^{(q)}$$

であることを用いて上の式を書きかえると,

$$(2.67) = \sum_{m=0}^{\infty} \sum_{(r_1, \dots, r_m)}^{(r)} \int_0^t \sum_{k=1}^m \int_{S^{m-n+1}} \Psi_{m-n+1}(x_k, d\nu d\bar{y}')$$

$$\times \left\{ \sum_{(\bar{r}_1, \dots, \bar{r}_{m-n+1})}^{(r_k)} \prod_{h=1}^{m-n+1} T_{t-\nu}^{(\bar{r}_h)} \hat{f}(y'_h) \right\} \times \prod_{j \neq k} T_{\nu}^{(0)} T_{t-\nu}^{(r_j)} \hat{f}(x_j)$$

上式で $\{ \}$ は $r_k \leq r$ であるから induction の仮定が使えて, $T_{t-\nu}^{(r_k)} \hat{f}(y')$ となる。従って, m についての和を実行すれば,

$$(2.50) = \sum_{(r_1, \dots, r_n)}^{(r)} \int_0^t \sum_{k=1}^n \int_S \Psi(x_k, d\nu d\bar{y}) T_{t-\nu}^{(r_k)} \hat{f}(\bar{y}) \prod_{j \neq k} T_{\nu}^{(0)} T_{t-\nu}^{(r_j)} \hat{f}(x_j)$$

となる。右辺に Lemma 2.7 を適用すれば

$$(2.50) = \sum_{(r_1, \dots, r_n)}^{(r+1)} \prod_{j=1}^n T_t^{(r_j)} \hat{f}(x_j)$$

となり, $r+1$ に対して (2.49) が示された。

q. e. d.

Proposition 2.13 Markov過程 X_t が強Markov性をもっていて Property B. III をもち, 条件 (C.1), (C.2), (C.3) をみたすならば, X_t は branching Markov process である。

[Proof] Lemma 2.2 により, $\bar{x} \in S^n$, $\bar{x} \ni (x_1, \dots, x_n)$ とすると

$$(2.51) \quad T_t \hat{f}(\bar{x}) = \sum_{r=0}^{\infty} T_t^{(r)} \hat{f}(\bar{x})$$

が成り立つ。同様に Lemma 2.2 により

$$(2.52) \quad \prod_{j=1}^n T_t \hat{f}(x_j) = \sum_{r_1=0}^{\infty} \cdots \sum_{r_n=0}^{\infty} \prod_{j=1}^n T_t^{(r_j)} \hat{f}(x_j) \\
 = \sum_{r=0}^{\infty} \left\{ \sum_{(r_1, \dots, r_n)} \prod_{j=1}^n T_t^{(r_j)} \hat{f}(x_j) \right\} .$$

{ } に Lemma 2.8 を適用すれば,

$$(2.53) \quad \prod_{j=1}^n T_t \hat{f}(x_j) = \sum_{r=0}^{\infty} T_t^{(r)} \hat{f}(\bar{x})$$

となる。(2.51), (2.53) により,

$$T_t \hat{f}(\bar{x}) = \prod_{j=1}^n T_t \hat{f}(x_j) , \quad (x_1, \dots, x_n) \in \bar{x}, \bar{x} \in \mathcal{S}^n ,$$

となる。すなわち X_t は branching Markov process である。 q.e.d.

これで Theorem 2.1 の (d) を示されたので, Theorem 2.1 はすべて証明された。

§2.4 個数の Process

前節までは branching Markov process の $\{X_t, t \geq 0, P_{\bar{x}}; \bar{x} \in \mathcal{S}\}$ を考察して来たが, この節では, branching Markov process X_t が与えられると, それから自然に決まる $\xi = \{\xi_t, t \geq 0, P_{\bar{x}}; \bar{x} \in \mathcal{S}\}$ について考えよう。この $\{\xi_t\}$ を便宜上 branching Markov process X_t の個数の process と呼ぶことにしよう。多くのこれまでの研究 (例えば, Harris [1]) では, 実は個数の process ξ_t のことを branching process と呼んで来ている。しかしすぐわかるように, 個数の process はそれ自身では Markov 性を持たない。特に, ξ_t が Markov 性を持つとき, 個数の process を Harris 達は Markov branching process と呼んでいる。現在の立場のものと, それらの関連を与えることは重要と思われるので, branching Markov process X_t が与えられたとき, 個数の process がまた Markov 性をもつため 1 つの条件を与えておこう。

[条件] 2.1 (i) $0 < c < \infty$ が存在して

$$P_x[\tau > t] = e^{-ct} , \quad x \in \mathcal{S} ,$$

(44)

(ii) $q_n(x) = q_n$, $n = 0, 2, \dots$ が定数, すなわち x に無関係。

以下この節ではこの条件が常にみたされているとする。

process $\{\xi_t\}$ の state space は $\mathbb{Z}^+ = \{0, 1, 2, \dots, \infty\}$ である。いま ξ_s ; $s \leq t$, より生成される σ -field を $N_t^{(\xi)}$ とし,

$$N_\infty^{(\xi)} = \bigvee_{t \geq 0} N_t^{(\xi)}$$

とおく。また $\bar{x} \in \mathcal{S}^n$, $n \in \mathbb{Z}^+$, に対して,

$$P_n^{(\xi)}[B] = P_{\bar{x}}[B], \quad B \in N_\infty^{(\xi)}$$

とおく。

Lemma 2.9 $P_{\bar{x}}[B]$, $\bar{x} \in \mathcal{S}^n$, $B \in N_\infty^{(\xi)}$ は \mathcal{S}^n 上で定数, 従って, $P_n^{(\xi)}$ は well-defined である。

[Proof] $P_{\bar{x}}[\xi_t = m]$ が \bar{x} の関数として, \mathcal{S}^n 上では定数であることを言えばよい。そのためには, Theorem 2.1 により Property B. III に現われる諸量がその性質をゆつことを言えばよい。ところが

$$(2.54) \quad P_{\bar{x}}[\tau > t] = e^{-nct}, \quad \bar{x} \in \mathcal{S}^n, \quad n \in \mathbb{Z}^+$$

である。また

$$(2.55) \quad P_{\bar{x}}[\tau \in dt, \xi_\tau = m] = \langle P_{\bar{x}}[t < \tau] | P_{\bar{x}}[\tau \in dt, \xi_\tau = m - n + 1] \rangle(\bar{x})$$

である。上式の右辺は Definition 2.4 によれば, \mathcal{S}^n 上で定数。よって証明を終る。 q. e. d.

Proposition 2.14 右連続な branching Markov process で [仮定] 2.1 がみたされておれば, $\{\xi_t, N_t^{(\xi)}, P_n^{(\xi)}, n \in \mathbb{Z}^+\}$ は branching Markov process である。

[Proof] まず Lemma 2.9 に注意する。 $t_1 < t_2 < \dots < t_p$ に対して

$$\begin{aligned} & P_n^{(\xi)}[\xi_{t_1} = m_1, \dots, \xi_{t_p} = m_p] \\ &= P_{\bar{x}}[\xi_{t_1} = m_1, \dots, \xi_{t_p} = m_p], \quad \bar{x} \in \mathcal{S}^n \end{aligned}$$

である。 X_t の Markov 性より

$$\begin{aligned} &= E_{\bar{x}}[\xi_{t_1} = m_1, \dots, \xi_{t_{p-1}} = m_{p-1}; P_{X_{t_{p-1}}}[\xi_{t_p - t_{p-1}} = m_p]] \\ &= E_{\bar{x}}[\xi_{t_1} = m_1, \dots, \xi_{t_{p-1}} = m_{p-1}; P_{\xi_{t_{p-1}}}^{(\xi)}[\xi_{t_p - t_{p-1}} = m_p]] \end{aligned}$$

再び Lemma 2.10 により,

$$= E_n^{(\xi)} [\xi_{t_1} = m_1, \dots, \xi_{t_{p-1}} = m_{p-1}; P_{\xi_{t_{p-1}}}^{(\xi)} [\xi_{t_p - t_{p-1}} = m_p]]$$

となるので, ξ_t の Markov 性が言える。

つぎに, Lemma 2.9 とつぎの事実注意到すれば結論が得られる。 $g(x) = \lambda$, $x \in \mathcal{S}$, $0 \leq \lambda < 1$, に対して

$$T_t \hat{g}(\bar{x}) = \widehat{T_t \hat{g}(\bar{x})}$$

一方

$$T_t \hat{g}(\bar{x}) = E_{\bar{x}}[\lambda^{\xi_t}] : \mathcal{S}^n \text{ 上で定数。}$$

故に

$$E_n^{(\xi)}[\lambda^{\xi_t}] = \widehat{E_n^{(\xi)}[\lambda^{\xi_t}]}(\cdot)$$

であり, かつ $\hat{\lambda}$; $0 \leq \lambda < 1$, の linear hull は $C_0(\mathbb{Z}^+)$ の中で dense である。 q. e. d.

[Remark] Proposition 2.14 の場合は, 個数の process は連続変数の Galton-Watson process になっている。応用例では, しばしば仮定 2.1 がみたされているので, この意味でも Galton-Watson process は branching Markov process の中で特に重要である。

第3章 基本方程式

この章では *branching process* の *semi-group* やそれに関連した量がみたす方程式をしらべる。これらの方程式の解の性質やこれらの方程式から出発して *branching process* を構成する話は第7章であらためて論ずることにする。ただ、*Skorohod equation* については他の必要もあってこの章でその解の性質や一意性を論じておく。

§3.1 Moyal equation

Moyal [1] は Markov process をある特定の *jump* に関係する量とそれ以外の量とを分離して記述することを一般的に考え、一つの方程式を導いた。逆にその解より process の構成を考えた。現在の Markov process の理論で言えば、それは Markov time に関する Dynkin formula にすぎない。Dynkin の仕事とは一応別個に、Moyal はこれらを可算空間の *step type* の Markov process と *branching process* の類似性を念頭において、考えたと思われる。*branching Markov process* では *first branching time* が非常に重要な特別の役割を持つ時間であるので、それに関する Dynkin formula を特に Moyal equation と便宜的に呼ぶことにする。

この節ではつぎの条件がみたされているとする。

[仮定 3.1] Branching Markov process X_t は強 Markov で *branching system* $\{\pi(x, d\bar{y}) = \sum_{n=0}^{\infty} q_n(x) \pi_n(x, d\bar{y} \cap S^n)\}$ をもつ。^{*1)}

定義より明らかのように、 $\pi(x, d\bar{y})$ は $S \times (S - S)$ 上の正の kernel で $\pi(x, S - S) = 1 \quad \forall x \in S$ である。

つぎに、 X_t の *non-branching part* X_t^0 を考えよう。これに対して、§2.4 で導入した $T_t^{(0)}$ 、 $\Psi^{(0)}(\bar{x}; dsd\bar{y}) = \Psi(\bar{x}; dsdy)$ を考えよう。いま念のため

*1) X_{t-} の存在も併せ仮定する。

めに、繰返しのべると、 τ を X_t の first branching time とするとき、
 $f \in \mathcal{B}(S)$ に対して、

$$T_t^{(0)} f(\bar{x}) = E_{\bar{x}}[f(X_t); t < \tau] \quad , \quad \bar{x} \in S .$$

また

$$\Psi(\bar{x}; dt d\bar{y}) = P_{\bar{x}}[\tau \in dt, X_\tau \in d\bar{y}] \quad , \quad \bar{x} \in S, \quad d\bar{y} \subset S,$$

である。

このとき、既に §2.3 の Theorem 2.1 の証明でしばしば用いたことであるが、
 ここであらためてまとめるべるとつぎの事実が成り立つ。

Proposition 3.1 1°) 任意の $f \in \mathcal{B}(S)$ に対して、

$$(3.1) \quad T_t f(\bar{x}) = T_t^0 f(\bar{x}) + \int_0^t \int_S \Psi(\bar{x}; dr d\bar{y}) T_{t-r} f(\bar{y}) \quad , \quad \bar{x} \in S, \quad t > 0 .$$

2°) $\bar{x} \in S$ に対して、

$$(3.2) \quad \begin{cases} T_t^0 1(\bar{x}) + \Psi(\bar{x}; [0, t] \times S) = 1 \\ \Psi(\bar{x}; [0, t] \times d\bar{y}) = \Psi(\bar{x}; [0, r] \times d\bar{y}) + T_r^0[\Psi(\cdot; [0, t-r] \times d\bar{y})](\bar{x}), \\ \hspace{15em} 0 \leq r < t. \end{cases}$$

[Proof] (3.1) はこれまでしばしば用いた Dynkin の公式を first branching time に適用したものの自身である。

2°) の最初の式は T_t^0 と Ψ の定義より明らか。後の式は

$$\begin{aligned} \Psi(\bar{x}; [0, t] \times d\bar{y}) &= P_{\bar{x}}[0 \leq \tau \leq r, X_\tau \in d\bar{y}] + P_{\bar{x}}[r < \tau \leq t, X_\tau \in d\bar{y}] \\ &= \Psi(\bar{x}; [0, r] \times d\bar{y}) + E_{\bar{x}}[r < \tau; P_{X_r}[\tau \leq t-r, X_\tau \in d\bar{y}]] \\ &= \Psi(\bar{x}; [0, r] \times d\bar{y}) + T_r^0[\Psi(\cdot; [0, t-r] \times d\bar{y})](\bar{x}), \end{aligned}$$

より示される。

q. e. d.

[Remark] Proposition 3.1 の 1°), 2°) は Moyal [1] で $(P^0, 4)$ -condition と呼ばれているもので、彼は例えば (3.2) のような条件の下で (3.1) の解を求める問題を論じている。

つぎに、§2.2 の Theorem 2.1 と Property B. III とに注意すれば、(3.1) 式をつぎの形に変形できる。

いま、

(6.8)

$$K(x; dt dy) = P_x[\tau \in dt, X_{\tau-} \in dy] \quad x \in S, \quad dy \subset S,$$

(3.3)

$$\begin{aligned} F[x; f] &= \int_{S-S} \pi(x, d\bar{y}) \hat{f}(\bar{y}) \quad x \in S \\ &= \sum_{n=0}^{\infty} q_n(x) \int_{S^n} \pi_n(x, d\bar{y}) \hat{f}(\bar{y}) \end{aligned}$$

とおく。このとき

Proposition 3.2 任意の $f \in B^*(S)$ に対し

$$(3.4) \quad T_t \hat{f}(\bar{x}) = \widehat{T_t^0 \hat{f}}|_S(\bar{x}) + \int_0^t \langle (T_s^0(T_{t-s} \hat{f}))|_S \mid \int_S K(\cdot; ds dz) F[z; T_{t-s} \hat{f}|_S] \rangle$$

がなりたつ。*1)

[Proof] Theorem 2.1 により Property B. III がなりたつ。それをこれまで導入した記号 (第2章 (2.32)) を用いてかくと (3.4) 式になる ((2.38) 式参照)。

q. e. d.

これから *Moyal equation* を *branching process* に一応独立に定義するために $\{T_t^0, K, q_n, \pi_n\}$ は *branching process* とは無関係にあたえられていると考える。

Definition 3.1 $\{T_t^0, K, q_n, \pi_n\}$ は次の条件をみたす system である。

1° S 上の Markov process $X^0 = \{X_t^0, \zeta^0, P_x^0, x \in S\}$ *2) があたえられ、しかも $X_{\zeta^0}^0$ が S 上に定義可能とする。ここで ζ^0 は X^0 の life time とする。そのとき、 $\{T_t^0, K\}$ はつぎの式で定義される量である。

$$T_t^0 f(x) = E_x^0[f(X_t^0); t < \zeta^0] \quad x \in S, \quad f \in B(S),$$

(3.5)

$$K(x; dt dy) = P_x^0[\zeta^0 \in dt, X_{\zeta^0-}^0 \in dy], \quad x \in S, \quad dy \subset S.$$

2° (a) $\{q_n(x); n=0, 1, 2, \dots, +\infty\}$ は S 上の非負可測関数列で、

$$(3.6) \quad \sum_{n=0}^{\infty} q_n(x) = 1, \quad x \in S, \quad q_1(x) = 0, \quad x \in S,$$

*1) $T_t^0 \hat{f}|_S = T_t^0 f$ $x \in S$ であるが、(3.4) 式を \hat{f} に関する式と考えることが大切であるのでこのようにかいた。

*2) 正確にいえば $S \cup \delta$ 上の死点 δ をもつ Markov 過程 X_t^0 。 ζ^0 は δ への hitting time である。

をみたす。

(b) $\{\pi_n(x, d\bar{y}); n=0, 1, 2, \dots, +\infty\}$ は $S \times S^n$ 上の kernel で
 $\pi_n(x, S^n) = 1, \quad x \in S, \quad n=0, 1, 2, \dots$

とする。

第2章でのバタのように, $2^\circ)$ の $\{q_n, \pi_n\}$ をあたえることと $\pi(x, S-S) = 1$ なる $S \times (S-S)$ 上の正の kernel を与えることは同じことであるので, system $\{T_t^0, K, q_n, \pi_n\}$ といふかわりに system $\{T_t^0, K, \pi\}$ といふこともある。もし仮定 3.1 をみたす branching Markov process X があれば, その non-branching part X^0 と, その branching system π から Def. 3.1 の system (T_t^0, K, π) が定まる。これを branching process X に対応する system (T_t^0, K, π) といふことにする。

今このような system (T_t^0, K, π) があたえられたとき, それを S 上の半群及び kernel へ拡張することを考える。そのために必要な lemma をまずのべる。

Lemma 3.1 $\nu_1, \nu_2, \dots, \nu_k$ を $S-\{\Delta\}$ 上の total variation 有限な signed measure とする。このとき $S-\{\Delta\}$ 上の signed measure μ で, 任意の $f \in C^*(S)$ に対し

$$(3.7) \quad \int_{S-\{\Delta\}} \hat{f} d\mu = \prod_{i=1}^k \int_{S-\{\Delta\}} \hat{f} d\nu_i$$

となるものが唯一つ存在する。今この μ を

$$\mu = \nu_1 \otimes \nu_2 \otimes \dots \otimes \nu_k$$

であらわすことにすると

$$(3.8) \quad |\mu| = |\nu_1| \otimes |\nu_2| \otimes \dots \otimes |\nu_k| \quad *1)$$

$$(3.9) \quad \mu(S-\{\Delta\}) = \prod_{i=1}^k \nu_i(S-\{\Delta\})$$

がなりたつ。したがって特に ν_i が正の測度ならば μ も正の測度 ν_i が確率測度ならば μ も確率測度である。

[Proof] $k=2$ のとき示せば十分である。

$$\nu_i(f) \equiv \int_{S-\{\Delta\}} \hat{f} d\nu_i \quad i=1, 2 \quad \text{としよう。}$$

*1) $|\mu|, |\nu|$ はそれぞれ μ, ν の total variation をあらわす。

(70)

$$\nu_1(f) = \sum_{n=0}^{\infty} \int_{S^n} f(x_1) \cdots f(x_n) d\nu_1 \quad \text{より} \quad *1)$$

$$\nu_1(f) \nu_2(f) = \sum_{n,m=0}^{\infty} \int_{S^n \times S^m} f(x_1) \cdots f(x_n) f(y_1) \cdots f(y_m) d\nu_1(\bar{x}) d\nu_2(\bar{y})$$

今 $\gamma: S^n \times S^m \rightarrow S^{n+m}$ を第2章と同様に定義すると *2)

$$(3.10) \quad \mu|_{S^{n+m}} = (\nu_1|_{S^n} \times \nu_2|_{S^m}) \circ \gamma^{-1}, \quad n, m = 0, 1, 2, \dots$$

で定義される $S - \{\Delta\} = \bigcup_{n=0}^{\infty} S^n$ 上の測度 μ に対しあきらかに (3.7) がなりたつ。このような μ が一意的なことは第2章 Lemma 2.1 より明らか。又 (3.8) は一般に直積測度に関し $|\lambda \times \mu| = |\lambda| \times |\mu|$ の関係がなりたつことよりすぐわかる。又 (3.9) は (3.10) より $\mu(S^{n+m}) = \nu_1(S^n) \times \nu_2(S^m)$ となることよりすぐわかる。 q. e. d.

この lemma を用いて

Proposition 3.3 Def. 3.1 の system $\{T_t^0, K, \Pi\}$ があたえられたとする。

そのとき, 1°) 各 $n=0, 1, 2, \dots, +\infty$ *3) に対し $S^n \times S^n$ 上の kernel $T^0(t, \bar{x}, d\bar{y})$ で

$$(3.11) \quad \int_{S^n} T^0(t, \bar{x}, d\bar{y}) \hat{f}(\bar{y}) = \widehat{T_t^0 f}(\bar{x}) \quad \forall f \in \mathcal{C}^*(S)$$

となるものが唯一存在する。 $T^0(t, \bar{x}, d\bar{y})$ は (tx) を固定すると正の測度で $T^0(t, \bar{x}, S^n) \leq 1, \bar{x} \in S^n$, である。

2°) $S \times ([0, \infty) \times S)$ 上の正の kernel $\Psi(\bar{x}, dsd\bar{y})$ で

$$(3.12) \quad \int_0^t \int \Psi(\bar{x}; dsd\bar{y}) \hat{f}(\bar{y}) = \int_0^t \langle T_s^0 f | \int_S K(\cdot; dsdz) F[z; f] \rangle(\bar{x}) \quad *4)$$

$\forall f \in \mathcal{C}^*(S)$ かつ

*1) $n=0$ のとき $f(x_1) \cdots f(x_n) \equiv 1$ と理解する。

*2) すなわち $\bar{x} \in S^n, \bar{y} \in S^m$ に対し $\gamma(\bar{x}, \bar{y}) \in S^{n+m}$ は \bar{x} と \bar{y} の両方の代表点から作った点を含む組。

*3) $n=+\infty$ のとき, $T^0(t, \Delta\{\Delta\}) = 1$ と定める。

4) $F[z; f] = \int_{S-S} \Pi(z, d\bar{y}) \hat{f}(\bar{y})$, $f \in \mathcal{C}^(S)$

又 $\langle f | g \rangle$ の記号は第2章 (2.32) をみよ。

$$(3.13) \quad \Psi(\bar{x}; [0, t] \times S) = 1 - T^0(t, \bar{x}, S_n), \quad \bar{x} \in S_n$$

$$n = 0, 1, 2, \dots + \infty$$

となるものが唯一存在する。

3°) $f \in B(S)$ に対し, 1°) で定まる T^0 を用いて

$$(3.14) \quad T_t^0 f(\bar{x}) = \int_{S^n} T^0(t, \bar{x}, d\bar{y}) f(\bar{y}), \quad \bar{x} \in S^n, \quad n = 0, 1, 2, \dots, +\infty$$

とおく, T_t^0, Ψ は Prop. 3.1 の (3.2) をみだす。

[Proof] まず (3.11), (3.12) によって $S - \{\Delta\}$ 上の正の測度 $T^0(t, \bar{x}, \cdot)$ $\Psi(\bar{x}; ds \cdot)$ が定まることは Lemma 3.1 よりわかる。あさらに, $\bar{x} \in S^n$ ならば $T^0(t, \bar{x}, d\bar{y})$ は S_n 以外に mass をもたない。

又, $F(x, 1) \leq 1$ より

$$\Psi(\bar{x}; [0, t] \times (S - \{\Delta\})) \leq \int_0^t \langle T_s^0 1 \mid \int_S K(\cdot; ds dz) \rangle (\bar{x})$$

$$\text{そこで } \Psi(\bar{x}; [0, t] \times \{\Delta\}) = \int_0^t \langle T_s^0 1 \mid \int_S K(\cdot; ds dz) \rangle (\bar{x})$$

$$- \Psi(\bar{x}; [0, t] \times (S - \{\Delta\})) \quad \text{とおく。}$$

$$\text{したがって } \Psi(\bar{x}; [0, t] \times S) = \int_0^t \langle T_s^0 1 \mid \int_S K(\cdot; ds dz) \rangle (\bar{x})$$

ところが定義によって

$$(3.15) \quad T_t^0 1(x) + K(x; [0, t] \times S) = 1 \quad \text{であるから}$$

$$\Psi(\bar{x}; [0, t] \times S)(\bar{x}) = \int_0^t \langle T_s^0 1 \mid -d_s T_s^0 1 \rangle (\bar{x})$$

である。 $\bar{x} = \partial, \Delta$ の時は (3.2) が成立つのは明らかであるので, $\bar{x} \in S^n, n = 1, 2, \dots$ としよう。そのときは Lemma 2.7 の証明の時と同じにして

$$\Psi(\bar{x}; [0, t] \times S)(\bar{x}) = -\widehat{T_s^0 1}(\bar{x}) + 1$$

が言える。故に (3.2) の第 1 の式が示された。

つぎに,

$$\int_0^t \int_S \Psi(\bar{x}; ds d\bar{y}) \hat{f}(\bar{y}) = \int_0^r \int_S \Psi(\bar{x}; ds d\bar{y}) \hat{f}(\bar{y})$$

$$+ \int_r^t \langle T_s^0 f \mid \int_S K(\cdot; ds dz) F[z; f] \rangle (\bar{x})$$

$$= \int_0^r \int_S \Psi(\bar{x}; ds d\bar{y}) \hat{f}(\bar{y}) + \int_0^{t-r} \langle T_{s+r}^0 f \mid \int_S K(\cdot; ds(r+S) dz) F[z; f] \rangle (\bar{x})$$

(72)

$$\begin{aligned}
 &= \int_0^r \int_S \Psi(\bar{x}; dsd\bar{y}) \hat{f}(\bar{y}) + \int_0^{t-r} \langle T_r^0 T_s^0 f | \int_S T_r^0 K(\cdot; dsdz) F[z; f] \rangle (\bar{x}) \\
 &= \int_0^r \int_S \Psi(\bar{x}; dsd\bar{y}) \hat{f}(\bar{y}) + T_r^0 \left\{ \int_0^{t-r} \langle T_s^0 f | \int_S K(\cdot; dsdz) F[z; f] \rangle (\bar{x}) \right\} \\
 &= \int_0^r \int_S \Psi(\bar{x}; dsd\bar{y}) \hat{f}(\bar{y}) + T_r^0 \left\{ \int_0^{t-r} \int_S \Psi(\cdot; dsd\bar{y}) \hat{f}(\bar{y}) \right\} (\bar{x})
 \end{aligned}$$

Lemma 2.1 の (iii) に注意して (3.2) の後半の式が得られた。 g. e. d.

今, Def. 3.1 によって system $\{T_t^0, K, \Pi\}$ があたえられたとき, Prop. 3.3 によって T_t^0 , Ψ を構成する。

Definition 3.2 $f \in C(S)$ に対し

$$(3.16) \quad u_t(\bar{x}) = T_t^0 f(\bar{x}) + \int_0^t \int_S \Psi(\bar{x}; dsd\bar{y}) u_{t-r}(\bar{y}), \quad \bar{x} \in S$$

を ($\{T_t^0, K, \Pi\}$ に対応する) *Moyal equation* (M-equation) という。(3.16) の解を初期値 $f(\bar{x})$ の M-equation の解という。(明らかに $u_{0+}(\bar{x}) = f(\bar{x})$ となるのでこのようにいう。)

Theorem 3.4 仮定 3.1 をみたす branching Markov process X_t に対して $u_t(\bar{x}) = T_t f(\bar{x})$ は X_t に対応する system $\{T_t^0, K, \Pi\}$ に対応する M-equation の初期値 $f(\bar{x})$ の解である。^{*1)}

[Proof] Prop. 3.2 によって $f(\bar{x})$ が $\hat{f}(\bar{x})$, $f \in C^*(S)$ ならばいえていゝ。ところで, Lemma 2.1 より $\sum c_i \hat{f}(\bar{x})$ が $C_0(S)$ で dense なことよりすべての $f \in C(S)$ でいえる。

§3.2 Skorohod equation

第1章でのべたように, Skorohod [1] は branching Markov process の semi-group T_t がみたす基本方程式を導いた。そのことによって, 例えば §2.1 でのべたところの $e_\Delta(t, \bar{x})$, $e_\partial(t, \bar{x})$, $\varphi(\bar{x}, t)$ 等についての古くから知られていた積分方程式に Markov 過程論の見地からの統一があたえられた。^{*2)}

^{*1)} このように system $\{T_t^0, K, \Pi\}$ がある branching system X_t に対応したものであるとき, その M-equation を X_t に対応した M-equation というこゝがある。

まずここでも Def. 3.1 の system $\{T_t^\circ, K, \Pi\}$ があたえられたとする。前節と同様に $F[x; f] = \int_{S-\mathcal{S}} \Pi(x; d\bar{y}) \hat{f}(\bar{y})$ とおく。

Definition 3.3

$$(3.17) \quad u_t(x) = T_t^\circ f(x) + \int_0^t \int_{\mathcal{S}} K(x; ds dy) F[y; u_{t-s}], \quad x \in \mathcal{S},$$

を system $\{T_t^\circ, K, \Pi\}$ に対応する Skorohod equation (*S-equation*) という。(3.17) の解を初期値 f の *S-equation* の解という。(このことは容易にわかるごとく (3.17) の解であれば $u_{0+}(x) = f(x)$ となることよりそのようにいう。)

Theorem 3.5 仮定 (3.1) をみたす X_t に対し $\{T_t^\circ, K, \Pi\}$ を X_t に対応する Def. 3.1 の system とすると

$$u_t(x) \equiv T_t f(x), \quad x \in \mathcal{S}$$

は $\{T_t^\circ, K, \Pi\}$ に対応する *S-equation* の解である。

[Proof] *Moyal equation* (3.4) を \mathcal{S} の上でながめれば (3.17) になる。
 g. e. d.

この証明よりあきらかなように、(3.17) は (3.4) の \mathcal{S} への制限に他ならない。しかし、branching process の semi-group はその \mathcal{S} 上への制限から全体が決定されるという特性があるので、この方程式は branching Markov process の研究において重要な役割をはたしている。

以下、一応 branching Markov process をはなれて与えられた Def. 3.1 の system (T_t°, K, Π) に対応する *S-equation* の解の性質や解の構成などを論じよう。

Proposition 3.6 今、 $q_\infty(x) \equiv 0$ とすると $f=1$ に対し $u_t \equiv 1$ は初期値 1 の *S-equation* (3.17) の解である。

[Proof] $q_\infty(x) \equiv 0$ のときは

$$F[x; 1] \equiv 1 \quad \text{である。 又、Def. 3.1 の仮定より}$$

$$T_t^\circ 1 + \int_0^t \int_{\mathcal{S}} K(x; ds dy) = 1$$

であるので、この2つより明らかである。

g. e. d.

*2) 前の *Moyal equation* の場合と同様に、この方程式の特別な場合は古くから色々知られているので、これを *Skorohod equation* と呼ぶのは適当でないかも知れないが、このノートでは便宜上そのように呼ぶことを許していただきたい。

(74)

Remark Th. 3.5 によって $T_t \hat{f}(x) = e_\Delta(t, x)$ は初期値 1 の S -equation の解である. 一般には $g_\infty(x) \equiv 0$ であっても $e_\Delta(t, x) < 1$ となることがあるので, 初期値 1 に対する S -equation の解の一意性は一般にはこわれる. しかし, 初期値 f が $0 \leq f < 1$ のときには, だいたい解の一意性が保障される. このことはすぐ下で論じる. (なお, 第 5 章 § 5.1 の Dynkin の定理参照).

次に $f \in C(\mathcal{S})$, $0 \leq f \leq 1$ なる f を初期値にもつ Skorohod equation の解の 1 つが次のように逐次近似によって容易に構成される. しかもこの解は $0 \leq u_t \leq 1$ となる解の中で最小なものである.

まず $\{u_k(t, x)\}$ をつぎの式により逐次的に定義する.

$$(3.18) \quad \begin{cases} u_0(t, x) \equiv 0 \\ u_k(t, x) = T_t^0 f(x) + \int_0^t \int_{\mathcal{S}} K(x; dr dy) F[y; u_{k-1}(t-r, \cdot)], \quad k=1, 2, \dots \end{cases}$$

Proposition 3.7 1°) 任意の i に対して

$$(3.19) \quad u_k(t, x) \leq u_{k+1}(t, x), \quad t > 0, x \in \mathcal{S},$$

である.

2°) 1°) により $u_\infty(t, x) = \lim_{k \rightarrow \infty} u_k(t, x)$ が定義可能で, $u_\infty(t, x)$ は初期値 f の Skorohod equation の解で, 同じ初期値をもつ Skorohod equation の任意の non-negative な解 $v(t, x)$ に対して

$$(3.20) \quad 0 \leq u_\infty(t, x) \leq v(t, x), \quad t > 0, x \in \mathcal{S},$$

の関係をみたす. また,

$$(3.21) \quad u_\infty(t, x) \leq 1, \quad t > 0, x \in \mathcal{S},$$

である.

[Proof] この証明では, $g_1(x) \leq g_2(x)$, $x \in \mathcal{S}$, $0 \leq g_1, g_2 \leq 1$ ならば

$$F[x, g_1] \leq F[x, g_2]$$

が成り立つことが重要な役割を果たす. ある $k \geq 0$ に対して (3.20) が成立つとすると

$$u_{k+1}(t, x) = T_t^0 f(x) + \int_0^t \int_{\mathcal{S}} K(x; dr dy) F[y; u_k(t-r, \cdot)]$$

$$\begin{aligned} &\leq T_t^\circ f(x) + \int_0^t \int_S K(x; drdy) F[y; u_{k+1}(t-r, \cdot)] \\ &= u_{k+2}(t, x) \end{aligned}$$

となるので, *induction* によりすべての k に対して成り立つ. というのは, $k=0$ の時は, (3.19) は定義より明らかであるから. よって 1°) が言える. $u_\infty(t, x)$ の定義可能性は明らか.

つぎに, 仮定より,

$$u_0(t, x) \leq v(t, x)$$

は明らか. いまある k に対して,

$$u_k(t, x) \leq v(t, x) \quad , \quad t > 0, \quad x \in S,$$

として *induction* を用いよう. そのとき,

$$\begin{aligned} u_{k+1}(t, x) &= T_t^\circ f(x) + \int_0^t \int_S K(x; drdy) F[y; u_k(t-r, \cdot)] \\ &\leq T_t^\circ f(x) + \int_0^t \int_S K(x; drdy) F[y; v(t-r, \cdot)] \\ &= v(t, x). \end{aligned}$$

故に (3.20) を得る.

(3.21) は (3.20) と Proposition 3.4 より結論される.

$u_\infty(t, x)$ が (3.23) の第一式をみたすことは, (3.18) で $k \rightarrow \infty$ とすることにより容易に示される. そのとき, 極限と積分の順序交換を行なうが, それらの可能性も明らか.

Proposition 3.8 $f, g \in \mathcal{C}(S)$, $0 \leq f \leq g \leq 1$ とする. その時, 初期値 f, g の逐次近似による Proposition 3.5 の解をそれぞれ $u_\infty(t, x; f)$, $u_\infty(t, x; g)$ とする. そのとき

$$(3.22) \quad u_\infty(t, x; f) \leq u_\infty(t, x; g) \quad , \quad t > 0, \quad x \in S$$

がなりたつ.

[Proof] 証明は再び *induction* による. 明らかに,

$$u_1(t, x; f) = T_t^\circ f \leq T_t^\circ g = u_1(t, x; g)$$

である. ある k に対して

$$(3.23) \quad u_k(t, x; f) \leq u_k(t, x; g)$$

(76)

としよう。そのとき

$$\begin{aligned} u_{k+1}(t, x; f) &= T_t^\circ f(x) + \int_0^t \int_S K(x; dr dy) F[y; u_k(t-r, \cdot; f)] \\ &\leq T_t^\circ f(x) + \int_0^t \int_S K(x; dr dy) F[y; u_k(t-r, \cdot; g)] \\ &= u_{k+1}(t, x; g) \end{aligned}$$

故に任意の k に対して (3.23) が成り立つ。依って結論が得られる。 *q. e. d.*

Remark Proposition 3.3 の方法で, Skorohod equation があれば, それに対応する Moyal equation が構成される。しかも $f \in C^*(S)$ に対して, branching Markov process の semi-group T_t により, $T_t \hat{f}$ をつくと, それは Skorohod equation と Moyal equation 双方の解である。一般にこの両者の間には興味ある関係があるが, それらについては第7章であらためて論ずる。

以下, よりくわしく Skorohod equation の解の一意性やその性質を論ずるため, 少し状況をせばめて Def. 3.1 の system $\{T_t^\circ, K, \Pi\}$ に次の仮定をもうける。

仮定 8.2 Def. 3.1 の system $\{T_t^\circ, K, \Pi\}$ は次の条件をみたすとする。

- 1) 今, $\{T_t^\circ, K\}$ を与える S 上の Markov 過程 X_t° は次のようなものである。 $C(S)$ 上の強連続, 正かつ $U_t 1 = 1$ なる半群 U_t と $k(x) \in C(S)^+$ に対し X_t° は U_t に対応する Hunt 過程 \tilde{X}_t の $e^{-\int_0^t k(\tilde{X}_s) ds}$ sub-process である。このとき次のことはよく知られている。 T_t° は $C(S)$ 上の強連続な半群でその生成作用素 \mathcal{O}_f° の domain を $D(\mathcal{O}_f^\circ)$, U_t の生成作用素 \mathcal{O}_f の domain を $D(\mathcal{O}_f)$ とすると

$$(3.24) \quad D(\mathcal{O}_f^\circ) = D(\mathcal{O}_f) \quad \text{かつ} \quad \mathcal{O}_f^\circ = \mathcal{O}_f - k \quad *1)$$

又, 第1章 §2 より K は次のようになる。

$$(3.25) \quad \int_0^t \int_S K(x, ds dy) f(y) = \int_0^t T_s^\circ(k, f) ds \quad \forall f \in C(S) \quad x \in S$$

*1) これを T_t° の定義と考えるとよい。

2) $S \times (S-S)$ 上の kernel $\Pi(x, d\bar{y})$ は次の性質をみたす。前と同じように $F[x; f] = \int_{S-S} \Pi(x, d\bar{y}) \hat{f}(\bar{y})$ とおくと $\forall f \in \mathcal{C}^*(S)^+$ に対し $F[x; f] \in \mathcal{C}(S)$ となる。*1)

Proposition 3.9 仮定 3.2 をみたす Def. 3.1 の system $\{T_t^0, K, \Pi\}$ があえられたとき、それに対応する Skorohod equation (3.17) は $f \in \mathcal{C}(S)$ $0 \leq f < 1$ に対し $0 \leq u_t \leq 1$ なる unique な解 u_t をもつ。この解を $u_t(x) \equiv u_t(x; f)$ とかくと

- a) $\|u_t(\cdot; f) - f\| \rightarrow 0 \quad (t \downarrow 0)$
- b) $u_t(\cdot; f) \in \mathcal{C}(S)$
- c) $0 \leq u_t(\cdot; f) < 1$ かなりたつ。

証明に先だち次の Lemma を示す。

Lemma 3.2 $0 < r < 1$ に対し定数 C_r が存在し、 $f, g \in \mathcal{C}(S)$, $0 \leq f, g \leq r$ なる任意の f, g に対し

$$(3.26) \quad \|\hat{f} - \hat{g}\|_S \leq C_r \|f - g\|_S$$

Proof
$$\begin{aligned} \hat{f}(\bar{x}) - \hat{g}(\bar{x}) &= \prod_{j=1}^n f(x_j) - \prod_{j=1}^n g(x_j) \\ &= \sum_{k=1}^n (f(x_k) - g(x_k)) f(x_1) \cdots f(x_{k-1}) g(x_{k+1}) \cdots g(x_n) \end{aligned}$$

故に $\|\hat{f} - \hat{g}\| \leq (\sup_n n, r^{n-1}) \|f - g\|$ q. e. d.

この Lemma よりただちに $0 < r < 1$ のとき $f, g \in \mathcal{C}(S)$ $0 \leq f, g \leq r$ なる任意の f, g に対し

$$(3.27) \quad |F[x; f] - F[x; g]| \leq C_r \|f - g\|$$

となることがわかる。

Proposition 3.9 の証明

Prop. 3.7 において定義された $u_k(t, x)$, $u_\infty(t, x)$ を考える。まず $u_t(\cdot;$

*1) T_t^0 が strong Feller すなわち $B(S) \rightarrow \mathcal{C}(S)$ ならば、この条件は必ずしも必要でない。

(78)

$f) = u_\infty(t, x)$ に対し, $a), b), c)$ のなりたつことをみよう。

最初に次のことがなりたつことに注意する。 $0 \leq g \leq 1$ に対し

$$\begin{aligned}
 (3.28) \quad 0 &\leq T_t^\circ f + \int_0^t \int_S K(x; ds dy) F[y; g] \\
 &\leq T_t^\circ f + \int_0^t \int_S K(x; ds dy) \\
 &= T_t^\circ f(x) + 1 - T_t^\circ 1 = 1 - T_t^\circ (1 - f)
 \end{aligned}$$

ところが $1 - f > 0$ であるので, 任意の $T > 0$ に対し $A_T < 1$ が存在し $1 - T_t^\circ (1 - f) \leq A_T, \forall t \in [0, T]$ となる。

したがって, $\sup_{0 \leq t \leq T} \|u_n(t, \cdot)\| \leq A_T$ かつ $\sup_{0 \leq t \leq T} \|u_\infty(t, \cdot)\| \leq A_T$ がなりたつ。故に $c)$ が示された。

$c)$ と (3.27) に注意すると ((3.25) を用いて) $t \in [0, T]$ のとき

$$\begin{aligned}
 \|u_n(t, \cdot) - u_{n-1}(t, \cdot)\| &= \left\| \int_0^t ds \int_S P^\circ(s, \cdot dy) k(y) \{F[y; u_{n-1}(t-s, \cdot)] \right. \\
 &\quad \left. - F[y; u_{n-2}(t-s, \cdot)]\} \right\| \\
 &\leq \|k\| C_{AT} \int_0^t \|u_{n-1}(s, \cdot) - u_{n-2}(s, \cdot)\| ds
 \end{aligned}$$

がなりたつ。これをくりかえすことにより

$$\sup_{0 \leq t \leq T} \|u_n(t, \cdot) - u_{n-1}(t, \cdot)\| \leq \frac{(KC_{TA})^n}{n!} T^n$$

となり

$u_\infty(t, \cdot) = \lim u_n(t, \cdot)$ が $\mathcal{C}(S)$ の topology でいえる。 $u_n(t, \cdot) \in \mathcal{C}(S)$ はあきらかであるので, $u_\infty(t, \cdot) \in \mathcal{C}(S)$ がわかる。かくして $b)$ が示された。次に

$$\begin{aligned}
 \|u_\infty(t, \cdot) - f\| &\leq \|f - T_t^\circ f\| + \left\| \int_0^t \int_S K(\cdot; ds dy) \right\| \\
 &\leq \|f - T_t^\circ f\| + \|1 - T_t^\circ 1\| \rightarrow 0 \\
 &\quad t \downarrow 0
 \end{aligned}$$

故に $a)$ も示された。

最後に解の uniqueness であるが, (3.17) の $0 \leq u_t \leq 1$ なる解は (3.28) によって $\sup_{0 \leq t < T} \|u_t\| \leq A_T$ をみだす。

すると, 上と同じ計算によって

$$\sup_{0 \leq t \leq T} \|u_t - u_\infty(t, \cdot)\| \leq (KC_{TA})^n \int_0^t dt_1 \int_0^{t_1} \dots \int_0^{t_{n-1}} dt_n \|u_{t_n} - u_\infty(t_n, \cdot)\|$$

となり $u_t \equiv u_\infty(t, \cdot)$ がなりたつことがわかる。 q. e. d.

§3.3. Semi-linear parabolic equation (Backward equation)

すでに第0章でのべたように、Kolmogoroff-Petrovsky-Piscunoff [1] は 1937年に遺伝に関する Fisher [1] の研究に出て来る方程式を理想化して、semi-linear parabolic equation の典型的なあるクラスを定式化し、その性質を研究した。われわれの知る限りでは、確率論に semi-linear equation が体系的に現われたのは、これが最初と思われる。彼等が取り上げたものはつぎの形のものであった。

$$(3.29) \quad \frac{\partial v}{\partial t} = \frac{1}{2} \Delta v + U(v),$$

ここで $U(\xi)$ は ξ に関し連続で、必要な回数だけ微分可能であり、さらにつぎの条件をみたす：

$$(3.30) \quad \begin{cases} U(0) = U(1) = 0, \\ U(\xi) > 0, & 0 < \xi < 1, \\ U'(0) = \alpha > 0, \text{ かつ } U'(\xi) < \alpha, & 0 < \xi < 1. \end{cases}$$

(3.30) の条件の下で、方程式 (3.29) を研究することは、もう少し一般化された形で偏微分方程式の研究に数多く表われている。わが国でもいくつかの研究があるが、例えば Murakami [1] 等もその系統に属すると言えるだろう。また (3.30) の条件は単に技術的なものでなく、応用の際に対象の構造から規定される条件のある一種として出て来る。それらのことも含め、semi-linear な場合についての重要な注意が Gelfand [1] に与えられている。ところで (3.29) の型の微分方程式が branching process の理論に重要な役割をはたすことが知られている。例えば $U(x; \xi) = \xi(1-\xi)|x|^\gamma$, $\gamma > 0$ は (3.30) の条件をみたしているが、これがある branching Markov process と関係のあることは Ito-McKean [1] によって示された。さらに Skorohod [1] は Skorohod-equation から (3.29) の形の non-linear equation を導いている。しかし、Skorohod の議論はあまりにも簡単にのべられ、S 上の半群との関連も明確には

(80)

論じられていないので、ここではそれをくわしく論じてみる。

この節では、仮定 3.1 をみたす Branching Markov process X_t があたえられ、それに対応する Def. 3.1 の system (T_t°, K, Π) は前節の仮定 3.2 をみたすと仮定する。

このとき、まず X_t に対応する半群 T_t は $C_0(S)$ 上の強連続な半群になっていることを示そう。

Proposition 3.10 X_t は仮定 3.1 をみたす Branching Markov process で、それに対応する Def. 3.1 の system (T_t°, K, Π) は仮定 3.2 をみたすとする。このとき、 X_t の半群は $C_0(S)$ 上の強連続な半群である。

[Proof] $0 \leq f < r$ に対し ($r < 1$)、 $u_t(x) = T_t \hat{f}(x)$ $x \in S$ は S-equation (3.17) の解であるが、Prop. 3.9 により $0 \leq u_t(\cdot) < 1$ かつ $u_t \in C(S)$ であった。故に、 $T_t \hat{f}(x) = u_t(x) \in C_0(S)$ がわかる。また $\|u_t(x) - f\| \rightarrow 0$ であったが、これと Lemma 3.2 より $\|T_t \hat{f} - \hat{f}\|_S \rightarrow 0$ がわかる。

すると後は Lemma 2.1, (iii) により直ちに Prop. 3.10 がなりたつことがわかる。 q.e.d.

T_t は Hille-Yosida の理論が適用できる場合になっている。そこで $C_0(S)$ 上の半群 T_t 、および $C(S)$ 上の半群 T_t° の生成作用素をそれぞれ \mathcal{G} 、 \mathcal{G}° 、その domain を $D(\mathcal{G})$ 、 $D(\mathcal{G}^\circ)$ であらわそう。

Proposition 3.11 $0 \leq f < 1$ 、 $f \in D(\mathcal{G}^\circ)$ ならば $\hat{f} \in D(\mathcal{G})$ かつ

$$(3.32) \quad \mathcal{G} \hat{f}(\bar{x}) = \langle f | \mathcal{G}^\circ f + k(\cdot) F[\cdot; f] \rangle(\bar{x}), \quad \bar{x} \in S$$

がなりたつ。*1)

証明に先だち必要な Lemma を示す。

1) 第2章で定義したように $f \in C^(S)$ 、 $g \in C(S)$ に対し $\langle f | g \rangle \in C_0(S)$ は次の式であたえられる。

$$\langle f | g \rangle(\bar{x}) = \begin{cases} \sum_{k=1}^n g(x_k) \prod_{j \neq k} f(x_j) & \bar{x} \ni (x_1, \dots, x_n) \\ 0 & \bar{x} = \Delta \text{ 又は } \emptyset \end{cases}$$

$\bar{x} \in S$ のとき $\langle f | g \rangle$ は g と一致する。

Lemma 3.3

$f, g \in C^*(S)$, $0 \leq \|g\|$, $\|f\| \leq r < 1$, $h \in C(S)$
とするとき,

$$(3.33) \quad \left\| \frac{1}{t} (\hat{g} - \hat{f}) - \langle f|h \rangle \right\|_S \leq C_1(r) \left\| \frac{1}{t} (g-f) - h \right\| + C_2(r) \|h\| \|g-f\|$$

[Proof]

$\bar{x} \in S^n$, $\bar{x} \ni (x_1, \dots, x_n)$ のとき

$$\begin{aligned} \hat{g}(\bar{x}) - \hat{f}(\bar{x}) &= \prod_{j=1}^n g(x_j) - \prod_{j=1}^n f(x_j) \\ &= \sum_{k=1}^n (g(x_k) - f(x_k)) f(x_1) \cdots f(x_{k-1}) g(x_{k+1}) \cdots g(x_n) \\ \langle f|h \rangle(\bar{x}) &= \sum_{k=1}^n h(x_k) \prod_{j \neq k} f(x_j) \\ &= \sum_{k=1}^n h(x_k) f(x_1) \cdots f(x_{k-1}) g(x_{k+1}) \cdots g(x_n) \\ &\quad + \sum_{k=1}^n h(x_k) f(x_1) \cdots f(x_{k-1}) \{ f(x_{k+1}) \cdots f(x_n) - g(x_{k+1}) \cdots g(x_n) \} \end{aligned}$$

故に

$$\begin{aligned} (3.34) \quad & \frac{1}{t} (\hat{g} - \hat{f})(\bar{x}) - \langle f|h \rangle(\bar{x}) \\ &= \sum_{k=1}^n \left\{ \frac{1}{t} (g(x_k) - f(x_k)) - h(x_k) \right\} f(x_1) \cdots f(x_{k-1}) g(x_{k+1}) \cdots g(x_n) \\ &\quad + \sum_{k=1}^n h(x_k) f(x_1) \cdots f(x_{k-1}) \left\{ \sum_{j=1}^{n-k} (f(x_{k+j}) - g(x_{k+j})) f(x_{k+1}) \cdots f(x_{k+j-1}) \cdot g(x_{k+j+1}) \cdots g(x_n) \right\} \end{aligned}$$

故に

$$(3.35) \quad \sup_{\bar{x} \in S^n} \left| \frac{1}{t} (\hat{g} - \hat{f})(\bar{x}) - \langle f|h \rangle(\bar{x}) \right| \leq nr^{n-1} \left\| \frac{1}{t} (g-f) - h \right\| + \frac{n(n+1)}{2} r^{n-2} \|h\| \|g-f\|$$

したがって

$$\sup_n (nr^{n-1}) = C_1(r) < \infty, \quad \sup_n \left(\frac{n(n+1)}{2} r^{n-2} \right) = C_2(r) < \infty$$

とおけば (3.33) がなりたつ。

q. e. d.

[Prop. 3.11 の Proof]

Prop. 3.9 により $\sup_{0 \leq t \leq T} \|T_t \hat{f}\|_S \leq A_T < 1$ なることと

(82)

$T_t \hat{f}(\bar{x}) = \widehat{T_t \hat{f}|_S}(\bar{x})$ なることに注意して Lemma 3.3 よりある定数

C_1, C_2 に対し

$$(3.36) \quad \begin{aligned} & \left\| \frac{1}{t} (T_t \hat{f} - \hat{f}) - \langle f | \mathcal{G}^0 f + k(\cdot) F[\cdot; f] \rangle \right\|_S \\ & \leq C_1 \left\| \frac{1}{t} (T_t \hat{f}|_S - f) - \mathcal{G}^0 f - k(\cdot) F[\cdot; f] \right\| \\ & \quad + C_2 \left\| \mathcal{G}^0 f + k(\cdot) F[\cdot; f] \right\| \left\| T_t \hat{f}|_S - f \right\| \end{aligned}$$

今, $u_t(x) = T_t \hat{f}|_S(x)$, $x \in S$ とおくと u_t は S -equation

$$u_t = T_t^0 f + \int_0^t ds \int_S P^0(s, \cdot dy) k(y) F[y; u_{t-s}] ds$$

をみたくから

$$\begin{aligned} & \left\| \frac{1}{t} (u_t - f) - \mathcal{G}^0 f - k(\cdot) F[\cdot; f] \right\| \\ & \leq \left\| \frac{1}{t} (T_t^0 f - f) - \mathcal{G}^0 f \right\| + \left\| \frac{1}{t} \int_0^t ds \int_S P^0(s, \cdot dy) k(y) F[y; u_{t-s}] - k(\cdot) F[\cdot; f] \right\| \end{aligned}$$

ところで, この第2項に (3.27) を適用すると

$$\text{第2項} \leq K \cdot \sup_{0 \leq s \leq t} \|k\| \cdot \|u_{t-s} - f\| \rightarrow 0 \quad (t \downarrow 0)$$

となり, また明らかに第1項 $\rightarrow 0$ ($t \downarrow 0$)

又, Prop. 3.9 より $\|u_t - f\| \rightarrow 0$ であるので (3.36) 右辺の第2項も0へいく。

故に (3.36) より $\hat{f} \in D(\mathcal{G})$ かつ $\mathcal{G} \hat{f}$ は (3.32) であたえられることがわかる。 q. e. d.

したがって, Hille-Yosida の一般論より $f \in D(\mathcal{G}^0)$ $0 \leq f < 1$ のとき $T_t \hat{f}(\bar{x}) \in D(\mathcal{G})$ かつ $C_0(S)$ の強微分の意味で

$$(3.37) \quad \frac{\partial T_t \hat{f}}{\partial t} = \mathcal{G} T_t \hat{f} = T_t \mathcal{G} \hat{f}$$

がなりたつ。 $\frac{\partial T_t \hat{f}}{\partial t} = \mathcal{G} T_t \hat{f}$ は後向き方程式 (Backward equation)。

$\frac{\partial T_t \hat{f}}{\partial t} = T_t \mathcal{G} \hat{f}$ は前向き方程式 (Forward equation) と呼ばれる。

まず, Backward equation をよりくわしく考察しよう。(3.37)の意味する

ことは,

$$(3.38) \quad \left\| \frac{T_{t+h}\hat{f} - T_t\hat{f}}{h} - \text{of} T_t\hat{f} \Big|_S \right\| \rightarrow 0 \quad (h \downarrow 0)$$

であるが、今、これを S の上でながめてみると次のようになる。

今、 $u_t(x) \equiv T_t\hat{f}(x)$, $x \in S$ とおいて

$$(3.39) \quad \left\| \frac{u_{t+h} - u_t}{h} - \text{of} T_t\hat{f} \Big|_S \right\| \rightarrow 0 \quad (h \downarrow 0)$$

$$\begin{array}{ll} \text{他方, } u_{t+h}(x) & T_{t+h}\hat{f}(x) & T_h T_t\hat{f}(x) \\ & & T_h u_t(x) \end{array} \quad x \in S$$

に注意すれば u_{t+h} は S -equation

$$u_{t+h} = T_h^0 u_t + \int_0^h ds \int_S P^0(s, \cdot, dy) k(y) F[y; u_{t+h-s}]$$

をみたしている。したがって

$$(3.40) \quad \frac{u_{t+h} - u_t}{h} = \frac{T_h^0 u_t - u_t}{h} + \frac{1}{h} \int_0^h ds \int_S P^0(s, \cdot, dy) k(y) F[y; u_{t+h-s}]$$

ところで、前と同様に

$$(3.41) \quad \left\| \frac{1}{h} \int_0^h ds \int_S P^0(s, \cdot, dy) k(y) F[y; u_{t+h-s}] - k(\cdot) F[\cdot; u_t] \right\| \rightarrow 0 \quad (h \downarrow 0)$$

となることはすぐわかる。すると (3.39), (3.40), (3.41) より

$$(3.42) \quad \left\| \frac{T_h^0 u_t - u_t}{h} - \text{of} T_t\hat{f} \Big|_S + k(\cdot) F[\cdot; u_t] \right\| \rightarrow 0 \quad (h \downarrow 0)$$

となる。このことは $u_t \in D(\text{of}^0)$ で

$$\begin{aligned} (3.43) \quad \text{of}^0 u_t &= \text{of} T_t\hat{f} \Big|_S - k(\cdot) F[\cdot; u_t] \\ &= \frac{\partial T_t\hat{f}}{\partial t} \Big|_S - k(\cdot) F[\cdot; u_t] \\ &= \frac{\partial u_t}{\partial t} - k(\cdot) F[\cdot; u_t] \end{aligned}$$

を意味する。

以上まとめて

Theorem 3.12 X_t は Prop. 3.10 と同じ仮定をみたす Branching Markov process とする。このとき

$$(3.44) \quad u_t(x) = T_t\hat{f}(x), \quad 0 \leq t < \infty, \quad \hat{f} \in D^0(\text{of}) \quad x \in S$$

(82)

とおくと、各 $t \geq 0$ に対し $u_t \in D^0(\mathcal{O}_f)$ かつ
 $\mathcal{C}(8)$ の強微分の意味で

$$(3.45) \quad \frac{\partial u_t}{\partial t} = \mathcal{O}_f^0 u_t + k(\cdot) F[\cdot; u_t],$$

$$(3.46) \quad \|u_t - f\| \rightarrow 0 \quad t \downarrow 0$$

がなりたつ。^{*1)}

(3.45) を仮定 3.2 を考慮して書きなおすと ($\mathcal{O}_f^0 = \mathcal{O}_f - k(\cdot)$ に注意して)

$$(3.45)' \quad \frac{\partial u_t}{\partial t} = \mathcal{O}_f u_t + k(\cdot) (F[\cdot; u_t] - u_t)$$

となる。また、 $F[\cdot; u_t]$ の定義ももう一度くりかえしておく

$$(3.46) \quad F[\cdot; u_t] = \int_{S-\delta} \hat{u}_t(\bar{y}) \Pi(x, d\bar{y}) \\ = \sum_{\substack{n=0 \\ n \neq 1}}^{\infty} q_n(x) \Pi_n(x, d\bar{y}) u_t(y_1) \cdots u_t(y_n)$$

である。かくして我々は Branching Markov process の半群 T_t に対し、
 $u_t = T_t \hat{f} |_{\delta}$ が semi-linear な parabolic equation (3.45) 又は (3.45)'
 をみたすことがわかった。

特に $\Pi(x, d\bar{y}) = \sum_{\substack{n=0 \\ n \neq 1}}^{\infty} q_n(x) \delta_{(\bar{x} \dots \bar{x})} (d\bar{y} \cap \delta^n)$
 となっているとき

$$F[x; \xi] = \sum_{\substack{n=0 \\ n \neq 1}}^{\infty} q_n(x) \xi^n$$

とおき、さらに

$$U(x, \xi) = -k(x) [F(x; 1-\xi) - (1-\xi)]$$

とおく。上の Theorem 3.12 より、 $v_t = 1 - u_t$ は $D(\mathcal{O}_f)$ に属し

$$(3.47) \quad \frac{\partial v_t}{\partial t} = \mathcal{O}_f v_t + U(\cdot, v_t)$$

が $\mathcal{C}(8)$ の強微分の意味でなりたつ。ところで、 $k(x) > 0$ 、 $q_0(x) = q_{\infty}(x) \equiv 0$ のときは、この $U(x, \xi)$ は (3.30) の条件をみたしている。このようにして、この節の最初にのべた Kolmogorov-Petrovsky-Piscunov [1] の論文であつかわれている non-linear な方程式の特別な場合は branching process

*1) $f \in D(\mathcal{O}_f^0)$ が $f < 1$ をみたさなくても $u_t < 1$ かつ $u_t \in D(\mathcal{O}_f^0)$ となっていれば、 $t > 0$ に対し定理は正しい。それは上の証明で明らかであろう。

と密接な関係があることがわかる。尚、これらの関係については附録で 2.3 の Remark をあてる。

Th. 3.13 の Corollary をいくつかのべておこう。

Corollary 1 Th. 3.12 と同じ仮定のもとで

$e_0(t; x) = P_x(e_0 \leq t)$ は $D(\alpha)$ に属し

$$(3.48) \quad \frac{\partial e_0}{\partial t} = \alpha e_0 + k(\cdot)(F[\cdot; e_0] - e_0); \quad \|e_0\| \rightarrow 0 \quad (t \downarrow 0)$$

がなりたつ。

[Proof] 定理 3.12 で $f \equiv 0$ とおけばよい。 q.e.d.

Corollary 2 同じ仮定のもとで、さらに $f \in C(\mathcal{S})$, $0 < f \leq 1 \exists x_0 \in \mathcal{S}$
 $f(x_0) < 1$ ならば $T_t \hat{f}|_{\mathcal{S}} < 1$ とする。*1)

もし $T_t \hat{f}|_{\mathcal{S}} \in D(\alpha^0)$ ならば

$u(t, x) = T_t \hat{f}|_{\mathcal{S}} = P_x[e_A > t]$ は

$$(3.49) \quad \begin{cases} \frac{\partial u(t, x)}{\partial t} = \alpha^0 u(t, x) + k(x)F[x; u(t, x)] \\ u(0+, x) = 1 \end{cases}$$

をみたす。

[Proof] $t_0 > 0$ が存在し $T_t \hat{f}|_{\mathcal{S}} = 1$ ($\forall t \leq t_0$) とすると semi-group property ですべての t に対し $T_t \hat{f}|_{\mathcal{S}} = 1$ となる。仮定から $\alpha^0 1 = -k$, $F[x; 1] = 1$ であるので (3.49) は成立する。

(ii) $\exists x_0 \in \mathcal{S}$ $T_t \hat{f}(x_0) < 1$ とすると仮定より $T_t \hat{f}|_{\mathcal{S}} < 1$ となる。したがって、Th. 3.12, 脚注の注意より (3.49) がしたがう。 q.e.d.

今までは branching process X_t に対応する Def. 3.1 の system $\{T_t^0, K, \Pi\}$ が仮定 3.2 をみたすことをもとにして、semi-linear な parabolic equation (3.45) 又は (3.45)' を導いたが、それは結局は X_t の半群 T_t の生成作用素の表現をまとめたことに他ならない。ところで、仮定 3.2 においては、

X_t の non-branching part X_t^0 は \mathcal{S} 上のある conservative Hunt process \tilde{X}_t の $e^{-\int_0^t k(\tilde{X}_s) ds}$ -subprocess であったが、それを一般にして $e^{-\alpha t}$.

*1) さらに $q_\infty(x) \equiv 0$ とする。

(86)

subprocess (但し φ_t は \tilde{X}_t の non-negative continuous a. f.) とすると、
 もはや仮定 3.2 は一般にはなりたたない。このような場合の T_t の生成作用素の
 表現を最近の Markov 過程論でよく用いられている potential 論的方法によつ
 てあたえる。

ここで、Markov 過程の一般論を復習する。(くわしくは Ito [1] を参照)。
 X_t はある Markov 過程とする。^{*1)} その Resolvent operator G_λ を

$$G_\lambda f(x) = E_x \left[\int_0^\infty e^{-\lambda t} f(x_t) dt \right] \quad \text{で定義し,}$$

$B(S)$ の G_λ による像を \mathcal{R} (λ に無関係)

$G_\lambda f = 0$ となる $f \in B(S)$ の全体を \mathcal{N} (λ に無関係) とする。

$$\mathcal{G} = \lambda - G_\lambda^{-1} : D(\mathcal{G}) \equiv \mathcal{R} \rightarrow \mathcal{B}/\mathcal{N}$$

なる operator を Ito [1] の意味の generator ということにする。

ここで、Markov 過程 X_t に対する次の仮定を考える。

仮定 (A) ある測度 $m(dx)$ と $S \times S$ 上の正の関数 $g_\lambda(x, y)$ が存在し

(i) $G_\lambda f(x) = \int g_\lambda(x, y) f(y) m(dy)$

(ii) X_t の任意の正かつ連続な a. f. ψ に対し、正の測度 μ が一意に対
 応し

$$E_x \left[\int_0^\infty e^{-\lambda t} f(x_t) d\psi_t \right] = \int g_\lambda(x, y) f(y) \mu(dy)$$

とかける。

この仮定 (i), (ii) は一次元 diffusion や多くの多次元 diffusion あるいは
 Hunt のポテンシャルの論文 [III] の仮定 [F] をみたす (c.f. Meyer [1]) Mar-
 kov 過程等でみたされている。このとき

Definition 3.4 $D = \{u; \text{ある } \lambda > 0 \text{ に対し}$

$$u(x) = \int g_\lambda(x, y) \sigma(dy) \quad \text{とあらわされる}\}$$

ここで σ は有界変動な signed measure である。

Definition 3.5 $u \in D$, $u = \int g_\lambda(x, y) \sigma(dy)$ に対し

$$(3.50) \quad \Phi_{[u]}(dx) = \lambda u(x) m(dx) - \sigma(dx)$$

[Remark] $\Phi_{[u]}$ は u から unique にきまり、 u をあらわす λ や σ の

*1) 状態空間を S とかくが、一応 branching process で考える S と無関係な
 ものである。

とり方に無関係である。

このとき、上の Ito [1] の意味の generator は次のようになる。

$$\begin{aligned} \mathcal{D} &= \{f \in B(S); f = 0 \quad a.e. \quad m(dx)\} \\ D(\mathcal{G}) &= \{u \in D, \Phi_{[u]}(dx) \text{ は } m(dx) \text{ について絶対連続かつその} \\ &\quad \text{density は有界にされる}\} \end{aligned}$$

$$(3.51) \quad \mathcal{G}u = \frac{d\Phi_{[u]}}{dm}$$

そこで再び branching Markov process X_t への話をもどし、次の仮定をおく。*1)

仮定 (1) X_t の non-branching part X_t^0 は S 上のある conservative Hunt process \tilde{X}_t の $e^{-\varphi t}$ subprocess である。ここで φ_t は \tilde{X}_t の正かつ連続な a.f.

(2) \tilde{X}_t は上の仮定 (A) (i), (ii) をみたす。

もちろん X_t は仮定 3.1 をみたすとし、その branching system を $\Pi(x, d\bar{y}) \quad \bar{y} \in S, d\bar{y} \subset S - S$, とする。以後簡単のため $\Pi(x, S - (S \cup \Delta)) = 1$ すなわち $q_\infty(x) \equiv 0$ と仮定する。

このとき X_t の Ito [1] の意味の generator の S 上での表現を考えよう。

$f \in B_0(S) = \{f \in B(S), f(\Delta) = 0\}$ に対し、 $u(t, \bar{x}) = E_{\bar{x}}[f(X_t)]$; $\bar{x} \in S - \{\Delta\}$ とおくと、第1章 §2 の結果を用いて、 $x \in S$ のとき、

$$\begin{aligned} (3.52) \quad u(t, x) &= E_x[f(X_t); t < \tau] + E_x\left[\int_{S-S} \Pi(X_{\tau-}, d\bar{y}) u(t-\tau, \bar{y}); t \geq \tau\right] \\ &= \tilde{E}_x[e^{-\varphi_t} f(\tilde{X}_t)] + \tilde{E}_x\left[\int_0^t e^{-\varphi_s} \int_{S-S} \Pi(\tilde{X}_s, d\bar{y}) u(t-s, \bar{y}) d\varphi_s\right] \end{aligned}$$

今、

$$(3.53) \quad v(\bar{x}) = \int_0^\infty e^{-\lambda t} u(t, \bar{x}) dt \quad \bar{x} \in S - \{\Delta\}$$

$$(3.54) \quad \Pi v(x) = \int_{S-\{S \cup \Delta\}} \Pi(x, d\bar{y}) v(\bar{y}) \quad x \in S$$

とおくと、(3.52) の両辺の Laplace 変換をとることにより

*1) X_t の S^n での non-branching part で考えても、以下の議論は同様にいくが、簡単のため $n=1$ とした。

(28)

$x \in S$ のとき

$$(3.55) \quad v(x) = \tilde{E}_x \left[\int_0^\infty e^{-\lambda t} e^{-\varphi_t} f(\tilde{X}_t) dt \right] \\ + \tilde{E}_x \left[\int_0^\infty e^{-\lambda t} e^{-\varphi_t} \pi v(\tilde{X}_t) d\varphi_t \right]$$

となる。ところで、Kac の公式の変形 (cf. Itô[1], Sato-Nagasawa[1]) を行なうと

$$v_1(x) = \tilde{E}_x \left[\int_0^\infty e^{-\lambda t} e^{-\varphi_t} f(\tilde{X}_t) dt \right] \\ = \tilde{E}_x \left[\int_0^\infty e^{-\lambda t} f(\tilde{X}_t) dt \right] - \tilde{E}_x \left[\int_0^\infty e^{-\lambda t} v_1(\tilde{X}_t) d\varphi_t \right] \\ v_2(x) = \tilde{E}_x \left[\int_0^\infty e^{-\lambda t} e^{-\varphi_t} \pi v(\tilde{X}_t) d\varphi_t \right] \\ = \tilde{E}_x \left[\int_0^\infty e^{-\lambda t} \pi v(\tilde{X}_t) d\varphi_t \right] \\ - \tilde{E}_x \left[\int_0^\infty e^{-\lambda t} v_2(\tilde{X}_t) d\varphi_t \right]$$

故に

$$v(x) = \tilde{E}_x \left[\int_0^\infty e^{-\lambda t} f(\tilde{X}_t) dt \right] + \tilde{E}_x \left[\int_0^\infty e^{-\lambda t} \pi v(\tilde{X}_t) d\varphi_t \right] \\ - \tilde{E}_x \left[\int_0^\infty e^{-\lambda t} v(\tilde{X}_t) d\varphi_t \right]$$

したがって $v \in \tilde{D}^{*1)}$ かつ、仮定(A), (ii) によって φ_t に対応する測度を $\nu(dx)$ とするとき

$$(3.56) \quad \tilde{\Phi}_{[\nu]}(dx) = \lambda v(x) m(dx) - [f(x)m(dx) + \pi v(x)\nu(dx) - v(x)\nu(dx)]$$

となる。

故に

$$(3.57) \quad [\lambda v(x) - f(x)] m(dx) = \tilde{\Phi}_{[\nu]}(dx) + [\pi v(x) - v(x)] \nu(dx)$$

以上より直ちに、

Theorem 3.13 今、 $v(\bar{x})$ が branching process X_t に対応する半群 T_t の Ito[1] の意味の generator \mathcal{G} の domain $D(\mathcal{G})$ に属するとする。このとき $v(\bar{x})$ の S への制限 $v(x)$ は \tilde{D} に属し、測度

*1) \tilde{D} は \tilde{X}_t に対応する Def 3.4 の D 。 $\tilde{\Phi}_{[\nu]}$ 等 も同様。

$$\tilde{\mathfrak{E}}_{[v]}(dx) + [\pi v(x) - v(x)] v(dx)$$

は m について絶対連続になり、さらに

$$(3.58) \quad (\mathcal{O}f v)(x) = \tilde{\mathfrak{E}}_{[v]}(dx) + [\pi v(x) - v(x)] v(dx) / m(dx) \quad (x \in S)$$

となる。

特に $v \in D(\mathcal{O}f)$ が $v(\bar{x}) = \widehat{v}_{\bar{x}}(\bar{x})$ をみたすときは $\pi v(x) = F[x; v]$ となるので、(3.58) は

$$(3.59) \quad (\mathcal{O}f v)(x) = \tilde{\mathfrak{E}}_{[v]}(dx) + [F[x; v] - v(x)] v(dx) / m(dx)$$

(3.59) の右辺は (3.45)' の右辺のある意味の一般化になっている。

さらに、 $v(t, \bar{x}) = T_t \hat{f}(\bar{x})$ とおくと $v(t, \cdot) \in D(\mathcal{O}f)$ で

$$\frac{\partial v}{\partial t} = \mathcal{O}f v \quad \text{がなりたつときは}$$

$$(3.60) \quad \frac{\partial v(t, x)}{\partial t} = \tilde{\mathfrak{E}}_{[v]}(dx) + [F[x; v] - v(x)] v(dx) / m(dx)$$

となる。 $f \in B(S)$ がどのようなとき $v(t, \bar{x})$ がこれらの性質をみたすかが問題であるが、 \tilde{X}_t が適当な境界条件をみたす 1 次元 diffusion であれば十分一般の $f \in B(S)$ に対し (3.60) がなりたつであろうと思われる。尚、このとき

$$\tilde{\mathfrak{E}}_{[v]}(dx) = d \cdot \frac{d^+ v}{ds}(x) \quad \text{であたえられることはよく知られて}$$

いる。(Ito-McKean [1] 参照。 S は canonical scale.)

§3.4 Forward equation

前節で得た semi-linear な微分方程式は実は branching process に対応する semi-group T_t の backward equation

$$\frac{\partial T_t}{\partial t} = \mathcal{O}f T_t$$

を S におとしてみたものであった。そこで今度は forward equation $\frac{\partial T_t}{\partial t} = T_t \mathcal{O}f$ を考察する。これも branching process の研究には昔から色々用いられてきたものである。

(90)

まず、ここでも branching Markov process X_t は仮定 3.1 をみたし、それに対応する Def. 3.1 の system (T_t°, K, Π) は仮定 3.2 をみたすでしょう。Prop. 3.11 より $0 \leq f < 1$, $f \in D(\mathcal{O}f^\circ)$ に対し "forward equation"

$$(3.61) \quad \frac{\partial T_t \hat{f}}{\partial t}(\bar{x}) = T_t \mathcal{O}f \hat{f} \\ = T_t \langle f | \mathcal{O}f^\circ f + k(\cdot) F[\cdot; f] \rangle(\bar{x}), \quad \bar{x} \in S$$

が (C.8) の強微分の意味で) なりたつ。(3.61) 自身, S 上の半群 T_t に関する方程式と考えられるが, これを一応半群と独立な形の方方程式へ変形しよう。そのために, まず functional derivative を導入する。今後.

$$(3.62) \quad \mathcal{D}^+ = \{f: f \in C(S), 0 < f < 1\} \quad \text{とおき,}$$

\mathcal{D}^+ で定義された関数 $A(f)$ に対し $f_0 \in \mathcal{D}^+$, $g \in C(S)$ として

$$\lim_{\varepsilon \rightarrow 0} \frac{A(f_0 + \varepsilon g) - A(f_0)}{\varepsilon} \equiv D_g A(f_0)$$

が存在するとき $A(f)$ は $f = f_0$ で, 方向 g の derivative $D_g A(f_0)$ をもつという。

次に, 簡単のため $f \in D(\mathcal{O}f^\circ) \cap \mathcal{D}^+$ に対し

$$(3.63) \quad C(f) = \mathcal{O}f^\circ f + k(\cdot) F[\cdot; f]$$

とかくことにする。

Theorem 3.14 各 $\bar{x} \in S - \{\Delta\}$ に対し

$$A_{\bar{x}}(t, f) = T_t \hat{f}(\bar{x}), \quad f \in \mathcal{D}^+ \quad \text{とおくと}$$

$$(3.64) \quad \begin{cases} \frac{\partial A_{\bar{x}}(t, f)}{\partial t} = D_{C(f)} A_{\bar{x}}(t, f), & f \in \mathcal{D}^+ \cap D(\mathcal{O}f^\circ) \\ A_{\bar{x}}(0+, f) = \hat{f}(\bar{x}) \end{cases}$$

がなりたつ。

[Proof] $\mathcal{O}f \hat{f} = \langle f | C(f) \rangle$ $f \in \mathcal{D}^+ \cap D(\mathcal{O}f^\circ)$ に注意すると, Lemma (3.3) より

$$\left\| \frac{\widehat{f + \varepsilon C(f)} - \hat{f}}{\varepsilon} - \mathcal{O}f \hat{f} \right\| \rightarrow 0 \quad (\varepsilon \rightarrow 0)$$

となる。

故に
$$\left\| \frac{A_{\bar{x}}(t, f + \varepsilon C(f)) - A_{\bar{x}}(t, f)}{\varepsilon} - T_t \circ J_{\hat{f}} \right\|_S$$

$$= \left\| T_t \left(\frac{\widehat{f + \varepsilon C(f)} - \hat{f}}{\varepsilon} - J_{\hat{f}} \right) \right\|_S \rightarrow 0 \quad \varepsilon \downarrow 0$$

故に $D_{C(f)} A_{\bar{x}}(t, f)$ が存在し
$$T_t \circ J_{\hat{f}} = \frac{\partial T_t \hat{f}}{\partial t}$$

$$= \frac{\partial A_{\bar{x}}(t, f)}{\partial t}$$

に等しい。

q. e. d.

S が 1 点や有限個の点よりなるときは、上の *functional derivative* は普通の微分になり、(3.64) は昔からよく知られた方程式 (第 5 章参照) をあたえる。

又、(3.64) の解の一意性については第 7 章で論ずる。

§3.5 平均個数の方程式

前の第 2 章で注意したように、多くの *branching process* のこれまでの研究では、個数の *process* ξ_t が主要な対象であった。それにとよなって個数の平均のみたす方程式が古くから知られている。この節ではこれまでと同様な立場で一般化された平均個数の方程式を導く。

この節でも、§3.1, 仮定 3.1 をみたす *Branching Markov process* を考察する。また、これまで *semi-group* は T_t はしばしば $B(S)$ 上で考えてきたが、 T_t が積分作用素であることに注意すれば、必ずしも有界でない関数に対してもそれをほどこすことができる。実際このような場合がこの節では重要になる。

これからの議論においては、次の $B(S)$ の関数を S 上の関数に拡張する操作 “ \checkmark ” が重要な働きをする。

Definition 3.6 $f \in B(S)$ に対し、 S 上の可測関数 $\checkmark f$ (又は f^\vee) を次の式で定義する。

$$(3.65) \quad \checkmark f(\bar{x}) = \begin{cases} \sum_{j=1}^n f(x_j) & \bar{x} \ni (x_1, \dots, x_n) \\ 0, & \bar{x} = \emptyset \text{ 又は } \Delta \end{cases}$$

(92)

\check{f} は一般には有界でない。第2章で定義された操作 " \wedge " とは次の関係で結ばれている。

$f \in \mathcal{B}(S)^+$, $0 \leq \lambda \leq 1$ に対し $g(x) = \lambda^{f(x)}$ とおくと

$$(3.66) \quad \hat{g}(\bar{x}) = \lambda^{\check{f}(\bar{x})} \quad , \quad \bar{x} \in S - \{\Delta\} .$$

又、操作 " \vee " は " \wedge " と異なり linear である。すなわち

$$(3.67) \quad \widehat{af + bg} = a\check{f} + b\check{g} \quad (a, b \text{ は定数}) .$$

特に $f \equiv 1$ のとき

$$(3.68) \quad \check{f}(x) = \check{f}(\bar{x}) = n \quad , \quad \bar{x} \in S^n \quad , \quad n = 0, 1, 2, \dots$$

したがって

$$(3.69) \quad \check{f}(X_t) = \xi_t \quad , \quad t < e_\Delta$$

平均をとって

$$(3.70) \quad T_t \check{f}(\bar{x}) = E_{\bar{x}} [\xi_t ; t < e_\Delta]$$

となる。この意味で " \vee " は個数をあたえる操作と考えることができる。*1)

Lemma 3.4 $f \in \mathcal{B}(S)^+$, $h \in \bar{\mathcal{B}}^*(S)^+$ に対し

$$(3.71) \quad T_t [\hat{h}(\check{f})^k](\bar{x}) = \sum_{(k_1, \dots, k_n)} \frac{k!}{k_1! \cdots k_n!} \prod_{j=1}^n T_t [\hat{h}(\check{f})^{k_j}](x_j)$$

$$\bar{x} \in S^n \quad , \quad \bar{x} \ni (x_1, \dots, x_n) \quad *2)$$

[Proof] $g = e^{-\lambda f}$, $\lambda > 0$ とおく。 T_t が linear であるので

$$T_t \hat{h} \hat{g}(\bar{x}) = \sum_{k=0}^{\infty} \frac{\lambda^k}{k!} T_t [\hat{h}(\check{f})^k](\bar{x})$$

である。故に、 $\bar{x} \ni (x_1, \dots, x_n)$ に対し

*1) $E \subset S$ の特性函数 χ_E を考えれば

$$\check{\chi}_E(X_t) = \text{時間 } t \text{ に } E \text{ 内にいる粒子の数となる。}$$

*2) $+\infty = +\infty$ の場合を含めて、等号がなりたつ。また、右辺の和の意味は第2章を見よ。

$$\sum_{k=0}^{\infty} \frac{\lambda^k}{k!} T_t[\hat{h}(f)^k] = \sum_{k_1=0}^{\infty} \cdots \sum_{k_n=0}^{\infty} \frac{\lambda^{k_1+\cdots+k_n}}{k_1! \cdots k_n!} \prod_{j=1}^n T_t[\hat{h}(f)^{k_j}](x_j)$$

となるが、 λ が任意であるので (3.71) がなりたつ。

Proposition 3.15 $0 \leq f < \infty$, $f \in \mathcal{B}(S)$ と $h \in \overline{\mathcal{B}^*}(S)^+$ に対し

1°)

$$(3.72) \quad T_t \hat{h} \check{f}(\bar{x}) = \langle T_t \hat{h}|_S | T_t \hat{h} \check{f}|_S \rangle(\bar{x})$$

2°) とくに

$$0 < e(x) = P_x[e_\Delta = \infty], \quad x \in S$$

ならば

$$(3.73) \quad \frac{1}{\hat{e}(\bar{x})} T_t(\hat{e} \check{f})(\bar{x}) = \overline{\left(\frac{1}{e} T_t \hat{e} \check{f} |_S \right)}(\bar{x}) \quad \bar{x} \in S$$

である。したがって特に $e=1$ ならば

$$(3.74) \quad T_t \check{f}(\bar{x}) = \overline{T_t \check{f}|_S}(\bar{x})$$

[Proof] $\bar{x} = \emptyset$, Δ の時に (3.72) は明らかであるので $\bar{x} \in S^n$, $n \geq 1$ とする。(3.71) で $h=1$ とおけば

$$T_t[\hat{h} \check{f}](\bar{x}) = \sum_k T_t[\hat{h} \check{f}](x_k) \prod_{j \neq k} T_t \hat{h}(x_j)$$

となり, (3.72) が得られる。ここで, $h=e$ とおけば容易に (3.73) をうる。

q. e. d.

[Remark] 第4章でも用いるのであるが, 上の $e(x)$ はつぎの性質をもつ

$$(3.74) \quad P_{\bar{x}}[e_\Delta = \infty] = \hat{e}(\bar{x}), \quad \bar{x} \in S$$

$$(3.75) \quad T_t e(\bar{x}) = e(\bar{x})$$

上の式は $e(\bar{x})$ が T_t -harmonic ということである。このことは $P_{\bar{x}}[e_\Delta = \infty] = \lim_{t \rightarrow 0} T_t \hat{1}(\bar{x})$ より明らか。

つぎに作用素 G を次のように定義する。 $f \geq 0$ が $\mathcal{B}(S)$ 可測のとき

$$(3.76) \quad G(x; f) = \int \Pi(x, d\bar{y}) \check{f}(\bar{y}) \hat{e}(\bar{y})$$

(94)

一般の $\mathcal{B}(S)$ 可測な f に対しては $f = f^+ - f^-$ として

$$(3.77) \quad G(x; f) = G(x; f^+) - G(x; f^-)$$

(但し $\infty - \infty$ となるときは定義しない。)

次に, $f \geq 0$ なる $\mathcal{B}(S)$ 可測関数 f に対し *1)

$$(3.78) \quad H_t f(\bar{x}) = \frac{1}{\hat{e}(\bar{x})} T_t(\hat{e} \check{f})(\bar{x})$$

これを G の場合と同様に一般の $\mathcal{B}(S)$ -可測な f へ拡張する。

Theorem 3.16 $0 < e(x) \leq 1$, $x \in S$ とする。このとき $f \in \mathcal{B}(S)^+$ に対し

$$1^\circ (3.79) \quad H_{t+s} f(x) = H_t H_s f(x), \quad f \in \mathcal{B}(S)^+, \quad x \in S$$

$$2^\circ (3.80) \quad H_t f(x) = \frac{1}{e} T_t^0 e f(x) + \frac{1}{e} \int_0^t \int_S K(x; ds dy) G(y; H_{t-s} f)$$

がなりたつ。

[Remark] (3.80) は linear な積分方程式である。

[Proof] 1° は (3.73) に注意すると T_t の semi-group property より明らか。

2° も Skorohod equation の証明と全く同様にできる。 q. e. d.

そこで方程式

$$(3.81) \quad u_t(x) = \frac{1}{e} T_t^0 (ef)(x) + \frac{1}{e} \int_0^t \int_S K(x; ds dy) G(y; u_{t-s})$$

を初期値 f の平均個数の方程式ということにする。

以下, H_t のよりくわしい性質をしらべ, 又 (3.81) を微分方程式にかきあらためるため, これまで度々導入した仮定をここでも導入しよう。

*1) 一々くりかえすのはめんどうなのでこのような f の全体を $f \in \mathcal{B}(S)^+$ であらわそう。

1°) X_t に対応する Def. 3.1 の system (T_t^0, K, Π) は仮定 3.2 をみたす。
 さらに

2°) G は $\mathcal{C}(S)$ 上の有界作用素, すなわち $f \in \mathcal{C}(S)$ ならば $G(\cdot; f) \in \mathcal{C}(S)$
 かつ $M > 0$ が存在して

$$(3.82) \quad \|G(\cdot; f)\| \leq M \|f\| \quad \text{がなりたつ。}$$

3°) $0 < e(x) \in \mathcal{C}(S)$

今, 2°) より

$$\|G(\cdot; f) - G(\cdot; g)\| \leq M \|f - g\|$$

であり, 又 $f \leq g$ ならば

$$G(\cdot, f) \leq G(\cdot; g)$$

である。

この2性質に注意すると, Prop. 3.7 ~ 3.12 の証明が方程式 (3.81) に対しても全く同様にできることはすぐわかる。紙数に制限もあるので, 同じことをくりかえすのはやめ, 結果だけをまとめておくことにしよう。

Theorem 3.17 仮定 1°) ~ 3°) のもとで

a) 平均個数の方程式 (3.81) は初期値 $f \in \mathcal{C}(S)$ に対して $u_t \in \mathcal{C}(S)$ なる *unique* な解をもつ (したがって, $u_t = H_t f$ である)。

b) $H_t f$ は $\mathcal{C}(S)$ 上の強連続な正の半群である $c > 0$ に対し

$$(3.83) \quad \|H_t\| \leq e^{ct}$$

がなりたつ。

c) $u_t = H_t f$ とおくと, $ef \in D(\mathcal{O}^0)$ のとき $eu_t \in D(\mathcal{O}^0)$

かつ $\mathcal{C}(S)$ の強連続の意味で

$$(3.84) \quad \begin{cases} \frac{\partial u_t}{\partial t} = \frac{1}{e} \mathcal{O}^0(eu_t) + \frac{1}{e} k \cdot G(\cdot; u_t) \\ \|u_t - f\| \rightarrow 0 \quad t \downarrow 0 \end{cases}$$

がなりたつ。

(3.84) は

(96)

$$(3.84) \quad \frac{\partial u_t}{\partial t} = \frac{1}{e} \sigma_f(eu_t) + \frac{1}{e} k(G(\cdot; u_t) - eu_t)$$

とかくこともできる。

証明は上にのべたように前と同じであるのでくりかえさないが, (3.83) のみしめしておこう。

$$u_0(t, x) \equiv 0$$

$$u_n(t, x) = \frac{1}{e} T_t^0 e f(x) + \frac{1}{e} \int_0^t \int_{\mathcal{X}} K(x; ds dy) G(y; u_{n-1}(t-s, \cdot))$$

とおくと $u_n \uparrow H_t f$ となるのは前と同様であるが

$$\text{今} \quad \|u_n(t, \cdot)\| \leq \sum_{j=0}^n \frac{(M \|\frac{k}{e}\| t)^j}{j!} \|f\|$$

と仮定すると

$$|u_{n+1}(t, x)| \leq \|f\| + M \|\frac{k}{e}\| \int_0^t \sum_{j=0}^n (M \|\frac{k}{e}\| s)^j / j! \cdot \|f\|$$

$$\leq \|f\| + \sum_{j=1}^{n+1} (M \|\frac{k}{e}\| t)^j / j! \|f\|$$

$$= \sum_{j=0}^{n+1} \frac{(M \|\frac{k}{e}\| t)^j}{j!} \cdot \|f\|$$

したがって, すべての n でこの評価式がなりたつ。

$$\text{故に} \quad \|H_t f\| \leq \sum_{j=0}^{\infty} \frac{(M \|\frac{k}{e}\| t)^j}{j!} \cdot \|f\|$$

$$= e^{M \|\frac{k}{e}\| t} \cdot \|f\|$$

[注意] 1) (3.84) は *creation* の項をもつ *linear* な *parabolic equation* である。Ito-McKean [1] はここでのべた仮定をみたさないが, 同種類の問題を論じている。

2) 簡単のため $e(X) \equiv 1$ としよう。

$$\text{このとき} \quad G(\cdot; f) = \frac{\partial}{\partial \lambda} F[\cdot; \lambda^f] \Big|_{\lambda=1} \quad \text{となっている。}$$

このとき方程式 (3.84) は方程式 (3.45) の両辺を λ で微分してえられる。

第4章 Branching Markov Process の変換

§4.1 Branching Markov process の multiplicative functional

Markov process X の multiplicative functional M_t があり, $E_x[M_t] \leq 1$ をみたしているならば, X を M_t で変換して Markov process X^M が得られることは, Markov 過程論の一般論としてよく知られている。そのことについては第1章でも簡単にふれておいた。詳しくは Dynkin [1], Kunita-T. Watanabe [1], Ito-S. Watanabe [1] 等をみていただきたい。

さて, この節の目的は一般論をのべることではない。 X が branching Markov process のとき, X^M が又 branching Markov process になるのは M_t がどのような条件をみたすかということを考える。以下でそのようなことについて考える際の出発点になるいくつかの事実を注意しよう。実は M_t の満たすべき性質はすでに第2章, Theorem 2.1 でのべた事実の中に含まれているといった方がよいかも知れない。

便宜上, この章を通じて branching Markov process X は path space で定義されているとしよう。その path space を W で表わす。第2章, Property B.I でのべたように, W の n 個の直積空間を $W^{(n)}$ とする。 σ は (2.21) で定義した $\prod_{n=1}^{\infty} S^{(n)} \rightarrow S$ の mapping として mapping

$$\phi: \tilde{W} = \prod_{n=1}^{\infty} W^{(n)} \rightarrow W$$

をつぎのように定義する: $\tilde{w} = (w^1, \dots, w^n) \in W^{(n)}$, $w^j \in W$, ($j=1, 2, \dots, n$) に対し $\phi \tilde{w} \in W$ は

$$(4.1) \quad X_t(\phi \tilde{w}) = (\phi \tilde{w})(t) = \sigma \{X_t(w^1), \dots, X_t(w^n)\}, \quad t \geq 0$$

をみたす path である。

この σ では, multiplicative functional M_t によって変換された process X^M は Δ では常に trap となっているように修正されているとする。

Definition 4.1 M_t は

(98)

$$(4.2) \quad E_{\bar{x}}[M_t] \leq 1, \quad \bar{x} \in S, \quad t \geq 0$$

をみたす X_t の *multiplicative functional* とする。

そのとき、次の条件をみたすならば、 M_t を Branching type であるという：

$\tilde{w} = (w^1, \dots, w^n) \in W^{(n)}, \quad (n \geq 1)$ に対し

$$(4.3) \quad M_t(\phi \tilde{w}) = \prod_{j=1}^n M_t(w^j), \quad \forall t \geq 0, \quad (\text{a.s. } \tilde{P}_{\bar{x}}, \bar{x} \in S^n)$$

であつて、さらに

$$(4.4) \quad P_{\partial}[M_t = 1] = 1, \\ P_{\Delta}[M_t = 1] = 1.$$

をみたす。ここで $\tilde{P}_{\bar{x}} = P_{x_1} \times \dots \times P_{x_n}, \quad (x_1, \dots, x_n) \in \bar{x}$ である。(2.24) 及び Proposition 2.6 参照)。

このように定義すると次の事実が証明出来る。

Theorem 4.1 X を strong Markov な Branching Markov process とし、(4.2) をみたすとする。 X の *multiplicative functional* M_t によつて変換された Markov process を X^M とする。

そのとき、次の条件は同等である。

- (i) X^M は Branching Markov process である。
- (ii) M_t は Branching type である。

[Proof] まず (i) \Rightarrow (ii) を示す。

X^M の *measure* $P_{\bar{x}}^M$ による平均を $E_{\bar{x}}^M$ と書くことにしよう。任意に $0 \leq t_1 < t_2 < \dots < t_p = t$, $f_1, \dots, f_p \in C^*(S)$ をとる。まず

$$(4.5) \quad E_{\bar{x}}^M \left[\prod_{j=1}^p \hat{f}_j(X_{t_j}) \right] = E_{\bar{x}} \left[\prod_{j=1}^p \hat{f}_j(X_{t_j}) M_t \right]$$

に注意する。Theorem 2.1 により X_t は Property B. I をみたしているから、 $(x_1, \dots, x_n) \in \bar{x}$ に対し

$$(4.6) \quad E_{\bar{x}} \left[\prod_{j=1}^p \hat{f}_j(X_{t_j}) M_t \right] = E_{x_1} \times \dots \times E_{x_n} \left[\prod_{j=1}^p \hat{f}_j(X_{t_j}(\phi \tilde{w})) M_t(\phi \tilde{w}) \right]$$

をみたす。一方

$$(4.7) \quad \prod_{i=1}^n E_{x_i} \left[\prod_{j=1}^p \hat{f}_j(X_{t_j}) M_t \right] = E_{x_1} \times \cdots \times E_{x_n} \left[\prod_{j=1}^p \hat{f}_j(X_{t_j}(\phi \tilde{w})) \prod_{j=1}^n M_t(w^j) \right]$$

である。 X_t^M は Branching Markov process であることを仮定したから, Proposition 2.4 により

$$(4.8) \quad E_{\bar{x}}^M \left[\prod_{j=1}^p \hat{f}_j(X_{t_j}) \right] = \prod_{i=1}^n E_{x_i}^M \left[\prod_{j=1}^p \hat{f}_j(X_{t_j}) \right]$$

がなりたつ。従って (4.5), (4.6), (4.7), (4.8) により

$$E_{x_1} \times \cdots \times E_{x_n} \left[\prod_{j=1}^p \hat{f}_j(X_{t_j}(\phi \tilde{w})) \left\{ M_t(\phi \tilde{w}) - \prod_{j=1}^n M_t(w^j) \right\} \right] = 0$$

である。故に Lemma 2.1 により任意の $\phi^{-1} \mathcal{N}_t$ -可測函数 $F(\tilde{w})$ に対し

$$E_{x_1} \times \cdots \times E_{x_n} \left[F(\tilde{w}) \left\{ M_t(\phi \tilde{w}) - \prod_{j=1}^n M_t(w^j) \right\} \right] = 0$$

従って, $(w^1, \dots, w^n) = \tilde{w}$, $w^j \in W$, $(j = 1, 2, \dots, n)$ に対し

$$M_t(\phi \tilde{w}) = \prod_{j=1}^n M_t(w^j), \quad (a.s. \tilde{P}_{\bar{x}}, \bar{x} \in \mathcal{S}^n).$$

がなりたつ。すなわち (4.3) である。

θ, Δ が X_t^M の trap であることに注意すれば, (4.4) は明らかである。逆を示そう。

X は Branching Markov process であるから, Theorem 2.1 により Property B.I をみたしている。従って, $(x_1, \dots, x_n) \in \bar{\mathcal{X}}$ に対し, $f \in \mathcal{B}^*(\mathcal{S})$ として

$$E_{\bar{x}}[\hat{f}(X_t) M_t] = E_{x_1} \times \cdots \times E_{x_n} [\hat{f}(X_t(\phi \tilde{w})) M_t(\phi \tilde{w})]$$

ここで (ii) を用いると, (4.1) に注意して,

$$\begin{aligned} &= E_{x_1} \times \cdots \times E_{x_n} \left[\prod_{j=1}^n \hat{f}(X_t(w^j)) \prod_{j=1}^n M_t(w^j) \right] \\ &= \prod_{j=1}^n E_{x_j} [\hat{f}(X_t) M_t] \end{aligned}$$

である。故に (4.5) に注意すれば

$$E_{\bar{x}}^M [\hat{f}(X_t)] = \prod_{j=1}^n E_{x_j}^M [\hat{f}(X_t)], \quad \bar{x} \in \mathcal{S}^n, \quad n \geq 1$$

$E_{\theta}^M[\hat{f}(X_t)] = 1$, $E_{\Delta}^M[\hat{f}(X_t)] = 0$ となることは (4.4) から明らかである。従って X^M は Branching Markov process である。 q. e. d.

(100)

次に, Theorem 2.1 の Property B. III を考えに入れて上の定義を少し弱めよう。

Definition 4.2 M_t は (4.2) をみたす X の *multiplicative functional* とする。

そのとき, 次の条件をみたすならば, M_t を 弱い意味の Branching type であるという:

$$\tilde{\omega} = (\omega^1, \dots, \omega^n) \in \bar{W}^{(n)}, \quad (n \geq 1) \quad \text{に対し}$$

$$(4.3') \quad M_t(\phi \tilde{\omega}) = \prod_{j=1}^n M_t(\omega^j), \quad 0 \leq t \leq \tau(\phi \tilde{\omega}), \quad (\text{a.s. } \tilde{P}_{\bar{x}}, \bar{x} \in S^n)$$

であつて, (4.4) をみたす。

次の事実を証明しよう。

Theorem 4.2 X を strong Markov 性をもつ Branching Markov process で条件 (C.3) をみたすとす。さらに, X^M は X を (4.2) をみたす *multiplicative functional* M_t によって変換された Markov process であつて, しかも [条件] (C.1), (C.2), (C.3)* をみたしているとしよう。

そのとき, 次の条件は同等である。

- (i) X^M は Branching Markov process である。
- (ii) M_t は弱い意味の Branching type である。

[Proof] (i) \implies (ii) は Theorem 4.1 から明らか。実際 Theorem 4.1 より (i) $\implies M_t$ は Branching type, が出る。 M_t が Branching type のとき, それが弱い意味の Branching type であることは明らかである。

つぎに (ii) \implies (i) を示そう。

まず, $(x_1, \dots, x_n) \in \bar{x}$ として

$$(4.9) \quad E_{\bar{x}}^M [\hat{f}(X_t); t < \tau] = E_{\bar{x}} [\hat{f}(X_t) M_t; t < \tau]$$

であることに注意しよう。Property B.I と (ii) により

$$E_{\bar{x}} [\hat{f}(X_t) M_t; t < \tau]$$

*) 第 2 章, § 2.1 参照

$$\begin{aligned}
 &= E_{x_1, x_2, \dots, x_n} [\hat{f}(X_t(\phi\tilde{w})) M_t(\phi\tilde{w}) ; t < \tau(\phi\tilde{w})] \\
 &= E_{x_1, x_2, \dots, x_n} \left[\prod_{j=1}^n \hat{f}(X_t(w^j)) \prod_{j=1}^n M_t(w^j) \prod_{j=1}^n \chi(t < \tau(w^j)) \right] \\
 &= \prod_{j=1}^n E_{x_j} [\hat{f}(X_t) M_t ; t < \tau]
 \end{aligned}$$

従つて,

$$E_{\bar{x}}^M [\hat{f}(X_t) ; t < \tau] = \prod_{j=1}^n E_{x_j}^M [\hat{f}(X_t) ; t < \tau]$$

すなわち, X^M は Property B. III の (i) をもつ。次に X^M は Property B. III, (ii) をもつことを示そう。 X に対する Property B. I と (ii) により

$$\begin{aligned}
 &E_{\bar{x}} [\hat{f}(X_t) M_t ; \tau \in dt] \\
 &= E_{x_1, x_2, \dots, x_n} [\hat{f}(X_t(\phi\tilde{w})) M_t(\phi\tilde{w}) ; \tau(\phi\tilde{w}) \in dt] \\
 &= \sum_{k=1}^n E_{x_1, x_2, \dots, x_n} \left[\prod_{j=1}^n \hat{f}(X_t(w^j)) \prod_{j=1}^n M_t(w^j) ; \tau(w^k) \in dt, \right. \\
 &\qquad\qquad\qquad \left. \tau(w^j) > t \text{ for } j \neq k \right]^* \\
 &= \sum_{k=1}^n E_{x_k} [\hat{f}(X_t) M_t ; \tau \in dt] \prod_{j \neq k} E_{x_j} [\hat{f}(X_t) M_t ; t < \tau]
 \end{aligned}$$

となる。従つて (4.9) に注意して

$$E_{\bar{x}}^M [\hat{f}(X_t) ; \tau \in dt] = \sum_{k=1}^n E_{x_k}^M [\hat{f}(X_t) ; \tau \in dt] \prod_{j \neq k} E_{x_j}^M [\hat{f}(X_t) ; t < \tau]$$

すなわち, X^M に対する Property B. III, (ii) である。

X^M は [条件] (C.1), (C.2), (C.3) をみたしていることは仮定したから, X^M も強 Markov 性をもつことに注意すれば Theorem 2.1 により, X^M は Branching Markov process である。 g. e. d.

[注意] X が Hunt process で [条件] (C.3) をみたしていて, 特に $M_t \leq 1$ ならば, X^M は [条件] (C.1), (C.2), (C.3) をみたすことがわかる。実際, そのときには X^M は $\Omega = \bar{W} \times [0, \infty)$ 上に構成するが (第1章参照), そのとき $\tau^M(w, u) = \tau(w) \wedge u$, $e_{\Delta}^M(w, u) = e_{\Delta}(w) \wedge u$ であり, $\tau_{\infty}(w) < \infty$

*) $\tau(\phi\tilde{w}) = \min \{ \tau(w^1), \dots, \tau(w^n) \}$ で条件 (C.3) をみたしていることに注意せよ。

(102)

の下で, $\tau_\infty^M(\omega, u) = \tau_\infty(\omega) \wedge u$ であることに注意すればよい。

§4.2 変換の例

ここでは前節でのベタ型の変換の例をあげよう。これらは単に変換としてのみならず, branching Markov processの研究の多くの場面で出て来て, その意味でも重要なものである。

[Example 4.1] 調和変換

$$e(\bar{x}) = e_\Delta(\infty, \bar{x}) \quad , \quad \bar{x} \in S$$

とおく。第2章, 3章でのべたように,

$$e_\Delta(\infty, \bar{x}) = \lim_{t \rightarrow \infty} T_t \hat{1}(\bar{x})$$

であることに注意すれば,

$$(4.10) \quad e(\bar{x}) = \hat{e}(\bar{x}) \quad , \quad T_t e(\bar{x}) = e(\bar{x})$$

がなりたつことがわかる。事情を簡単にするために

$$(4.11) \quad 0 < e(\bar{x}) < 1 \quad \bar{x} \in S - \{\Delta\}$$

がみたされているとしよう。 $e(\bar{x})$ により

$$(4.12) \quad M_t(\omega) = \frac{e(X_t(\omega))}{e(X_0(\omega))} \quad , \quad X_0(\omega) \neq \Delta, \partial \quad \text{のとき,}$$

$$= 1 \quad , \quad X_0(\omega) = \partial \quad \text{のとき,}$$

$$= 1 \quad , \quad X_0(\omega) = \Delta \quad \text{のとき,}$$

とおく。このとき, M_t が multiplicative functional になることはよく知られている。さらに M_t は branching type である。実際, $\tilde{\omega} = (\omega^1, \dots, \omega^r)$ として,

$$M_t(\phi \tilde{\omega}) = \frac{e(X_t(\phi \tilde{\omega}))}{e(X_0(\phi \tilde{\omega}))} = \frac{\hat{e}(X_t(\phi \tilde{\omega}))}{\hat{e}(X_0(\phi \tilde{\omega}))} = \frac{\prod_{j=1}^r \hat{e}(X_t(\omega^j))}{\prod_{j=1}^r \hat{e}(X_0(\omega^j))} = \prod_{j=1}^r M_t(\omega^j)$$

となって, (4.3) をみたしている。(4.4) は明らかである。

従って, X^M は Theorem 4.1 により, Branching Markov process になる。

なお, (4.10) に注意すれば,

$$E_{\bar{x}}[M_t \wedge e_{\Delta}] = \frac{e(\bar{x})}{e(\bar{x})}$$

となるので, M_t は Ito-S. Watanabe [1] の意味で *regular* である。また, X^M の semi-group T_t^M は良く知られているように,

$$T_t^M \hat{f}(\bar{x}) = \frac{1}{e(\bar{x})} T_t(\hat{e}f)(\bar{x}) \quad , \quad f \in \overline{B^*}(S)$$

で与えられる。

[Example 4.2] (non-branching part の killing)

$f \geq 0$, $f \in B(S)$ と $\lambda > 0$ とによって,

$$(4.13) \quad M_t(w) = \exp\left\{-\lambda \int_0^t \check{f}(X_s(w)) ds\right\}^*, \quad X_0(w) \neq \Delta, \partial \text{ のとき}$$

$$= 1 \quad , \quad X_0(w) = \Delta, \partial \text{ のとき}$$

とおくと, M_t は X_t の *decreasing multiplicative functional* である。これが *Branching type* であることは, ほとんど明らかである。実際, $\tilde{w} = (w^1, w^2, \dots, w^n)$ に対して

$$M_t(\phi \tilde{w}) = \exp\left\{-\lambda \int_0^t \check{f}(X_s(\phi \tilde{w})) ds\right\}$$

$$= \exp\left\{-\lambda \sum_{j=1}^n \int_0^t \check{f}(X_s(w^j)) ds\right\}$$

$$= \prod_{j=1}^n \exp\left\{-\lambda \int_0^t \check{f}(X_s(w^j)) ds\right\}$$

$$= \prod_{j=1}^n M_t(w^j)$$

となって, (4.3) をみたしている。(4.4) は明らか。

このとき, X^M は Theorem 4.1 により *Branching Markov process* に

*) $\check{f}(\bar{x}) = \begin{cases} \sum_{j=1}^n f(x_j), & \bar{x} \in S^n \\ 0 & , \bar{x} = \Delta, \partial \end{cases}$, であつた。 § 3.3 参照。

(104)

なる。 X が $q_\infty(x) = 0$ をみたしていても X^M は $q_\infty^M(x) > 0$ となって、*killing* (といっても *explosion* と考えるべきだが) になっている。

特に $f = 1$ をとってみると、

$$M_t(w) = \exp \left\{ -\lambda \int_0^t \xi_s(w) ds \right\}$$

となる。ここで $\xi_s(w)$ は $X_t(w)$ の個数である。これによる X^M は、*non-branching part* の λ -order の *killing* に対応している。

第 5 章 Example

この章では *branching process* と呼ばれている *stochastic process* のいくつかの例について、これまでの立場からの定式化をあたえる。ここでのべるもののうち、あるものについては、それ自体、このノート全体を使って書ききれない位、種々の立場からの沢山の研究がある。それらの中には現在のような統一の立場からみても、数学的興味をそそるものがあるが、ここではそれらにふれることは出来ないので、例えば、Harris [1], Bartlett [1], Bharucha-Reid [1] 等を見ていただきたい。なお、以下で考える *branching Markov process* は断らないかぎり仮定 [C.2] をみたしているとする。そのような *branching Markov process* はその *non-branching part* と *branching system* から一意的に定まるが、逆に、*non-branching part* と *branching system* をあたえたとき、仮定 [C.2] をみたす *branching Markov process* の存在は第 6 章で保証される。したがって、ここでは、そのことを基礎において、*non-branching part* と *branching system* によって、*branching Markov process* の定義をあたえる。

§5.1 (Continuous parameter) Galton Watson process

この例については第 2 章でふれた。すなわち、 $S = \{a\}$: 1 点の場合である。(Harris [1] 第 5 章参照)。これは 1 個の粒子が e^{-ct} の割合で消滅し、それと同時に q_2, q_3, \dots の確率で 2, 3, ... 個の粒子が生まれ、確率 q_0 で消滅する。そうして、新しく生れた粒子は、互いに独立に最初の粒子と同じ行動をとるものである。

今、 S は 1 点よりなるので、 $C(S) \ni f$ は実数 f と同一視できる。又、 $S^n \ni (a, \overbrace{a \dots a}^n)$ を n と同一視する。すると S は $\bar{\mathbb{Z}}^+ = \{0, 1, 2, \dots, +\infty\}$ と同一視できる。 S 上の process (正確にいえば、 $S \cup \{\delta\}$ 上の死点 δ をもつ Markov 過程) は、 S での *holding time* (かならず指数型 *holding time* である。) で完全にきまる。

(106)

$$\text{今 } c > 0 \text{ と } q_n \geq 0, \sum_{n=0}^{\infty} q_n = 1 \quad (q_1 = 0) \quad *1)$$

に対し, その non-branching part が

$$(5.1) \quad P_1[t < \tau] = e^{-ct}$$

その branching system が

$$(5.2) \quad \pi(1, \{n\}) = q_n, \quad n = 0, 2, 3, \dots, +\infty$$

となるような Markov branching process を (c, q_n) に対応する Galton-Watson process といふ。この process は (存在するとすれば) 必ず仮定 [c.2] をみたす。実際, 第2章で $\sup_{x \in S} T_t \hat{\delta}(x) < 1$ ならば, 仮定 [c.2] のなりたつことを示したが, 今の場合, $T_t \hat{\delta}(1) \leq P_1[t \geq \tau] = 1 - e^{-ct} < 1$ より明らかである。したがって, このような process は存在するとすれば唯一つであるが, その存在は第6章で一般的に保証されている。又, その存在は次のようにいつてもよい。もし存在するとすれば, 第2章の Th. 2.1 より

$$(5.3) \quad P_n[t < \tau] = e^{-cnt}, \quad P_n[X_\tau = m] = q_{m-n+1} \quad \text{となるはずで}$$

又, [c.2] をみたすことから, minimal chain でなければならない。ところで, (5.3) をみたす minimal chain が一意に存在することは Markov chain 論でよく知られている。

(5.3) より Th. 2.1 の仮定 B. III が容易にできるので, その Markov chain は branching Markov process である。(その他色々な解析的証明もある。Harris [1] 又は第7章をみよ。)

第3章の記号にしたがって

$$(5.4) \quad F[1; f] \equiv F[f] = \sum_{n=0}^{\infty} q_n f^n \quad |f| \leq 1$$

とおく。

(5.1) より

$$(5.5) \quad T_t^0 f(1) = e^{-ct} f$$

*1) $q_n > 0$ でもよい。そのとき Σ は $+\infty$ も含めた意味にする。

$$(5.6) \quad \int_0^t \int K(1; drdb) f(b) = \int_0^t c f e^{-cs} ds$$

で system (T_t^0, K, Π) は第3章の仮定(3.2)をみたすことは明らかである。このことより Galton Watson process X_t の半群 T_t は $\mathcal{O}_0(S)$ 上の強連続な半群である。

(i) $u(t; f) = T_t \hat{f}(1)$ とおくと, $(|f| \leq 1)$, $u(t; f)$ は Skorohod equation:

$$(5.7) \quad u(t; f) = f e^{-ct} + c \cdot \int_0^t F[u(t-s; f)] e^{-cs} ds$$

をみたす。

$u(t; f)$ は T_t の semi-group property と $T_t \hat{f}(n) = (T_t \hat{f}(1))^n$ より

$$(5.8) \quad u(t; u(s; f)) = u(t+s; f) \quad , \quad u(0+, f) = f$$

をみたす。これは, $u(t; f)$ が fractional iteration の解であることを示す。

fractional iteration は, 解析の古典的問題の一つである。例えば, Koenigs, Abel, Hadamard 等の仕事がある。これらについての文献および結果のごく簡単な紹介は Harris [1], Chapter V, §5に見られる。

(ii) $\{T_t^0, K, \Pi\}$ が第3章, 仮定3.2をみたしているので, 第3章の結果がすべてなりたつ。まず, T_t^0 の Hille Yosida の意味の generator \mathcal{O}_t^0 は(5.5)によって $\mathcal{O}_t^0 f = -cf$ となるので, その Forward equation 及び Backward equation はそれぞれ

$$(5.9) \quad \frac{\partial T_t \hat{f}(i)}{\partial t} = T_t \langle f | -cf + cF[f] \rangle (i) \quad , \quad T_{0+} \hat{f}(i) = f^i$$

$$(5.10) \quad \begin{cases} \frac{\partial T_t \hat{f}(i)}{\partial t} = \langle f | -cT_t \hat{f} |_i + cF[T_t \hat{f} |_i] \rangle (i) \\ T_{0+} \hat{f}(i) = f^i \end{cases}$$

である。

(5.9) を §3.4 にしたがって書きなおすと

$$(5.9)' \quad \frac{\partial T_t \hat{f}(i)}{\partial t} = c \{ F[f] - f \} \frac{\partial T_t \hat{f}(i)}{\partial f} \quad , \quad T_{0+} \hat{f}(i) = f^i \quad ,$$

(Harris [1], 第5章(4.2)式) となる。

次に, $T_t \hat{f}(i) = \sum_{j=0}^{\infty} P_{ij}(t) f^j$ に注意して(5.9), (5.10)を書きかえると

(108)

$$(5.9)'' \quad \begin{cases} \frac{\partial p_{ik}(t)}{\partial t} = -k c p_{ik}(t) + c \sum_{j=1}^{k+1} p_{ij}(t) q_{k-j+1}, & i, k \geq 0 \\ p_{ik}(0+) = \delta_{ik} \end{cases}$$

$$(5.10)' \quad \begin{cases} \frac{\partial p_{ik}(t)}{\partial t} = -i c p_{ik}(t) + c i \sum_{j=i-1}^{\infty} q_{j-i+1} p_{jk}(t), & i > 0 \\ \frac{\partial p_{0k}}{\partial t} = 0 \\ p_{ik}(0+) = \delta_{ik} \end{cases}$$

となる。これは古くからよく知られた *Forward equation* 及び *Backward equation* である。

方程式 (5.9)'' は *Galton Watson process* を完全に決定づけるが、(5.10)' は一般に多くの解をもち、その最小解が *Galton Watson process* になる。
(Harris [1] 又はこのノートの第7章参照)。

(iii) (5.10) を $i=1$ でみると、§3.3 の *semi-linear parabolic equation*: $u(t; f) = T_t \hat{f}(1)$ とおいて ($|f| \leq 1$)

$$(5.11) \quad \frac{\partial u(t; f)}{\partial t} = c \{ F[u(t; f)] - u(t; f) \}, \quad u(0+; f) = f$$

がなりたつ。

$|f| < 1$ ならば *unique* な解をもち

$$\int_f^{u(t; f)} \frac{d\xi}{F[\xi] - \xi} = ct$$

となる。これから直ちに次の定理が証明される (Harris [1] 第5章 Th. 9.1)。

Theorem 5.1 (Dynkin)

$$T_t \hat{f}(1) = 1 \iff \forall \varepsilon > 0 \text{ に対し } \int_{1-\varepsilon}^1 \frac{d\xi}{F(\xi) - \xi} \text{ が発散する。}$$

[注意] $T_t \hat{f}(1) = P_t[e_\Delta > t]$ 。したがって、Th. 5.1 は $P_t[e_\Delta = +\infty] = 1$ となる必要十分条件をあたえている。なお、これについてはさらにこの章の最後に再論する。

(iv) 平均個数の方程式

$$G[1; f] \equiv G[f] = \sum_{n=0}^{\infty} n q_n f = F'[1] \cdot f$$

そこで、今 $F'[1] < \infty$ とすると $m(f; t) \equiv H_t f = E_1(X_t) \cdot f$ は次の方程式の解である。

$$(5.12) \quad \begin{cases} \frac{\partial m(f; t)}{\partial t} = c(G-1)m(f, t) \\ m(f, +0) = f \end{cases}$$

これより $m(f, t) = f \cdot e^{c(G-1)t}$ となる。

最も簡単な Galton-Watson process は birth and death process である。これは $c = \mu + \lambda$ であって

$$q_0 = \frac{\mu}{\mu + \lambda}, \quad q_2 = \frac{\lambda}{\mu + \lambda}, \quad \text{他の } q_n \text{ はすべて } 0$$

という場合の (c, q_n) に対応する Galton-Watson process である。このとき (5.11) 式は簡単に

$$\frac{\partial u(t; f)}{\partial t} = (1 - u(t; f))(\mu - \lambda u(t; f)), \quad u(0+; f) = f$$

となる。これは Riccati 型の方程式で、解は

$$u(t; f) = \frac{\mu(1 - e^{(\lambda - \mu)t}) - (\lambda - \mu e^{(\lambda - \mu)t})f}{\mu - \lambda e^{(\lambda - \mu)t} - \lambda(1 - e^{(\lambda - \mu)t})f}$$

となり

$$u(t; f) = \sum_{n=0}^{\infty} p_{1n}(t) f^n \quad \text{より}$$

$$p_{1n}(t) = (1 - \alpha(t))(1 - \beta(t))\beta(t)^{n-1}$$

$$p_{10}(t) = \alpha(t)$$

ここで
$$\alpha(t) = \frac{\mu(e^{(\lambda - \mu)t} - 1)}{\lambda e^{(\lambda - \mu)t} - \mu}$$

$$\beta(t) = \frac{\lambda(e^{(\lambda - \mu)t} - 1)}{\lambda e^{(\lambda - \mu)t} - \mu}$$

である。

一般に Galton-Watson process について、その推移確率の固有函数展開の理論が Karlin-McGregor [1] であたえられた。

§5.2 multiple type の Galton-Watson process

これは第1節の例の一般化で、その粒子の種類が k あるとした場合である。

(110)

この場合、 S は k 個の点よりなる集合: $S = \{a_1, a_2, \dots, a_k\}$ とする。

今 S^k の 1 点 \bar{x} を $\bar{x} = [\overbrace{a_1, \dots, a_1}^{i_1}, \overbrace{a_2, \dots, a_2}^{i_2}, \dots, \overbrace{a_k, \dots, a_k}^{i_k}]$ とするとき

\bar{x} を (i_1, i_2, \dots, i_k) と同一視することができる。この同一視のもとで S は $\mathbb{Z}_+^k: \mathbb{Z}_+$ の k 個の直積の 1 点 compact 化と同一視できる。特に a_1, \dots, a_k にはそれぞれ e_1, \dots, e_k (但し $e_i = (0 \dots \overset{i}{1} \dots 0)$) が対応する。

そこで、 S 上の branching Markov process で、その $S = \{e_1, \dots, e_k\}$ 上の non-branching part X_t^0 は各 e_i から出たとき holding time τ のあとすぐ死ぬ process:

$$(5.13) \quad P_{e_i}[\tau > t] = e^{-c_i t} \quad c_i > 0, \quad i = 1, 2, \dots, k$$

又、branching system $\Pi\{e_i, \cdot\}$ は各 e_i $i = 1, 2, \dots, k$ につき $S-S$ 上の任意の probability measure とする。その一意的存在は前節と同様にしていえる。

今 $\mathcal{C}(S) \ni f$ は、 k 次元空間の点 $f = (f(1), \dots, f(k))$ と同一視できる (5.13) より

$$(5.14) \quad \begin{cases} T_t^0 f(e_i) = e^{-c_i t} f(i), & i = 1, 2, \dots, k, \\ K(e_i; ds \times \{e_j\}) = \delta_{ij} c_i e^{-c_i s} ds \end{cases}$$

となる。system $\{T_t^0, K, \Pi\}$ は第 3 章の仮定 3.2 をみたすので、 X_t に対応する半群 T_t は $\mathcal{C}_0(S)$ を $\mathcal{C}_0(S)$ にうつし、強連続で第 3 章の一般論より 今 $F[e_i; f] = F_i[f] = \int \Pi(e_i, d\bar{y}) \hat{f}(\bar{y})$ とおくと

$u(t, i) = T_t f(e_i)$ は Skorokhod equation:

$$(5.15) \quad u(t, i) = f(i) e^{-c_i t} + c_i \int_0^t F_i[u(t-s, \cdot)] e^{-c_i s} ds$$

semi-linear な微分方程式:

$$(5.16) \quad \frac{\partial u(t, i)}{\partial t} = c_i \{F_i[u(t, \cdot)] - u(t, i)\}, \quad u(0+, i) = f(i)$$

をみたす。

又、Forward equation: $\bar{x} = (i_1, i_2, \dots, i_k)$ として $f = (f(1), \dots, f(k)) \in (0, 1)^k$ で

$$(5.17) \quad \frac{\partial T_t \hat{f}(\bar{x})}{\partial t} = \sum_{i=1}^k c_i \{F_i[f] - f(i)\} \frac{\partial T_t \hat{f}(\bar{x})}{\partial f(i)} \quad \dots, \quad T_{0+} \hat{f}(\bar{x}) = \prod_{i=1}^k f(i)^{i_k}$$

がなりたつ (Harris [1] 参照)。

§5.3 Age dependent branching process, 1.

年齢 a の個体が $e^{-(k_{a+t}-k_a)}$ の割合で死滅し、その時点で新たに年齢 0 の個体が $q_n(a)$, ($n=0, 1, 2, \dots$) なる確率で n を生まれる。このような process を age-dependent branching process と呼ぶ (Harris [1] 第6章, Bortlett [1] §4.3, §4.4)。

これは次のように定式化される。まず、時間と個体の位置を同一視する。従って、基礎になる Markov-process は $[0, \infty)$ 上の uniform motion である (第6章参照)。

$\mathcal{S} = [0, \infty)$ とする。 $k \in C(\mathcal{S})$, $k \geq 0$ とし、

$$k_t = \int_0^t k(s) ds \quad \text{とおくと}$$

$$P_a[t < \tau] = e^{-(k_{a+t}-k_a)}$$

$$(5.18) \quad \begin{cases} T_t^0 f(a) = f(a+t) e^{-\int_a^{a+t} k(s) ds} \\ \quad \quad \quad = f(a+t) e^{-(k_{a+t}-k_a)} \\ \int_0^t K(a; ds db) f(b) = \int_0^t k(a+s) f(a+s) e^{-(k_{a+s}-k_a)} ds \end{cases}$$

となる。 $\{q_n(a), n=0, 1, 2, \dots\}$ は任意にとる: $0 \leq q_n \in C(\mathcal{S})$, $\sum_{n=0}^{\infty} q_n(a) = 1$
 π_n は process に対する条件から自動的に

$$(5.19) \quad \begin{cases} \pi_0(a, \{\partial\}) = 1 \\ \pi_n(a, \underbrace{(0, \dots, 0)}_n) = 1 \quad n = 1, 2, \dots \end{cases}$$

となる。

従って、 $F[a, f]$ は

$$(5.20) \quad F[a, f] = \sum_{n=0}^{\infty} q_n(a) f_{(0)}^n$$

となる。

(i) このとき、 $u(t, a) = T_t f(a)$ のみならず Skorohod equation は

$$(5.21) \quad u(t, a) = f(a+t) e^{-(k_{a+t}-k_a)} + \int_0^t k(a+r) F[a+r, u(t-r, \cdot)] e^{-(k_{a+r}-k_a)} dr$$

(7.12)

となる。特に $f = \text{const.}$ とすると、 $T_t \hat{f}(a)$ は個数 ξ_t の generating ft. になることはすでに注意した。

(ii) 以下では $f \in C^*(S)$ に対し $F[a, f] \in C(S)$ を仮定しよう。すなわち $\sum_{n=0}^{\infty} q_n(a)$ が一様収束するとしよう。そのとき、system (T_t^0, K, Π) は仮定 (3.2) をみたすので、その semi-group T_t は $C_0(S)$ を不変にし強連続となり、 X_t は Hunt process となる。

T_t^0 の generator $\mathcal{O}f^0$ は

$$\mathcal{O}f^0 = \frac{\partial f}{\partial a} - kf$$

である。従って、Forward equation と Backward equation は

$f \in \mathcal{D}(\mathcal{O}f^0) \cap C^*(S)$ に対して

$$(5.22) \quad \begin{cases} \frac{\partial T_t \hat{f}(\bar{a})}{\partial t} = T_t \langle f | \frac{\partial f}{\partial a} - kf + kF[\cdot, f] \rangle (\bar{a}) \\ T_{0+} \hat{f}(\bar{a}) = \hat{f}(\bar{a}) \end{cases}$$

$$(5.23) \quad \begin{cases} \frac{\partial T_t \hat{f}(\bar{a})}{\partial t} = \langle f | \frac{\partial T_t \hat{f}|_S}{\partial a} - k T_t \hat{f}|_S + kF[\cdot; T_t \hat{f}|_S] \rangle (\bar{a}) \\ T_{0+} \hat{f}(\bar{a}) = \hat{f}(\bar{a}) \end{cases}$$

となる。

(iii) 従って、Skorohod equation に対応する semi-linear parabolic equation は (5.23) から

$$(5.24) \quad \begin{cases} \frac{\partial u(t, a)}{\partial t} = \frac{\partial u(t, a)}{\partial a} - k(a) \{u(t, a) - F[a, u(t, \cdot)]\} \\ u(0+, a) = f(a) \end{cases}$$

となり、 $f \in \mathcal{D}(\mathcal{O}f^0) \cap C^*(S)$ に対し、 $u(t, a) = T_t \hat{f}(a)$ は (5.24) の unique solution である。($q_n \equiv 0$, ($n \neq 2$) の場合を Bartlett [1] §4.51((1)式) で扱っている。)

(iv) 平均個数の方程式

$$G[a, f] = \sum_{n=0}^{\infty} n q_n(a) f(a)$$

である。 $G(a) = \sum_{n=0}^{\infty} n q_n(a) < \infty$, $G(a) : \text{continuous}$ を仮定しよう。

そのとき、 $H_t f(a) = T_t \check{f}(a)$ は $f \in \mathcal{D}(\mathcal{O}f^0)$ に対し

であって、 π_n は条件

$$(5.33) \quad \sum_{j_1=1}^N \cdots \sum_{j_n=1}^N \pi_n((a, k), (0, j_1), \dots, (0, j_n)) = 1$$

をみたすようにする (§ 5.3 の意味の age-dependent process のとき) 。

Skorohod equation は

$$(5.34) \quad u(t, (a, j)) = f((a+t, j)) e^{-(k_{t+a}^j - k_a^j)} + \int_0^t F[(a+r, j), u(t-r, \cdot)] e^{-(k_{a+r}^j - k_a^j)} k^j(a+r) dr$$

となる。しかも $u(t, (a, j)) = T_t \hat{f}((a, j))|_{\mathcal{S}}$ はこの解である。

[注意] 今後、 § 5.3, § 5.4 で議論した process で π_n をかかってにとつたものを age-dependent process in wide sense と呼ぶことにする。

この場合も前の節と同様に、 k を一般化することは出来る。

前の節の時もこの節の時も基本的な式は 1階の semi-linear な偏微分方程式 である。multiple type の時はその system である。

§ 5.5 宇宙線の electron-photon cascade に現われる branching process

高 energy の electron. あるいは photon が物質中に入射すると、electron は photon を発生させ、photon は positive electron と (negative) electron の pair production を行なう。これが相互にくりかえされて、electron-photon cascade が生ずる。これらについては数学的立場からは、例えば Harris [1] 第7章に詳しく論じてある。(また Bharuch-Reid [1] 参照)。ここではその中の finite crosssection と呼ばれる時を、次のように定式化しよう。

なお、infinite crosssection の時はこのノートの定式化をそのまま適用するには困難な点が多い。それらについては附録を参照。

まず、

$$\mathcal{S} = [0, \infty) \times \{1, 2, 3\}$$

とする。 T_t^0 及び K は次のように与える。

$$(5.35) \quad \begin{cases} T_t^0 f(a, j) = f(a, j) e^{-c_j t}, & 0 < c_j < \infty, \quad j = 1, 2, 3 \quad a \in [0, \infty) \\ \int_{\mathcal{S}} K((a, j); dt dy) f(y) = c_j f(a, j) e^{-c_j t} dt, \end{cases}$$

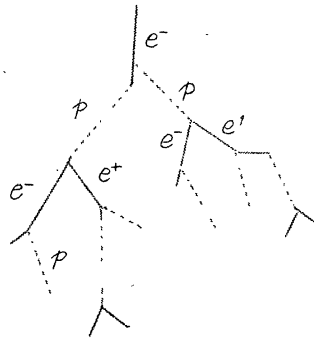
(116)

branching system $\{g_n, \pi_n\}$ は次の条件をみたす。

$$(5.36) \quad \begin{cases} g_2((a, j)) = 1 & , \quad j = 1, 2, 3 \\ \pi_2((a, 1); ((au, 2), (a(1-u), 3)), \quad 0 \leq u \leq 1) = 1 \\ \pi_2((a, k); ((au, 1), (a(1-u), k)), \quad 0 \leq u \leq 1) = 1, \quad k = 1, 2 \end{cases}$$

物理的には, $[0, \infty) \times \{1\}$ は photon の energy, $[0, \infty) \times \{2\}$, $[0, \infty) \times \{3\}$ はそれぞれ positive, negative electron の energy を表わす空間である。又「時間」 t はここでは粒子の飛行距離を表わす parameter である。

従って, 条件 (5.36) は energy a の photon はそれぞれ energy au , $a(1-u)$ の positron と electron を対創生し, その反応で energy は保存する。又, positron (electron) は物質にあたって散乱を起し, energy au の photon を発生し, 自分の energy は $a(1-u)$ に減少する (このとき energy は保存すると仮定しているが, 実際には減少する)。これを簡単に図示すれば左図のようになる。 e^+ , e^- は positron, electron, p は photon を表わす。



[注意] 我々の model では electron の photon 発生 の crosssection が有限であるときのみを扱っている。勿論, 対創生 の crosssection も有限である。

さらに, 次の仮定をもうけることにしよう。

[仮定] (i) $C_2 = C_3$

(ii) $0 \leq k_1(u), k_2(u) < \infty$ が存在して, $k_1(u) = k_1(1-u)$ であって

$$(5.37) \quad \begin{cases} \pi_2((a, 1); d((au, 2), (a(1-u), 3))) = k_1(u) du \\ \pi_2((a, k); d((au, 1), (a(1-u), k))) = k_2(u) du \quad , \quad k = 2, 3 \end{cases}$$

をみたす。ここで $k_1(u)$, $k_2(u)$ は α に depend しない。

(5.36.) により

$$(5.38) \quad \int_0^1 k_1(u) du = 1, \quad \int_0^1 k_2(u) du = 1$$

をみたしている。

上の仮定から、特に $f \in C^*(S)$ として、 $x = (\alpha, 2)$ と $x = (\alpha, 3)$ では同じ値をとる関数をとれば、

$$(5.39) \quad T_t \hat{f}(\alpha, 2) = T_t \hat{f}(\alpha, 3)$$

である。今後、とくに $f \in C^*(S)$ として $x = (\alpha, 2)$ と $x = (\alpha, 3)$ では同じ値をとる関数のみを考えることにして、2と3を同一視することにしよう。

$F[(\alpha, j), f]$ は次のようになる。

$$(5.40) \quad \begin{cases} F[(\alpha, 1), f] = \int_0^1 f(\alpha u, 2) f(\alpha(1-u), 2) k_1(u) du \\ F[(\alpha, 2), f] = \int_0^1 f(\alpha u, 1) f(\alpha(1-u), 2) k_2(u) du \end{cases}$$

これからさき $\text{branching process } X_t$ を cascade process と呼ぶことにしよう。条件から、 cascade process のその $\text{semi-group } T_t$ は $C_0(S)$ を不変にし強連続になる。従って、 Hunt process である。

$F[x, f] \quad x \in S$ は

$$(5.41) \quad |F[x, f] - F[x, g]| \leq C \|f - g\|$$

をみたしていることを注意しておく。

(i) cascade process に対する Skorohod equation は $f \in B^*(S)$ に対し

$$(5.42) \quad \begin{cases} u(t, (\alpha, 1)) = f(\alpha, 1) e^{-c_1 t + c_1} \int_0^t \left\{ \int_0^1 u(t-r, (\alpha u, 2)) u(t-r, (\alpha(1-u), 2)) k_1(u) du \right\} e^{c_1 r} dr \\ u(t, (\alpha, 2)) = f(\alpha, 2) e^{-c_2 t + c_2} \int_0^t \left\{ \int_0^1 u(t-r, (\alpha u, 1)) u(t-r, (\alpha(1-u), 2)) k_2(u) du \right\} e^{-c_2 r} dr \end{cases}$$

となる。そうして $T_t \hat{f}(x) = u(t, x)|_x$ はこの解である。これらは適当に変形す

(118)

ると infinite crosssection の時も本質的に同じことが成り立つ。

(ii) Skorohod equation に対応する semi-linear parabolic equation は

$$\partial_t^\circ f(a, j) = -C_j f(a, j) \quad , \quad j = 1, 2$$

であるから, (5.41) に注意すると, (5.42) から次のようになる。

$$(5.43) \quad \begin{cases} \frac{\partial u_1(t, a)}{\partial t} = -c_1 u_1(t, a) + c_1 \int_0^1 u_2(t, au) u_2(t, a(1-u)) k_1(u) du \\ \frac{\partial u_2(t, a)}{\partial t} = -c_2 u_2(t, a) + c_2 \int_0^1 u_1(t, au) u_2(t, a(1-u)) k_2(u) du \end{cases}$$

となる。 $u_1(t, a) = T_t \hat{f}(a, 1)$, $u_2(t, a) = T_t \hat{f}(a, 2)$ は (5.43) の解になっている。(Harris [1], 第7章 (15.2) 式)

(iii) 平均個数の方程式

まず, $G[(a, j), f]$ を求めると,

$$(5.44) \quad \begin{cases} G[(a, 1), f] = 2 \int_0^1 f(au, 2) k_1(u) du \\ G[(a, 2), f] = \int_0^1 \{f(au, 1) + f(a(1-u), 2)\} k_2(u) du \end{cases}$$

であるから, $H_t f(a, j) = T_t \check{f}(a, j)$ は

$$(5.45) \quad \begin{cases} H_t f(a, 1) = f(a, 1) e^{-c_1 t} + 2c_1 \int_0^t \left\{ H_{t-r} f(au, 2) k_1(u) du \right\} e^{-c_1 r} dr \\ H_t f(a, 2) = f(a, 2) e^{-c_2 t} + c_2 \int_0^t \left\{ H_{t-r} f(au, 1) + H_{t-r} f(a(1-u), 2) \right\} k_2(u) du \right\} e^{-c_2 r} dr \end{cases}$$

をみる。従って, 対応する parabolic equation は

$$(5.46) \quad \begin{cases} \frac{\partial h_1(t, a)}{\partial t} = -c_1 h_1(t, a) + 2c_1 \int_0^1 h_2(t, au) k_1(u) du \\ \frac{\partial h_2(t, a)}{\partial t} = -c_2 h_2(t, a) + c_2 \int_0^1 \{h_1(t, au) + h_2(t, a(1-u))\} k_2(u) du \end{cases}$$

となる。 $h_1(t, a) = H_t f(a, 1)$, $h_2(t, a) = H_t f(a, 2)$ は (5.46) の解である。

物理的に興味のある量として, energy が E より大なる electron (又は positron) の個数の generating function を考えよう。そのために

$$g_E(x) = \begin{cases} 0, & x = (a, 1), x = (a, 2) \text{ で } a < E, x = (a, 3) \text{ で } a < E \\ 1, & x = (a, 2), \text{ で } a \geq E, x = (a, 3) \text{ で } a \geq E \end{cases}$$

とおく。

$$(5.47) \quad N_t(E, \omega) = \check{g}_E(X_t(\omega)), \text{ ただし } N(E, \omega) = \infty, \text{ if } X_t(\omega) = 0,$$

とおけば, $N_t(E, \omega)$ は energy が E より大なる electron (or positron) の個数を表わしている。

$0 \leq \lambda < 1$ として,

$$f_E(x) = \lambda^{g_E(x)}$$

とおくと,

$$T_t \hat{f}_E(x) = E_x [\lambda^{N_t(E, \omega)}]$$

は $N(E, \omega)$ の generating function である。 g の形と, π についての仮定 (5.37) に注意すると

$$T_t \hat{f}_E(a, j) = T_t \hat{f}_E(1, j)$$

であるから

$$\varphi_1(t, E) = T_t \hat{f}_E(1, 1)$$

$$\varphi_2(t, E) = T_t \hat{f}_E(1, 2)$$

とおくと, (5.43) は

$$\begin{cases} \frac{\partial \varphi_1(t, E)}{\partial t} = -c_1 \varphi_1(t, E) + c_1 \int_0^t \varphi_2\left(t, \frac{E}{u}\right) \varphi_2\left(t, \frac{E}{1-u}\right) k_1(u) du \\ \frac{\partial \varphi_2(t, E)}{\partial t} = -c_2 \varphi_2(t, E) + c_2 \int_0^t \varphi_1\left(t, \frac{E}{u}\right) \varphi_2\left(t, \frac{E}{1-u}\right) k_2(u) du \end{cases}$$

となる。(Harris [1], 第7章 (11, 14) 式)。

$$m_1(t, E) = H_t \check{g}_E(1, 1)$$

$$m_2(t, E) = H_t \check{g}_E(1, 2)$$

とおくと, g の形と π に関する (5.37) の仮定に注意すると $H_t \check{g}_E(a, j)$ $H_t \check{g}_E(1, j)$ 故に, (5.46) は

$$\begin{cases} \frac{\partial m_1(t, E)}{\partial t} = -c_1 m_1(t, E) + 2c_1 \int_0^1 m_2\left(t, \frac{E}{u}\right) k_1(u) du \\ \frac{\partial m_2(t, E)}{\partial t} = -c_1 m_2(t, E) + c_2 \int_0^1 \left\{ m_1\left(t, \frac{E}{u}\right) + m_2\left(t, \frac{E}{1-u}\right) \right\} k_2(u) du \end{cases}$$

となる。(Harris [1], 第7章 (12.1) 式)

これらの方程式の性質および, それから導かれる応用的な帯柄については, Harris [1], 第7章に詳しい。

(120)

§5.6 Branching Brownian motion

Ito-McKean [1] は大まかに言えばつぎのような branching Markov process X を考えている (Ito-McKean [1], Chapter 5).

R^d の Brownian motion $B (B_t, P_x^{(B)}; x \in R^d)$ を考え, その continuous non-negative additive functional φ_t をとって来る. X の non-branching part が B の $e^{-\varphi_t}$ -subprocess と equivalent で,

$$(5.48) \quad \begin{aligned} q_2(x) &= 1, \quad x \in R^d, \\ \pi_2(x; d\bar{y}) &= \delta_{(x,x)}(d\bar{y}), \quad x \in R^d \end{aligned}$$

とする.

ところが R^d が compact でないので, このままではこれまでの吾々の定式化にははまらない. それをこれまでの枠組に入れるには種々の方法が考えられるが, その一つは δ として R^d の一点 compact 化 $\bar{R}^d = R^d \cup \{\delta\}$ をとることである. そのときは

$$P_\delta^{(B)} [B_t = \delta, t \geq 0] = 1$$

として $P^{(B)}$ を δ 上に拡張出来ることは Brown 運動の結果として知られている. このように拡張したものをあらためて B とする. いま

$$C_0(\delta) = \{f; f \in C_0(\delta), f(\delta) = 0\}$$

とおき,

$$C_0^*(\delta) = C^*(\delta) \cap C_0(\delta).$$

とおく. そのとき

$$(5.49) \quad T_t^{(B)} C_0(\delta) \subseteq C_0(\delta)$$

である. ここで $T_t^{(B)}$ は B_t の semi-group とする.

さらに

$$P_\delta^{(B)} [\varphi_t \equiv 0, t \geq 0] = 1$$

とする.

このとき, non-branching part が B の $e^{-\varphi_t}$ -subprocess と同等であるような branching Markov process を branching Markov process という. (branching system は任意).

以下事情を簡単にするために,

$$\varphi_t = \int_0^t k(B_s) ds, \quad 0 < k \in C(R^d), \quad k(\delta) = 0,$$

で,

$$q_n \in C(\mathcal{S}), \quad \sum_{n=1}^{\infty} q_n(x) = 1 \quad (\text{一様収束}), \quad q_1 = 0$$

の場合を考えよう。

このとき, そのような *branching Brownian process* が実際存在するかということが問題になる。それは右連続で強 Markov で, しかも e_Δ 以前では *quasi-left-continuous* なものを構成出来る。それは右連続で強 Markov process で, e_Δ 以前で *quasi-left continuous* である。

以下, k は R^d 上で連続で, かつ有界とする。その時はこれまでの議論で $k \in C(\mathcal{S})$ の条件は必ずしも満たされていないので, そのままではないが, k が有界なことには注意すれば, 修正が出来て,

(i) $f \in C_0^*(\mathcal{S})$ に対して, $u(t, x) = T_t \hat{f}(x)|_{\mathcal{S}}$ は Skorohod equation

$$(5.50) \quad u(t, x) = T_t^0 f(x) + \int_0^t T_r^0 [kF[\cdot, u(t-r, \cdot)]](x) dr$$

(ii) 又, $f \in C_0^*(\mathcal{S})$ に対し, $H_t f(x) = T_t \check{f}(x)$ は $G(x) = \sum_{n=0}^{\infty} n q_n(x)$ として

$$(5.51) \quad H_t f(x) = T_t^0 f(x) + \int_0^t dr T_r^0 [k G H_{t-r} f](x)$$

をみたしている。

(iii) *semi-linear parabolic equation*

$f \in C^2(R^d) \cap C_0^*(\mathcal{S})$ に対し, $u(t, x) = T_t \hat{f}(x)$ は *semi-linear parabolic equation*

$$(5.52) \quad \begin{cases} \frac{\partial u(t, x)}{\partial t} = \frac{1}{2} \Delta u(t, x) - k(x) \left\{ u(t, x) - \sum_{n=0}^{\infty} q_n(x) u^n(t, x) \right\} \\ u(0^+, x) = f(x) \end{cases}$$

をみたす。

(iv) $G(x) = \sum_{n=0}^{\infty} n q_n(x) < \infty$ とする。そのとき平均個数の方程式は

$$(5.53) \quad \frac{\partial h(t, x)}{\partial t} = \frac{1}{2} \Delta h(t, x) + k(x) \{ G(x) - 1 \} h(t, x)$$

となる。 $h(t, x) \equiv H_t f(x) = T_t \check{f}(x)$ は (5.51) をみたす。

特に $q_2 = 1$ とすると, (5.52), (5.53) は

$$(5.52') \quad \frac{\partial u(t, x)}{\partial t} = \frac{1}{2} \Delta u(t, x) - k(x) \{ u(t, x) - u^2(t, x) \}$$

(122)

$$(5.53') \quad \frac{\partial h(t, x)}{\partial t} = \frac{1}{2} \Delta h(t, x) + k(x)h(t, x)$$

となる。この場合には $f \in C^2(R^d) \cap C_0^*(\delta)$ に対し $u = T_t \hat{f}(x)$, $h = H_t \check{f}$ は (5.52'), (5.53') の unique solution になる。

ところが, $k(x)$ が有界でないと, (5.52') は unique solution をもたない場合が起つて来る。それについてはここでは詳細にはふれないが, つぎのような Ito-McKean [1] の例がある。

[Ito-McKean の例] ここでは k は R^d で連続ではあるが有界ではない。すなわち, 特に δ は一次元とし, $k(x) = |x|^\gamma$ ($\gamma > 0$) $g_2 = 1$ とする。

そのとき (5.50), (5.51) は

$$(5.54) \quad u(t, x) = T_t^\circ f(x) + \int_0^t T_r^\circ [k u^2(t-r, \cdot)](x) dr$$

$$(5.55) \quad u(t, x) = T_t^\circ f(x) + \int_0^t T_r^\circ [2k u(t-r, \cdot)](x) dr$$

となる。

k が有界でないため, これまでのことはそのままは適用出来ないが, 形式的には (5.52), (5.53) に対応して

$$(5.54') \quad \frac{\partial u(t, x)}{\partial t} = \frac{\partial^2 u(t, x)}{\partial x^2} + |x|^\gamma \{u^2(t, x) - u(t, x)\}$$

$$(5.55') \quad \frac{\partial u(t, x)}{\partial t} = \frac{\partial^2 u(t, x)}{\partial x^2} + |x|^\gamma u(t, x)$$

なる方程式が対応している。Ito-McKean [1] によれば (5.52') は $\gamma \leq 2$ ならば $f = 1$ に対して unique な解をもち, $\gamma > 2$ ならば $f = 1$ に対し $u = 1$ の他に non-trivial な解が存在する。このことは確率論的にいうと $\gamma > 2$ ならば $P_x[e_{\delta} > t] < 1$ となるのに反し $\gamma \leq 2$ では $P_x[e_{\delta} \leq t] = 1$ となることを意味している。

§5.7 age-dependent Branching Brownian motion

$R^d \times [0, \infty)$ 上の space time の Brown motion ^{*}1) を B_t としよう。そ

の semi-group を T_t とする。その generator $C^2(R^d \times [0, \infty)) \ni u$ に対し

$$\mathcal{G}u = \frac{1}{2} \Delta u + \frac{\partial u}{\partial a}$$

で与えられるとする。但し、 Δ は d 次元の Laplacian。

そのとき、 B_t の continuous non-negative additive functional φ_t によって x_t の $e^{-\varphi_t}$ -subprocess を non-branching part としてもつ Branching Markov process を age-dependent Branching Brownian motion と呼ぶことにしよう。

特に k を $[0, \infty)$ 上の有限な non-negative conti. ft. とし、

$$\varphi_t(\omega) = \int_0^t k(B_t^a) dt$$

とおく。但し $B_t = (B_t^i, B_t^a)$, $(B_t^i \in R^d, B_t^a \in [0, \infty))$ である。

このときには、 T_t^0 は

$$T_t^0 f(x, a) = T_t f(x, a) e^{-\int_a^{t+a} k(r) dr}$$

で与えられ、

$$\int_{R^d \times [0, \infty)} K((x, a); dt db) f(b) = k(a+t) T_t f(x, a) e^{-\int_a^{t+a} k(r) dr}$$

で与えられる。

今 $q_n(a) \geq 0$, $\sum_{n=0}^{\infty} q_n(a) = 1$, (x には independent) とし、 π_n を

$$\pi_0((x, a), \{d\}) = 1$$

$$\pi_n((x, a), \underbrace{((x, 0), \dots, (x, 0))}_n) = 1 \quad n = 1, 2, \dots$$

とする。従って

$$F[(x, a), f] = \sum_{n=0}^{\infty} q_n(a) f^n(x, 0)$$

である。

これは年齢 a の Brownian particle が $e^{-\int_a^{t+a} k(r) dr}$ の割合で死滅し、その時点で新たに $q_n(a)$ なる確率で年齢 0 の Brownian particle を生むということである。

*1) それについては例えば Ito-McKean [1] を参照。

(124)

§5.8 Branching diffusion process

(i) 簡単のため, d 次元 Euclidean space で D はなめらかな境界 ∂D をもち, $\bar{D} = D \cup \partial D$ は compact な domain であるとする。 $a^{ij}(x)$, $b^j(x)$ を $\bar{D} = D \cup \partial D$ 上の必要ななめらかな函数とし,

$$Au(x) = \sum_{i,j=1}^d \frac{1}{\sqrt{a(x)}} \frac{\partial}{\partial x^i} \left(a^{ij}(x) \sqrt{a(x)} \frac{\partial u}{\partial x^j}(x) \right) + \sum_{j=1}^d b^j(x) \frac{\partial u}{\partial x^j}(x)$$

とおく。ここで $\sqrt{a(x)} = \det(a^{ij}(x))^{-1/2}$ である。

$$(5.5b) \quad \begin{cases} \frac{\partial u}{\partial t}(t, x) = Au(t, x), & x \in D, t > 0 \\ \frac{\partial u}{\partial n}(t, x) = 0 & x \in \partial D, t > 0 \end{cases}$$

ここで $\frac{\partial}{\partial n}$ は $a^{ij}(x)$ からきまる内向き法線微分である。いま, A が strictly elliptic になっているとき, (5.5b) の基本解を $p(t, x, y)$ としよう。よく知られているように, $p(t, x, y) dm(y)$ を推移確率にもつた \bar{D} 上の conservative^{*1)} で連続な Markov process X が存在する。いわゆる reflecting A-diffusion である (Sato-Ueno [1] 参照)。ここで $dm(x) = \sqrt{a(x)} dx^1 \cdots dx^d$ である。又 $a^{ij}(x)$ からきまる境界上の measure を $d\tilde{m}$ としよう。そのとき, ∂D 上の local time (additive functional) φ_t で, つぎの条件をみたすものが存在する:

$$E_x'[\varphi_t] = \int_0^t ds \int_{\partial D} p(t, x, y) \tilde{m}(dy), \quad x \in \bar{D}$$

\bar{D} の上函数 $c(x) \geq 0$ と ∂D 上函数 $\beta(x) \geq 0$ を考える。共に充分なめらかとする。そのとき

$$M_t(w) = \exp \left\{ - \int_0^t c(x_s) ds - \int_0^t \beta(x_s) d\varphi_s \right\}$$

とし, M_t -subprocess を作ると, それは

$$\begin{cases} \frac{\partial u}{\partial t}(t, x) = Au(t, x) - c(x)u(t, x), & x \in D, t > 0 \\ \frac{\partial}{\partial n} u(t, x) - \beta(x)u(t, x) = 0 & x \in \partial D, t > 0 \end{cases}$$

*1) 実は recurrent である (c.f. Nagasawa [1])

に対応する diffusion X^0 になる (Sato-Ueno [1], 第3章参照)。その推移確率の density $\bar{p}^0(t, x, y)$ は

$$\bar{p}^0(t, x, y) = p(t, x, y) - E_x^0 \left[\int_0^t p(t-s, x_s, y) d(-M_s) \right]$$

で与えられる (Nagasawa-Sato [1], Ikeda-Nagasawa-Sato [1])。

branching system $\{g_n(x), \pi_n(x, d\bar{y})\}$ を適当に与え、 X^0 を non-branching part とする $s = D \cup \partial D$ 上の branching process を Branching reflecting (A)-diffusion process と呼ぶことにしよう。そのとき、 X^0 の semi-group T_t^0 及び $K(t)$ は

$$T_t^0 f(x) = \int \bar{p}^0(t, x, y) f(y) m(dy)$$

及び

$$K(x; dt dy) = \bar{p}^0(t, x, y) c(y) m(dy) dt + \bar{p}^0(t, x, y) \beta(y) \tilde{m}(dy) dt$$

で与えられる (Nagasawa-Sato [1], Ikeda-Nagasawa-Sato [1])。

T_t^0 がいま $B(S)$ を $C(S)$ にうつすことに注意すれば Branching (A)-diffusion X_t の semi-group T_t は $C_0(S)$ を $C_0(S)$ に移し、強連続である。従つて X_t は Hunt process になっている。

Skorohod equation は

$$(5.57) \quad T_t \hat{f}(x) = T_t^0 f(x) + \int_0^t \int_{\bar{D}} K(ds, x, dy) F[y; T_{t-s} \hat{f}|_{\bar{D}}]$$

となる。それに対応する semi-linear parabolic equation は

$$(5.58) \quad \begin{cases} \frac{\partial u(t, x)}{\partial t} = Au(t, x) + c(x) \{F[x; u(t, x)] - u(t, x)\} & , x \in D, t > 0 \\ \frac{\partial u(t, x)}{\partial n} - \beta(x) \{u(t, x) - F[x; u(t, x)]\} = 0 & , x \in \partial D; t > 0 \\ u(0+, x) = f(x) & x \in \bar{D} \end{cases}$$

である。

[Remark] 特に $c(x) \equiv 0$ の場合を考えてみると、それは non-linear な境界条件を持った parabolic equation であることを注意する。

(ii) T.I. Watanabe [1] では、特に $\sum_{n=1}^{\infty} p_n = 1$, (p_n は constant) をとり

$$g_n(x) = \begin{cases} p_n & , x \in D \\ 0 & , x \in \partial D \end{cases} \quad n = 1, 2, 3, \dots$$

(126)

$$g_0(x) = \begin{cases} p_0 & , x \in D \\ 1 & , x \in \partial D \end{cases}$$

とし, $\pi_n(x, d\bar{y}) = \delta_{\{x, \dots, x\}}(d\bar{y})$, ($n=1, 2, 3, \dots$), $\pi_0(x, d\bar{y}) = \delta_{\{\partial\}}(d\bar{y})$
とした場合を考えている。

そのとき, $u(t, x) = T_t \hat{f}(x)$ は Skorohod equation (2.54) から $\|f\| < 1$,
 $f \in C(\bar{D})$ として,

$$u(t, x) = \int_{\bar{D}} \bar{p}^\circ(t, x, y) f(y) m(dy) + \int_0^t \int_D \bar{p}^\circ(r, x, y) c(y) F[u(t-r, y)] m(dy) dr \\ + \int_0^t \int_{\partial D} \bar{p}^\circ(r, x, y) \beta(y) \tilde{m}(dy) dr$$

となる。ここで $F[\xi] = \sum_{n=0}^{\infty} p_n \xi^n$ である。(第2項の積分領域は $m(dy)$ が境界上に mass をもたないから \bar{D} におきかえてよい)。第2項は Sato-Ueno [1], Lemma 2.2 により $x \in \bar{D}$ に関し連続微分可能である。従って $u(t, x)$ は (t, x) に関し Hölder condition をみたすから, $F[u(t-s, y)]$ も満たす。従って, Sato-Ueno [1], Theorem 2.2 により

$$(5.59) \quad \begin{cases} \left(\frac{\partial}{\partial t} - A + c(x) \right) u(t, x) = c(x) F[u(t, x)] & , x \in D, t > 0 \\ \left(\beta(x) - \frac{\partial}{\partial n} \right) u(t, x) = \beta(x) & , x \in D, t > 0 \\ u(0+, x) = f(x) & x \in \bar{D} \end{cases}$$

をみたすことがわかる。

[Remark] 上の Remark の場合以外にも, 一般の場合にも, $f \in C^*(\bar{D})$ として, $F[x, T_t \hat{f}|_{\bar{D}}]$ が (t, x) に関し $[0, t_0] \times \bar{D}$ で Hölder 連続になれば $u(t, x) = T_t \hat{f}(x)$ は (5.58) をみたすことがわかる。ここで t_0 は任意の $0 < t_0 < \infty$ なるもの。

[Remark 2] $\sum_{n=0}^{\infty} p_n = 1$ (p_n は const.), $\sum_{n=0}^{\infty} \tilde{p}_n = 1$ (\tilde{p}_n は const.) とし,

$$g_n(x) = \begin{cases} p_n & , x \in D \\ \tilde{p}_n & , x \in \partial D \end{cases} \quad n = 0, 2, 3, \dots$$

$$\pi_n(x, d\bar{y}) = \delta_{\{x, \dots, x\}}(d\bar{y}) \quad (n=2, 3, \dots), \quad \pi_0(x, d\bar{y}) = \delta_{\{\partial\}}(d\bar{y})$$

とする。 $F[\xi] = \sum_{n=0}^{\infty} p_n \xi^n$, $\tilde{F}[\xi] = \sum_{n=0}^{\infty} \tilde{p}_n \xi^n$ とする。

そのとき, Branching (A)-diffusion が存在し, Hunt process になっている。

(iii) 吸収壁の Branching diffusion

記号は (i) と同様とする。そのとき, ∂D への first hitting time を $\sigma_{\partial D}$ とし, $\sigma_{\partial D}$ で killing した process は吸収壁の diffusion になる。

そのとき, x_t を吸収壁の diffusion とし,

$$\varphi_t = \int_0^t c(x_r) dr$$

とおく。 x_t と独立で $P_x[z \in ds] = c^{-s} ds$ となる確率変数 $z(\omega)$ をとって

$$T(\omega) = \inf \{t; \varphi_t(\omega) \geq z(\omega)\}$$

としよう。

$\bar{D} = D \cup \{\delta\}$ を D の one-point compact 化とし,

$$\begin{aligned} \dot{x}_t &= x_t, & t < T \wedge \sigma_{\partial D} \\ &= \delta, & t \geq T \wedge \sigma_{\partial D} \end{aligned}$$

とする。

そのとき, $(\dot{x}_t, T \wedge \sigma_{\partial D}, P_x)$ を non-branching part としてもつ $s = \bar{D}$ 上の branching Markov process X_t を吸収壁の Branching A-diffusion と呼ぶ。

特に, q_n ($n=1, 2, 3, \dots$) を constant で $\sum_{n=1}^{\infty} q_n = 1$ をみたすものを選び

$$q_n(x) = \begin{cases} q_n, & x \in D \\ 0, & x = \delta \end{cases}$$

$$q_0(x) = 0$$

とし, $\pi_n(x, d\bar{y}) = \delta_{\{x, x, \dots, x\}}(d\bar{y})$, ($x \in \bar{D}$, $n=2, 3, \dots$)

$$\pi_0(x, d\bar{y}) = \delta_{\{\delta\}}(d\bar{y})$$

とする。このとき, 第2章の Definition に関して注意したように, ξ_t としては $s^n \ni x_t = (x_t^{(1)}, \dots, x_t^{(n)})$ のとき, $x_t^{(j)} = \delta$ でない j の個数として定義する。そうすると, Sevastiyanov [1], S. Watanabe [1] の問題は, 上の process で $A = \frac{1}{2} \Delta$ の場合の問題として考えることが出来る。

さて

(128)

$$\begin{cases} \frac{\partial u(t, x)}{\partial t} = Au(t, x) - cu(t, x) & , \quad x \in D, \quad t > 0 \\ u(t, x) = 0 & , \quad x \in \partial D, \quad t > 0 \end{cases}$$

の基本解を $p^0(t, x, y)$ としよう。そのとき、

$$T_t^0 f(x) = \int_D p^0(t, x, y) f(y) m(dy)$$

$$K(dt, x, dy) = p^0(t, x, y) c(y) m(dy) dt$$

となる。いま、 $f \in B(D)$ は必ず $f(\delta) = 1$ と拡張して \hat{f} を定義し、 $f(\delta) = 0$ と拡張して \check{f} を定義する。

そのとき、Skorohod equation は $f \in \overline{B^*(D)}$ に対し

$$T_t \hat{f}(x) = \int_D p^0(t, x, y) f(y) m(dy) + \int_0^t \int_D p^0(s, x, y) c(y) F[T_s \hat{f}(y)] m(dy) ds$$

となる。

$f \in C^*(D)$ に対し、 $u(t, x) = T_t \hat{f}(x)$ とおくと、 $u(t, x)$ は semi-linear parabolic equation:

$$(5.60) \quad \begin{cases} \left(\frac{\partial}{\partial t} - A + c(x) \right) u(t, x) = c(x) F[u(t, x)] & , \quad x \in D, \quad t > 0 \\ \lim_{x \rightarrow y} u(t, x) = 1 & , \quad y \in \partial D, \quad t > 0 \\ u(0+, x) = f(x) & , \quad x \in D \end{cases}$$

をみたしている。

(iv) (ii) 及び (iii) の Branching diffusion で、特に $P_x[\theta_\infty = +\infty] = 1$ となっていることを仮定しよう。そのとき、 $u(t, x) = T_t \check{f}(x)$ 、 $f \in C^*(S)$ は次の平均個数の方程式をみたす。

(ii) の場合

$$(5.61) \quad u(t, x) = \int_D \bar{p}^0(t, x, y) f(y) m(dy) + G \int_0^t \int_D \bar{p}^0(s, x, y) c(y) u(t-s, y) m(dy) ds$$

$$\text{ここで } G = \sum_{n=1}^{\infty} n p_n \quad + \int_0^t \int_{\partial D} \bar{p}^0(s, x, y) \beta(y) \tilde{m}(dy) ds$$

従って、 $u(t, x)$ は $f \in C(\bar{D})$ 、 $f \geq 0$ として、parabolic equation

$$(5.62) \quad \begin{cases} \left(\frac{\partial}{\partial t} - A + c(x) \right) u(t, x) = Gc(x)u(t, x), & x \in D, t > 0 \\ \left(\beta(x) - \frac{\partial}{\partial n} \right) u(t, x) = \beta(x), & x \in \partial D, t > 0 \\ u(0+, x) = f(x). \end{cases}$$

をみたしている。

(iii) の場合

$$(5.63) \quad u(t, x) = \int_D p^0(t, x, y) f(y) m(dy) + G \int_0^t \int_D p^0(s, x, y) c(y) u(t-s, y) m(dy) ds$$

$$\text{ここで } G = \sum_{n=1}^{\infty} n q_n$$

従って, $u(t, x)$ は $f \in C(\bar{D})$ $t \geq 0$ として, parabolic equation

$$(5.64) \quad \begin{cases} \left(\frac{\partial}{\partial t} - A + c(x) \right) u(t, x) = G \cdot c(x) u(t, x), & x \in D, t > 0 \\ \lim_{\substack{x \rightarrow y \\ x \in \bar{D}}} u(t, x) = 0, & y \in \partial D, t > 0 \\ u(0+, x) = f(x), & x \in D. \end{cases}$$

をみたしている。

§5.9 一次元の Branching diffusion process

$s = [r_1, r_2]$, $-\infty \leq r_1 < r_2 \leq \infty$ とする。s 上に local infinitesimal generator が

$$A u(x) = \frac{u^+(dx)}{m(dx)}$$

の形で与えられる, regular interval の 1次元 diffusion を考える。そのとき, s 上の non-negative measure $k(dx)$ に対応する non-negative continuous additive functional φ_t によって, $e^{-\varphi_t}$ -subprocess を作ると, s 上の local infinitesimal generator

$$(5.65) \quad \mathcal{A}^0 u(x) = \frac{u^+(dx) - k(dx)u(x)}{m(dx)}$$

なる diffusion が得られる。境界点 r_1, r_2 は良く知られているように, reg-

(130)

ular, exit, entrance, natural の4種類が可能であるが, regular の時は

$$(5.66) \quad p_i^{(1)} u(r_i) + (-1)^j p_i^{(2)} \lim_{x \rightarrow r_i} \frac{d}{dx} u(x) + p_i^{(3)} \lim_{x \rightarrow r_i} O_f u(x) = 0$$

$$p_i^{(1)}, p_i^{(2)}, p_i^{(3)} \geq 0$$

をみたしている。*1)

そのとき, S 上の Branching Markov process X_t で O_f と適当な境界条件から定まる一次元 diffusion と equivalent な non-branching part をもつものが存在する。それを特に 一次元の Branching (regular) diffusion process と呼ぶことにしよう。このとき, branching system は第2章に要求された条件をみたす範囲内で自由にとれる。いま境界点が吸収になっている時は第2章にのべた意味の Definition についての修正をすると, X_t は Hunt process と考えられる。

scale の変換と $m(dx)$, $k(dx)$ を適当にとることによって, §5.8 で $D = (r_1, r_2)$ の場合は上の場合にふくまれることは言うまでもない。

$u(t, x) = T_t \hat{f}(x)$, $f \in C^*(S)$, が Skorohod equation をみたすことは, X_t が strong Markov で quasi-left continuous の時は常に示されることであつた。従つて, この場合も勿論成立つ。このときは, Ito-McKean [1], 又は McKean [1] の結果を用いると, (5.65) なる方程式で必要ならば (5.66) 型の境界条件を考えたい時の基本解を $p^0(t, x, y)$ とすれば non-branching part の推移確率 $P^0(t, x, dy)$ は

$$P^0(t, x, dy) = p^0(t, x, y) m(dy)$$

で与えられる。更に

$$K(x; dtdy) = p^0(t, x, y) k(dy) dt$$

となる。従つて, Skorohod equation は $f \in C^*(S)$

$$(5.67) \quad u(t, x) = \int_S p^0(t, x, y) f(y) m(dy) + \int_0^t \int_S p^0(r, x, y) F(y; u(t-r, \cdot)) k(dy) dr$$

となる。ただし,

$$F[x; f] = \int_S \pi(x; dy) f(y).$$

*1) 1次元 Diffusion に関しては Ito-McKean [1] 又は Dynkin [1] 参照。

$$\pi(x; dy) = \sum_n q_n(x) \pi_n(x; dy \cap S^n)$$

また, m, k は境界条件に応じて, 1次元 diffusion の理論で知られている方法で境界点の上まで拡張されたものである。

ところで, (5.67) に形式的に対応する semi-linear parabolic equation は

$$(5.68) \quad \frac{\partial}{\partial t} u(t, x) = \frac{u^+(t, dx) + k(dx) [F[x; u(t, \cdot)] - u(t, x)]}{m(dx)}, \quad x \in (r_1, r_2),$$

$$p_j^{(1)}(u(t, r_j) - F(r_j; u(t, \cdot))) + (-1)^j p_j^{(2)} \lim_{x \rightarrow r_j} \frac{d}{dx} u(x) + \lim_{x \rightarrow r_j} \sigma_j^0 u(x) = 0,$$

となる。(5.68) は第3章の後半でのべた方程式の特別な場合にあたる。 $u(t, x) = T_t \hat{f}(x)$ が本当に (5.68) の解になることは (5.67) に McKean [1] の結果をあわせれば示せると思うが, 現在のところきっちりとは証明できていない。

§5.10 一次元の Branching transport process

transport problem に関する問題を Markov process の立場から考えることは, 粒子の creation がなければ Nomoto-Ikeda [1] で定式化された。しかし, 現実問題に良く対応するためには, branching process の立場で考えるべきであることは, Wing [1] その他に注意してある。その方向のことについては, 既に §5.5 で宇宙線の問題に関して, photon-electron-cascade としてのべた。実際はそれを単純化したものにすぎないが, transport problem で取扱われているある型の branching process を branching Markov process として定式化すると, つぎの形のものが得られる。

$D = R^1 \times \{0, 1\}$, $0 < c < \infty$, $0 < \lambda < \infty$, を考え,

$$(5.69) \quad T_t^0 f((a, j)) = f((a + c(-1)^j t, j)) e^{-\lambda t}, \quad (a, j) \in D, f \in \mathcal{B}(S)$$

とする。これが上の Markov process の semi-group になることは, 良く知られている。

branching system として,

$$(5.70) \quad \begin{aligned} q_2((a, j)) &= 1, \quad q_n((a, j)) = 0, \quad n \neq 2, \\ \pi_2((a, j); \{(a, 0) \times (a, 1)\}) &= 1 \end{aligned}$$

をとった時, 第2章の定義に関する注意を用いれば, $S = \bar{D} = \bar{R}^1 \times \{0, 1\}$ 上の

(132)

branching Markov process で, non-branching part の semi-group が T_t^0 , branching system が (5.70) で与えられるものが存在する。これを便宜上上の 2 粒子型の branching transport process ということにする。この時は $f \in C^*(\mathcal{B})$ に対して, $T_t f(x) = u(t, x)$ は Skorohod equation

$$u(t, (a, j)) = f((a + c(-1)^j t, j)) e^{-\lambda t} + \lambda \int_0^t u(t-r, (a, 0)) u(t-r, (a, 1)) e^{-\lambda r} dr$$

となる。更に, $f(a, j)$ を a の関数として $C^1(\mathbb{R}^1)$ に属するとすれば $u(t, (a, j))$ は

$$(5.71) \quad \begin{aligned} \frac{\partial u}{\partial t}(t, (a, j)) &= c(-1)^j \frac{\partial u}{\partial a}(t, (a, j)) - \lambda u(t, (a, j)) + \lambda u(t, (a, 0)) u(t, (a, 1)) \\ &\quad (a, j) \in D, \\ u(0+, (a, j)) &= f(a, j) \end{aligned}$$

の解になる。なお, 上の (5.71) 式は $f(a, 0) = f(a, 1) = f(a)$ に対し

$$u_j(t, a) = u(t, (a, j))$$

とおけば

$$(5.72) \quad \begin{cases} \frac{\partial}{\partial t} u_0(t, a) = c \frac{\partial}{\partial a} u_0(t, a) - \lambda u_0(t, a) + \lambda u_0(t, a) u_1(t, a) \\ \frac{\partial}{\partial t} u_1(t, a) = -c \frac{\partial}{\partial a} u_1(t, a) - \lambda u_1(t, a) + \lambda u_0(t, a) u_1(t, a), \quad a \in \mathbb{R}^1, \\ u_0(0+, a) = f(a), \quad u_1(0+, a) = f(a) \end{cases}$$

なる初期条件 $f(a)$ の \mathbb{R}^1 上の semi-linear な方程式の system を得る。

これらの方程式の adjoint な equation が所謂 transport problem に現われている方程式である。^{*1)} Nomoto-Ikeda [1] では, 所謂 transport process と Brownian motion の関連を極限定理として考えたが, branching transport process と branching Brownian motion の関係をしらべることは今日のところ, 残されたままである。

*1) 物理その他では Markov process で出て来る作用素の adjoint なものを考えることが多い。また, transport problem に関する方程式については簡単なものは Wing [1] で見られる。

§5.11 Remark (Dynkinの定理)

continuous parameter の Galton-Watson process X に対する Skorh-
 od equation より導かれる semi-linear equation の一意性について, The-
 orem 5.1 で1つの結果をのべた。いま一度繰返すと, つぎのようなことである。

系列 $\{q_n\}$ は

$$q_1 = 0, \quad 0 \leq q_n < \infty, \quad \sum_{n=1}^{\infty} q_n = 1 \quad *1)$$

をみたす。 $0 < c < \infty$ とする。

$$F(\xi) = \sum_{n=0}^{\infty} q_n \xi^n, \quad 0 \leq |\xi| \leq 1$$

を考える。このとき, non-branching part の semi-group T_t^0 が

$$T_t^0 f(1) = e^{-ct} f(1)$$

で, $\{q_n\}$ で定まる branching system をもつ \mathbb{Z}^+ 上の Galton-Watson pro-
 cess X を考える。*2) 一方 X に対応する semi-linear な parabolic equa-
 tion

$$(5.73) \quad \begin{cases} \frac{du(t)}{dt} = c[F[u(t)] - u(t)] \\ u(0+) = 1 \end{cases}$$

を考える。そのとき, Theorem 5.1 の内容はつぎの3つの主張が同等というこ
 とである:

- (1) (5.73) の $0 \leq u(t) \leq 1$ なる解が一意的である。
- (2) $P_{\bar{x}}[e_{\Delta} = \infty] = 1, \quad \bar{x} \in S - \{A\}$
- (3) $1 > \varepsilon \geq 0$ なる任意の ε に対して

$$\int_{-\varepsilon}^1 \frac{d\xi}{F(\xi) - \xi} = -\infty.$$

(1) と (2) の同等性は3章にのべた事典を用いると明らか。そこで (3) と (1)
 または (2) との同等性を論ずればよい。

ところで, (5.73) は semi-linear な常微分方程式であるので, それについ
 ての一般論によれば

*1) この和は通常の意味である。すなわち2章の記号では $q_{\infty} = 0$ 。

*2) Galton Watson process が T_t^0 と $\{q_n\}$ より定まることは §5.1 より
 明らか。

(134)

$$F^*[\xi] = F[\xi] - \xi$$

が Lipschitz の条件をみたせば、解は *unique* になる。ところが、 F の定義より r を $0 \leq r < 1$ なるように 1 つ固定すれば、 $0 \leq \xi \leq r$ では $F^*[\xi]$ は Lipschitz の条件をみたしている。従って後は $\xi = 1$ の近傍で何等かの条件を与えればよい。それが (3) であるというのが Theorem 5.1 の主張である。

ここでは事情を一層鮮明にするために、

$$"q_0 = 0"$$

を以下仮定してこの証明を与える。^{*1)} なお、Theorem 5.1 は Zolotarev [1] に証明なしで Dynkin の結果としてのべあり、Harris [1] には一般の場合にその証明がのべてある。われわれの証明は Harris の場合と異なって、出来るだけ Markov 過程論の結果を使うようにした。

$$\lim_{t \rightarrow \infty} T_t \hat{f}(n) = e(n)$$

に注意すれば

$$(5.74) \quad e(n) = \widehat{e(1)}(n) = (e(1))^n$$

で、 $T_t \hat{e}(1) = e(1)$ であるので

$$(5.75) \quad e(1) = 1 \text{ 又は } 0$$

である。ます

$$(5.76) \quad E_1[e_\Delta] = \infty \iff P_1[e_\Delta = \infty] = 1$$

を示そう。 $P_1[e_\Delta = \infty] = 1$ ならば $E_1[e_\Delta] = \infty$ は明らかであるので、 $E_1[e_\Delta] = \infty$ より $P_1[e_\Delta = \infty] = 1$ を示せばよい。

$E_1[e_\Delta] = \infty$ のとき、 $P_1[e_\Delta = \infty] < 1$ とすれば (5.75) により

$$P_1[e_\Delta = \infty] = 0$$

となる。すなわち

$$P_1[e_\Delta < \infty] = 1$$

である。この場合は

$$(5.78) \quad T_t \hat{f}(1) < 1, \quad \forall t > 0$$

*1) この証明はなんら一般性をうしなわない。必要ならば Harris [1] でよく用いられている conditional process を考えるとよい。

を示そう。今もし、ある t に対して

$$T_t \hat{\nu}(1) = 1$$

ならば、 $\forall s \leq t$ に対して

$$T_s \hat{\nu}(1) = 1$$

である。更に $T_{t_0} \hat{\nu}(1) = 1$ とすれば $\widehat{T_{t_0} \hat{\nu}(n)} = \hat{\nu}(n)$,

$$T_{nt_0} \hat{\nu}(1) = T_{(n-1)t_0} (T_{t_0} \hat{\nu})(1) = T_{(n-1)t_0} \hat{\nu}(1)$$

より $\forall n$ に対して

$$T_{nt_0} \hat{\nu}(1) = \hat{\nu}(1)$$

となる。故に $\forall t \leq nt_0$ に対し

$$T_t \hat{\nu}(1) = 1$$

である。故に

$$\lim_{t \rightarrow \infty} T_t \hat{\nu}(1) = 1$$

となり、 $P_1[e_\Delta < \infty] = 1$ に矛盾する。よって、 $\forall t > 0$ に対して $T_t \hat{\nu}(1) < 1$ が示された。

つぎに $0 < t_0 < \infty$ を 1 つ固定すると、

$$T_{nt_0} \hat{\nu}(1) < (T_{t_0} \hat{\nu}(1))^n$$

を証明しよう。実際 $T_t \hat{\nu}(i) = (T_t \hat{\nu}(1))^i \leq T_t \hat{\nu}(1)$ $i=1, 2, \dots$ に注意して

$$T_{nt_0} \hat{\nu}(1) = T_{t_0} (T_{(n-1)t_0} \hat{\nu})(1) \leq T_{t_0} \hat{\nu}(1) T_{(n-1)t_0} \hat{\nu}(1)$$

より

$$T_{nt_0} \hat{\nu}(1) \leq (T_{t_0} \hat{\nu}(1))^n$$

である。

よって、ある定数 K , $0 < K < \infty$ が存在して、

$$T_t \hat{\nu}(1) \leq e^{-Kt}$$

となる。故に

$$E_1[e_\Delta] = \int_0^\infty T_t \hat{\nu}(1) dt < \infty$$

となる。これは仮定に矛盾。従って、 $P_1[e_\Delta = \infty] = 1$ となる。よって (5.76) が示された。*1)

*1) この証明と同様にして、一般の branching process について $q_0(x) \equiv 0$, のとき $\sup_{x \in \mathcal{S}} T_t \hat{\nu}(x) < 1$ ならば $E_x[e_\Delta] < +\infty$ $\forall x \in \mathcal{S}$ となる。

(1.36)

故に (1) と (2) の同等性を用いれば

$$(1) \iff E_1[e_\Delta] = +\infty$$

が言えた。そこで

$$(3) \iff E_1[e_\Delta] = +\infty$$

を示せば充分である。

上の仮定の下では

$$P_1[\tau_\infty = e_\Delta] = 1$$

であるので、

$$(3) \iff E_1[\tau_\infty] = \infty$$

を言えばよい。ところが、定義より

$$\tau_\infty = \sum_{k=1}^{\infty} (\tau_k - \tau_{k-1}) = \sum_{k=1}^{\infty} \tau(\theta_{\tau_{k-1}} \omega)$$

である。故に

$$E_1[\tau_\infty] = \sum_{k=1}^{\infty} E_1[E_{X_{\tau_{k-1}}}[\tau]]$$

である。一方

$$\begin{aligned} E_1[E_{X_{\tau_{k-1}}}[\tau]] &= \sum_{n_1=1}^{\infty} \cdots \sum_{n_k=1}^{\infty} q_{n_1+1} \cdots q_{n_k+1} \frac{1}{n_1+n_2+\cdots+n_k+1} \frac{1}{c} \end{aligned}$$

である。ところが、 $1 > \varepsilon > 0$ に対して

$$\sum_{k=1}^{\infty} \sum_{n_1=1}^{\infty} \cdots \sum_{n_k=1}^{\infty} q_{n_1+1} \cdots q_{n_k+1} \frac{(1-\varepsilon)^{j_1+j_2+\cdots+j_k+1}}{n_1+n_2+\cdots+n_k+1} < \infty$$

に注意すれば

$$E_1[\tau_\infty] = \infty$$

\iff

$$\int_{1-\varepsilon}^1 \sum_{k=1}^{\infty} \sum_{n_1=1}^{\infty} \cdots \sum_{n_k=1}^{\infty} q_{n_1+1} \cdots q_{n_k+1} \xi^{n_1+\cdots+n_k} d\xi = \infty$$

一方、

$$\begin{aligned} &\int_{1-\varepsilon}^1 \sum_{k=1}^{\infty} \sum_{n_1=1}^{\infty} \cdots \sum_{n_k=1}^{\infty} q_{n_1+1} \cdots q_{n_k+1} \xi^{n_1+\cdots+n_k} d\xi \\ &= \int_{1-\varepsilon}^1 \sum_{k=1}^{\infty} \left(\frac{\bar{H}(\xi)}{\xi} \right)^k d\xi = \int_{1-\varepsilon}^1 \frac{1}{1 - \frac{F(\xi)}{\xi}} d\xi \end{aligned}$$

$$= \int_{1-\varepsilon}^1 \frac{\xi}{\xi - F(\xi)} d\xi$$

故に

$$E_1[\tau] = \infty \iff \int_{1-\varepsilon}^1 \frac{1}{\xi - F[\xi]} d\xi = \infty$$

である。故に

$$E_1[\tau] < \infty \iff (3)$$

が示された。

[Remark] 上で $T_t \hat{1}(1) < 1$ より $E_1(e_\Delta) < \infty$ をしめしたが、次のような別証もある。 $T_t \hat{1}(1) < 1$ より $\lim_{n \rightarrow \infty} T_t \hat{1}(n) = \lim_{n \rightarrow \infty} (T_t \hat{1}(1))^n = 0$

故に $v(n) = G_t \hat{1}(n) = \int_0^\infty e^{-t} T_t \hat{1}(n) dt$ とおくと $\lim_{n \rightarrow \infty} v(n) = 0$

又 $v(n) < 1 \quad \forall n = 1, 2, \dots$ も明らか。故に $\sup_n v(n) = \alpha < 1$

T_t の生成作用素を \mathcal{O}_t とすると $\mathcal{O}_t v = v - \hat{1}$ であるので

$$\sup_n \mathcal{O}_t v(n) = \alpha - 1 < 0 \quad \text{すると Dynkin の公式 (cf. Ito [1])}$$

より

$$E_1[v(X_{e_\Delta \wedge n})] - v(1) = E_1\left[\int_0^{e_\Delta \wedge n} \mathcal{O}_t v(X_t) dt\right] \leq (\alpha - 1) E_1(e_\Delta \wedge n)$$

故に

$$E_1(e_\Delta \wedge n) \leq \frac{1}{1 - \alpha} E_1(v(X_{e_\Delta \wedge n})) \leq \frac{1}{1 - \alpha} \quad .$$

$n \rightarrow \infty$ として

$$E_1(e_\Delta) \leq \frac{1}{1 - \alpha} < +\infty \quad \text{q. e. d.}$$

